# Vecteurs gaussiens et théorème de Cochran

## TD1-MAPI3

#### 2016-2017

## Exercice 1

Soit X une variable aléatoire gaussienne centrée réduite. Soit A une variable aléatoire telle que P(A=1)=P(A=-1)=1/2. On suppose que A et X sont indépendantes. Montrer que Y:=AX suit une loi gaussienne centrée réduite, que CO(X,Y)=0, mais que X et Y ne sont pas indépendantes.

## Définition : loi du $\mathcal{X}^2$

Soient  $X_1, ..., X_k$  des variables gaussiennes centrées réduites mutuellement indépendantes. Alors, la loi de  $X_1^2 + ... + X_k^2$  est appelée loi du  $\mathcal{X}^2$  à k degrés de liberté et est notée  $\mathcal{X}^2(k)$ .

## Théorème de Cochran

Soit  $X \sim \mathcal{N}(0, I_d)$ , avec  $I_d$  la matrice identité de  $\mathbb{R}^d$ . Soient  $E_1, ..., E_k$  des espaces vectoriels, deux à deux orthogonaux, de dimensions respectives  $d_1, ..., d_k$  tels que  $\mathbb{R}^d = E_1 \oplus ... \oplus E_k$ . Soit  $P_{E_i}$  la projection orthogonale sur  $E_i$ . Alors, les variables aléatoires  $||P_{E_1}X||^2, ..., ||P_{E_k}X||^2$  sont mutuellement indépendantes et suivent des lois du  $\mathcal{X}^2$  à respectivement  $d_1, ..., d_k$  degrés de liberté.

#### Exercice 2

Démontrer le théorème de Cochran.

#### Exercice 3

Calculer  $\int_0^{+\infty} e^{-4t^2} dt$ .

### Exercice 4

Soit  $(X,Y)^t$  un vecteur gaussien centré (vecteur moyenne égal à zero) avec  $\mathbb{E}(X^2) = 4$ ,  $\mathbb{E}(Y^2) = 1$  et tel que les variables 2X + Y et X - 3Y soient indépendantes.

- 1. Déterminer la matrice de covariance de  $(X,Y)^t$ .
- 2. Montrer que le vecteur  $(X+Y,2X-Y)^t$  est également gaussien, puis déterminer sa matrice de covariance.

#### Exercice 5

Soit  $X \in \mathbb{R}^3$  un vecteur gaussien centré de matrice de covariance

$$Q = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

- 1. X possède t'il une densité par rapport à la mesure de Lebesgue sur  $\mathbb{R}^3$ ? Si oui donner son expression.
- 2. Trouver une matrice A de taille  $3 \times 3$  telle que les composantes du vecteur AX soient des variables indépendantes et de variances 1.

On pourra utiliser, avec

$$U = \begin{pmatrix} -1/\sqrt{2} & 0 & -1/\sqrt{2} \\ -1/\sqrt{2} & 0 & 1/\sqrt{2} \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$
 et 
$$D = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

1

que  $U^tU = UU^t = I_3$  et que  $Q = UDU^t$ .

3. Déterminer la loi de  $X_1 + 2X_2 - X_3$ , où  $X = (X_1, X_2, X_3)^t$ .