

Equation de la chaleur

- Objectif
- * étudier cette équation sur $\mathbb{R}$, puis sur un intervalle ouvert avec différentes conditions de bords
 - * implémentation numérique et étude des schémas associés

I) Modélisation

Pour connaître l'évolution de la température le long d'une barre ou d'un fil; on fait un bilan d'énergie autour d'un point x sur une tranche de taille δx



La puissance $P(x) = J(x) S - J(x + \delta x) S$

Ainsi pour $\delta x \ll 1$; $P(x) = - \frac{\partial J}{\partial x} S \delta x$

D'autre part $P = c m \frac{\partial T}{\partial t}$ avec m la masse de la tranche
 $m = \rho S \delta x$ où ρ représente la masse volumique
 loi d'Ohm en Thermique

On obtient alors l'équation suivante

$$\rho c S \delta x \frac{\partial T}{\partial t} = - S \delta x \frac{\partial J}{\partial x}$$

ou encore $\rho c \frac{\partial T}{\partial t} = - \frac{\partial J}{\partial x}$

On a une équation et deux inconnues (T, J): il nous faut une

relation de fermeture : loi de Fick ou de Fourier

$$J = -\kappa \frac{\partial T}{\partial x}$$

Ainsi : on obtient l'équation de la chaleur linéaire

$$\frac{\partial T}{\partial t} = \frac{\kappa}{\rho c} \frac{\partial^2 T}{\partial x^2}$$

C'est une équation aux dérivées partielles et une équation d'évolution puisqu'il y a une variable t décrivant le temps $t \geq 0$.

et une variable d'espace $x \in \mathbb{R}$ ou alors $x \in]a, b[$ intervalle ouvert.

II) Solution de l'équation de la chaleur sur $\mathbb{R}$

On considère dans cette partie l'équation de la chaleur suivante

$$\begin{cases} \partial_t u = \partial_{xx} u & t > 0 \text{ et } x \in \mathbb{R} \\ u(t=0) = f(x) & x \in \mathbb{R} \end{cases}$$

L'idée est de passer en Fourier en espace ; l'équation étant linéaire ; on obtient

$$\begin{cases} \partial_t \hat{u}(k) = -k^2 \hat{u}(t, k) & k \in \mathbb{R} \\ \hat{u}(t=0) = \hat{f}(k) \end{cases}$$

$$\hat{f}(k) = \frac{1}{2\pi} \int_{\mathbb{R}} f(x) e^{-ikx} dx$$

Pour chaque k fixé ; on doit résoudre une eq linéaire

$$\hat{u}(t, k) = \hat{f}(k) e^{-k^2 t}$$

On se souvient alors que le produit de deux fonctions en k ; correspond à une convolution dans la variable x

$$u(t, x) = (F^{-1}(e^{-k^2 t}) * \check{f})(x)$$

$$\check{f}(x) = \int \hat{f}(k) e^{ikx} dk$$

En outre on a

(2)

Lemme Pour $\sigma > 0$, la transformée de Fourier d'une Gaussienne est une Gaussienne

$$f(x) = \left(\frac{1}{2\pi\sigma^2}\right)^{1/2} e^{-\frac{x^2}{2\sigma^2}}$$

alors $\hat{f}(k) = \frac{1}{2\pi} e^{-\frac{\sigma^2 k^2}{2}}$

Démonstration On différencie $f(x)$ par rapport à x et on obtient

$$\frac{d}{dx} f(x) = -\frac{x}{\sigma^2} f(x)$$

Puis par transformée de Fourier

$$ik \hat{f}(k) = \frac{1}{i\sigma^2} \frac{d}{dk} \hat{f}(k)$$

ou encore $\frac{\hat{f}'(k)}{\hat{f}(k)} = -\sigma^2 k$

$$\ln(\hat{f}(k)) - \ln(\hat{f}(0)) = -\frac{\sigma^2}{2} k^2$$

Puisque $\int_{\mathbb{R}} f(x) dx = 1$ on a $\hat{f}(0) = 1$ donc $\hat{f}(k) = e^{-\frac{\sigma^2}{2} k^2}$. $\square$

On conclut alors que

$$F^{-1}(e^{-t k^2}) = \left(\frac{\pi}{t}\right)^{1/2} e^{-\frac{|x|^2}{4t}} = G(t, x)$$

et donc la solution de l'équation de la chaleur linéaire s'écrit

$$u(t, x) = G * f(x) = \left(\frac{\pi}{t}\right)^{1/2} \int_{\mathbb{R}} e^{-\frac{|x-y|^2}{4t}} f(y) dy$$

On observe que lorsque $t \rightarrow 0^+$, $G(t, x) \rightarrow \delta_0$ $t \rightarrow 0^+$, ce qui permet d'obtenir que $u(0, x) = f(x)$.

Il s'agit maintenant de donner un cadre fonctionnel pour justifier les calculs ci-dessus.

On travaille donc avec l'espace de Schwartz qui est le plus approprié pour la transformée de Fourier

Définition L'espace de Schwartz $\mathcal{S}(\mathbb{R})$ est l'espace vectoriel des fonctions $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{C}$ telle que $f \in \mathcal{E}^{\infty}(\mathbb{R})$ et

$$x^{\alpha} \partial^{\beta} f(x) \longrightarrow 0 \text{ lorsque } |x| \longrightarrow +\infty \quad \forall (\alpha, \beta) \in \mathbb{N}^2$$

On définit alors l'application $\|f\|_{\alpha, \beta} = \sup_{\mathbb{R}} |x^{\alpha} \partial^{\beta} f|$

Ainsi une suite $\{f_k\}_{k \in \mathbb{N}}$ converge vers $f \in \mathcal{S}(\mathbb{R})$ lorsque

$$\|f_k - f\|_{\alpha, \beta} \longrightarrow 0 \text{ lorsque } k \longrightarrow +\infty \quad \forall \alpha, \beta \in \mathbb{N}^2$$

Exemple $f(x) = e^{-x^2} \in \mathcal{S}(\mathbb{R})$

Dans notre cas, on aura des fonctions dépendant de la variable t et x qui ne jouent pas le même rôle et pour lesquelles nous n'aurons pas la même régularité.

On considère donc $u: [0, +\infty[\rightarrow \mathcal{S}(\mathbb{R})$
 $t \longmapsto u(t)$

Définition Soit $]a, b[$ un intervalle de $\mathbb{R}$ une fonction $u:]a, b[\rightarrow \mathcal{S}(\mathbb{R})$ est dite continue en $t \in]a, b[$ lorsque

$u(t+h) \longrightarrow u(t)$ dans $\mathcal{S}(\mathbb{R})$ lorsque $h \longrightarrow 0$
 autrement dit

$$\|u(t+h) - u(t)\|_{\alpha, \beta} \xrightarrow{h \rightarrow 0} 0 \quad \forall \alpha, \beta \in \mathbb{N}^2$$

• u est dite différentiable en $t \in]a, b[$ lorsqu'il existe une fonction $v \in \mathcal{S}(\mathbb{R})$ telle que

$$\frac{u(t+h) - u(t)}{h} \xrightarrow{h \rightarrow 0} v \text{ dans } \mathcal{S}(\mathbb{R}).$$

On définit alors l'ensemble $\mathcal{E}(]a, b[, \mathcal{S}(\mathbb{R})) =$ ensemble des fonctions continues en t à valeur dans $\mathcal{S}(\mathbb{R})$.

De la même manière : on définit $\mathcal{C}^k([a, b], \mathcal{Y}(\mathbb{R}))$ $k \in \mathbb{N}$. (3)

Remarque On peut remplacer $\mathcal{Y}(\mathbb{R})$ par un espace vectoriel en particulier nommé comme $L^2(\mathbb{R})$.

$u \in \mathcal{C}([a, b], L^2(\mathbb{R}))$ signifie que $\forall t \in [a, b]$

$$\|u(t+h) - u(t)\|_{L^2} \xrightarrow{h \rightarrow 0} 0.$$

On a le résultat suivant qui fait le lien entre la dérivée partielle par rapport à t et la dérivée ponctuelle donnée par la définition

Proposition Supposons que $u \in \mathcal{C}([a, b], \mathcal{Y}(\mathbb{R}))$.

$u \in \mathcal{C}^1([a, b], \mathcal{Y}(\mathbb{R}))$ ssi

- (1) la dérivée partielle $\partial_t u$ existe pour tout $x \in \mathbb{R}$ et $t \in [a, b]$
- (2) $\partial_t u(t, \cdot) \in \mathcal{Y}(\mathbb{R}) \quad \forall t \in [a, b]$
- (3) $t \mapsto \partial_t u \in \mathcal{C}([a, b], \mathcal{Y}(\mathbb{R}))$

Démonstration ($\Rightarrow$) La convergence de fonctions dans $\mathcal{Y}(\mathbb{R})$ implique la convergence uniforme donc si $t \mapsto u(t, \cdot)$ est continûment différentiable alors $\partial_t u(t, x)$ existe pour tout $x \in \mathbb{R}$ et $t \in [a, b]$ et $\partial_t u(t, \cdot) \in \mathcal{Y}(\mathbb{R})$ pour tout $t \in [a, b]$. Ainsi $\partial_t u \in \mathcal{C}([a, b], \mathcal{Y}(\mathbb{R}))$.

($\Leftarrow$) Supposons que $\partial_t u$ existe avec les propriétés (1), (2) et (3).

Alors pour tout $x \in \mathbb{R}$

$$\frac{u(t+h, x) - u(t, x)}{h} - \partial_t u(t, x) = \frac{1}{h} \int_t^{t+h} [\partial_t u(s, x) - \partial_t u(t, x)] ds$$

Puisque la fonction à l'intérieur de l'intégrale est régulière et tend rapidement vers 0 à l'infini en x ; il vient grâce au théorème de la convergence dominée ; on peut dériver par rapport à x :

$$x^\alpha \partial_x^\beta \left[\frac{u(t+h, x) - u(t, x)}{h} - \partial_t u(t, x) \right] = \frac{1}{h} \int_t^{t+h} x^\alpha \partial_x^\beta [\partial_t u(s, x) - \partial_t u(t, x)] dx$$

d'où :

$$\left\| \frac{u(t+h, \cdot) - u(t, \cdot)}{h} - \partial_t u \right\|_{\alpha, \beta} \leq \max_{t \leq s \leq t+h} \|\partial_t u(s, \cdot) - \partial_t u(t, \cdot)\|_{\alpha, \beta} \xrightarrow{h \rightarrow 0} 0$$

Ainsi u est différentiable et $\partial_t u \in \mathcal{E}([a, b[, \mathcal{Y}(\mathbb{R}))$. □

On peut alors démontrer le théorème suivant

Théorème Supposons que $f \in \mathcal{Y}(\mathbb{R})$, il existe une unique solution $u \in \mathcal{E}([0, +\infty[, \mathcal{Y}(\mathbb{R})) \cap \mathcal{E}^1(]0, +\infty[, \mathcal{Y}(\mathbb{R}))$ et u est donnée par $u(t, x) = G * f(t, x)$.

Démonstration Le cadre fonctionnel permet de justifier rigoureusement les calculs précédents.

Le point clé est d'observer que la transformée de Fourier est une application linéaire continue de $\mathcal{Y}(\mathbb{R})$ à valeurs dans $\mathcal{Y}(\mathbb{R})$. L'application inverse est également continue. La dérivée en temps de u existe si et seulement si la dérivée en temps de $\hat{u} = Fu$ existe et $F(\partial_t u) = \partial_t (F(u))$.

De même $u \in \mathcal{E}^k(]0, +\infty[, \mathcal{Y}(\mathbb{R}))$ si et seulement si $\hat{u} \in \mathcal{E}^k(]0, +\infty[, \mathcal{Y}(\mathbb{R}))$.

En résolvant l'équation de la chaleur dans la variable de Fourier on obtient alors le résultat.

En effet on résout

$$\begin{cases} \hat{u}'(t, k) = -k^2 \hat{u}(t, k) & \forall k \in \mathbb{R} \\ \hat{u}(0, k) = \hat{f}(k) \end{cases}$$

dont la solution s'écrit $\hat{u}(t, k) = \hat{f}(k) e^{-t k^2}$

et $\partial_t u(t, x) = -k^2 \hat{f}(k) e^{-t k^2}$

Montrons que $u \in \mathcal{E}([0, +\infty[, \mathcal{Y}(\mathbb{R}))$. Pour tout $(\alpha, \beta) \in \mathbb{N}^2$

$$k^\alpha \frac{\partial^\beta}{\partial k^\beta} [\hat{u}(t+h, k) - \hat{u}(t, k)] = \hat{u}(t, k) [e^{-h k^2} - 1] e^{-t k^2} + h \sum_{i=0}^{\beta-1} h^i b_i(t, k) e^{-(t+h) k^2}$$

En passant au sup en k , on a lorsque $h \rightarrow 0$

$$\|\hat{u}(t+h) - \hat{u}(t)\|_{\alpha, \beta} \xrightarrow{h \rightarrow 0} 0$$

En utilisant les mêmes arguments on montre que
 $\partial_t u \in \mathcal{E}([0, \infty[, \mathcal{Y}(\mathbb{R}))$

Finalement par densité de $\mathcal{Y}(\mathbb{R})$ dans $L^2(\mathbb{R})$ par la norme L^2 usuelle ; on montre le résultat suivant

Théorème Supposons que $f \in L^2(\mathbb{R})$. On définit alors

u par $u = G * f$; qui est solution de

$$\begin{cases} \partial_t u = \partial_{xx} u \\ u(t=0) = f \end{cases}$$

$$u \in \mathcal{E}([0, +\infty[, L^2(\mathbb{R})) \quad \text{et} \quad u \in \underbrace{\mathcal{E}^\infty([0, +\infty[\times \mathbb{R})}_{\text{régularisation}}$$

Démonstration : On raisonne par densité et grâce à l'inégalité de Young pour le produit de convolution

$$\|u\|_{L^2} \leq \|G\|_{L^p} \|f\|_{L^q} \quad \frac{1}{2} = \frac{1}{p} + \frac{1}{q} - 1 \dots \square$$

Attention si l'on n'impose pas de condition de l'infini on n'a pas forcément unicité

$$u_0 \equiv 0 \text{ sur } \mathbb{R} \Rightarrow u(t) \equiv 0 \text{ est solution}$$

mais aussi

$$u(t, x) = \begin{cases} 0 & t \leq 0 \quad x \in \mathbb{R} \\ \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{f^{(n)}(t) x^{2n}}{(2n)!} & t > 0 \end{cases} \quad \text{car } f(t) = e^{-1/t^2}$$

On a aussi

Théorème Soit $u_0 \in \mathcal{E}^0(\mathbb{R}) \cap L^\infty(\mathbb{R})$ on pose

$$u(t, x) = G(t, \cdot) * f(x)$$

alors

(i) $u \in \mathcal{E}^\infty([0, +\infty[\times \mathbb{R})$

(ii) $\partial_t u = \partial_{xx} u$

(iii) $\forall x \in \mathbb{R} \quad \lim_{t \rightarrow 0^+} u(t, x) = u_0(x)$

(iv) $\forall t \in \mathbb{R}^+ \quad \int_{\mathbb{R}} u(t, x) dx = \int_{\mathbb{R}} u_0(x) dx$

Preuve La seule difficulté provient de la continuité

$$|u(t, x) - u_0(x)| = \left| \int_{\mathbb{R}} G(t, x-y) (u_0(y) - u_0(x)) dy \right|$$

$$\leq \int_{|x-y| \leq \delta} G(t, x-y) \underbrace{|u_0(y) - u_0(x)|}_{\leq \varepsilon} dy + \underbrace{\int_{|x-y| > \delta} G(t, x-y) (|u_0(x)| + |u_0(y)|) dy}_{\xrightarrow[t \rightarrow +\infty]{} 0}$$

(iv) est une conséquence de Fubini.

III] Problème à valeur initiale dans un domaine borné

$$\begin{cases} \frac{\partial u}{\partial t} = \Delta u, & t > 0 \text{ et } x \in (0, 1) \\ u(x, 0) = u_0(x) & x \in (0, 1) \\ + \text{conditions de bord} \end{cases}$$

1* Conditions de bord

* condition de Dirichlet

$$u(0, t) = u(1, t) = 0 \quad \text{pour tout } t > 0$$

* condition de Neumann

$$\frac{\partial u}{\partial x}(0, t) = \frac{\partial u}{\partial x}(1, t) = 0 \quad \text{pour tout } t > 0$$

2) Remarque sur l'unicité des solutions:

Supposons que l'on a 2 solutions alors

$$v(x, t) = u_1(x, t) - u_2(x, t)$$

$$v(x, 0) = u_0(x) - u_0(x) = 0$$

et v satisfait les mêmes conditions initiales

enfin, posons

$$Q(t) = \frac{1}{2} \int_0^1 v(x, t)^2 dx$$

$$Q'(t) = \int_0^1 v(x, t) \partial_t v(x, t) dx$$

$$= \int_0^1 v(x, t) \partial_x^2 v(x, t) dx$$

$$= \left[v(x, t) \partial_x v(x, t) \right]_0^1 - \int_0^1 (\partial_x v(x, t))^2 dx$$

$\begin{matrix} = 0 & & \leq 0 \end{matrix}$

et donc $0 \leq Q(t) \leq Q(0) = 0 \quad \forall t > 0$

3) Existence de solutions (Dirichlet)

méthode: théorie de Fourier en remarquant que

• $e^{-k^2 \pi^2 t} \sin(k\pi x)$ est solution de

$$\partial_t u = \Delta u$$

$$u(0, t) = u(1, t) = 0$$

• $(\sqrt{2} \sin(k\pi \cdot))_{k \in \mathbb{N}^*}$ base Hilbertienne
sur $L^2([0, 1[)$

• si u est solution de $1' \in \text{EDP}$ et que

$$\begin{cases} \partial_t u \in \mathcal{C}^0([0, 1] \times]0, +\infty[) \\ \partial_{xx}^2 u \in \mathcal{C}^0([0, 1] \times]0, +\infty[) \end{cases}$$

alors u , $\partial_t u$ et $\partial_{xx}^2 u$ sont développables
sur la base Hilbertienne avec

$$u(x, t) = \sqrt{2} \sum_{k \in \mathbb{N}^*} \widehat{u(\cdot, t)}(k) \sin(k\pi x)$$

$$\text{on note } \widehat{u(\cdot, t)}(k) = \hat{u}(k)(t)$$

et on montre (exo) que

$$\hat{u}(k)'(t) + k^2 \pi^2 \hat{u}(k)(t) = 0 \quad \forall k \in \mathbb{N}^*, \forall t$$

$$\text{et donc } \hat{u}(k)(t) = \hat{u}(k)(0) e^{-k^2 \pi^2 t}$$

et on peut montrer que si $u_0 \in L^2([0, 1[)$ alors

$$\hat{u}(k)(0) = \hat{u}_0(k)$$

Thm: Soit $u_0 \in L^2(]0;1[)$ et $(\hat{u}_0(k))_{k \in \mathbb{N}^*}$ sa suite de coeff de Fourier alors il existe une unique solution $u: (x,t) \in [0,1] \times]0,+\infty[\rightarrow \mathbb{R}$ dérivable en t et 2 fois dérivable en x sur $[0,1] \times]0,+\infty[$ et $u(\cdot, t) \xrightarrow[t \rightarrow 0]{L^2} u_0$

avec
$$u(x,t) = \sqrt{2} \sum_{k=1}^{+\infty} \hat{u}_0(k) e^{-k^2 \pi^2 t} \sin(\pi k x)$$

Rq: on a aussi que $\|u(\cdot, t)\|_{L^2(]0;1[)} \leq \|u_0\|_{L^2(]0;1[)} e^{-\pi^2 t}$

* par comparaison, pour $u_0 \in \mathcal{C} \cap L^\infty$ et ≥ 0

on a
$$0 \leq u(x,t) \leq \frac{1}{\sqrt{4\pi t}} \int_0^1 e^{-\frac{(x-y)^2}{4t}} u_0(y) dy$$

* si $u_0 \in L^\infty(]0;1[)$ alors

$$\|u(\cdot, t)\|_{L^\infty} \leq \|u_0\|_{L^\infty} \quad \forall t > 0$$

* le problème est mal posé pour $t < 0$

IV] Résolution approchée par méthode des différences finies

On note N le nombre de pas de temps entre 0 et T

$$t_n = n \Delta T \quad \text{pour } n \in \{0, \dots, N\}$$

$$x_j = j \Delta x \quad \text{pour } j \in \{0, \dots, J+1\}$$

on a $u(x_j, t_n)$ approchée par u_j^n où

$$u_0^n = u_{J+1}^n = 0 \quad \forall n \in [0, N]$$

$$u_j^0 = u_0(x_j) \quad \forall j$$

$$\text{on approche } \partial_{xx}^2 u(x_j, t_n) \simeq \frac{u_{j+1}^n - 2u_j^n + u_{j-1}^n}{\Delta x^2}$$

$$\text{et } \partial_t u(x_j, t_n) \simeq \frac{u_j^{n+1} - u_j^n}{\Delta t} \quad (\text{explicite})$$

$$\simeq \frac{u_j^n - u_j^{n-1}}{\Delta t} \quad (\text{implicite})$$

Rq : schéma explicite convergent sous condition de CFL
implicite inconditionnellement convergent

1) Erreur de consistance

$$R_j(t_n, u, \Delta t, \Delta x) = \frac{u_j^{n+1} - u_j^n}{\Delta t} - \frac{u_{j+1}^n - 2u_j^n + u_{j-1}^n}{(\Delta x)^2}$$

où $u_j^n = u(x_j, t_n)$ et u solution du pbm

(7)

lemme: si $u \in \mathcal{C}_b^{4,2}([0, T] \times [0, T])$ alors il existe $C > 0$ t.q

$$\max_{n \in \{0, \dots, N-1\}} \sup_{j \in \{1, \dots, J\}} |R_j(t_n, u, \Delta t, \Delta x)| \leq C (\Delta t + \Delta x^2)$$

On note $e_j^n(u) = u_j^n - u(x_j, t_n)$ l'erreur

commise avec le schéma alors on a si $\boxed{\frac{\Delta t}{\Delta x^2} \leq \frac{1}{2}}$

$$\|e^n(u)\|_\infty \leq C (\Delta t + \Delta x^2) \quad \forall n \in \{0, \dots, N\}$$

Il suffit de voir que:

$$\begin{aligned} e_j^{n+1}(u) &= e_j^n(u) + \frac{\Delta t}{\Delta x^2} (e_{j+1}^n(u) - 2e_j^n(u) + e_{j-1}^n(u)) \\ &\quad - \Delta t R_j(t_n, u, \Delta t, \Delta x) \\ &= \left(1 - 2 \frac{\Delta t}{\Delta x^2}\right) e_j^n(u) + \frac{\Delta t}{\Delta x^2} e_{j+1}^n(u) + \frac{\Delta t}{\Delta x^2} e_{j-1}^n(u) \\ &\quad - \Delta t R_j(t_n, u, \Delta t, \Delta x) \end{aligned}$$

et avec $0 \leq 2 \frac{\Delta t}{\Delta x^2} \leq 1$

on obtient $|e_j^{n+1}(u)| \leq \|e^n(u)\|_\infty + \Delta t \|R(t_n, u, \Delta t, \Delta x)\|_\infty$

et donc $\|e^{n+1}(u)\|_\infty \leq C T (\Delta T + \Delta x^2)$

Remarque: pour l'équation $\partial_t u = \kappa \Delta u$
la condition de CFL devient

$$\kappa \frac{\Delta t}{\Delta x^2} \leq \frac{1}{2}$$