

DE LA MODÉLISATION À LA SIMULATION NUMÉRIQUE

ILLUSTRATION SUR UN EXEMPLE SIMPLE MAIS INSTRUCTIF

F. Boyer

Laboratoire d'Analyse, Topologie et Probabilités
CNRS / Université de Provence

Mardi 23 Janvier 2007

QU'EST-CE QUE LA MODÉLISATION

OU “QUE FAIT UN MATHÉMATICIEN APPLIQUÉ DE CES JOURNÉES” ?

- UN PHÉNOMÈNE COMPLEXE QUE L'ON VEUT :

- UN PHÉNOMÈNE COMPLEXE QUE L'ON VEUT :

- Comprendre

Expliquer les observations que l'on peut faire.

- UN PHÉNOMÈNE COMPLEXE QUE L'ON VEUT :

- Comprendre
- Analyser

Prédire théoriquement des comportements.
Savoir comment agir sur le système.

- UN PHÉNOMÈNE COMPLEXE QUE L'ON VEUT :

- Comprendre
- Analyser
- Simuler

Peut-on reproduire fidèlement le système sur un ordinateur ?

- UN PHÉNOMÈNE COMPLEXE QUE L'ON VEUT :
 - Comprendre
 - Analyser
 - Simuler
- UNE ÉCHELLE À LAQUELLE ON S'INTÉRESSE :
Exemples en mécanique des fluides
 - Echelle moléculaire

Zones hautes de l'atmosphère. Plasmas.

- UN PHÉNOMÈNE COMPLEXE QUE L'ON VEUT :

- Comprendre
- Analyser
- Simuler

- UNE ÉCHELLE À LAQUELLE ON S'INTÉRESSE :

Exemples en mécanique des fluides

- Echelle moléculaire

Zones hautes de l'atmosphère. Plasmas.

- Echelle d'une goutte d'eau

Formation et évolution des nuages. Agronomie. Pollution.

- UN PHÉNOMÈNE COMPLEXE QUE L'ON VEUT :

- Comprendre
- Analyser
- Simuler

- UNE ÉCHELLE À LAQUELLE ON S'INTÉRESSE :

Exemples en mécanique des fluides

- Echelle moléculaire

Zones hautes de l'atmosphère. Plasmas.

- Echelle d'une goutte d'eau

Formation et évolution des nuages. Agronomie. Pollution.

- Echelle du laboratoire

Remplissage des réservoirs en aéronautique.

- UN PHÉNOMÈNE COMPLEXE QUE L'ON VEUT :

- Comprendre
- Analyser
- Simuler

- UNE ÉCHELLE À LAQUELLE ON S'INTÉRESSE :

Exemples en mécanique des fluides

- Echelle moléculaire

Zones hautes de l'atmosphère. Plasmas.

- Echelle d'une goutte d'eau

Formation et évolution des nuages. Agronomie. Pollution.

- Echelle du laboratoire

Remplissage des réservoirs en aéronautique.

- Echelle d'une ville

Inondations. Nappes phréatiques ou pétrolières.

- UN PHÉNOMÈNE COMPLEXE QUE L'ON VEUT :

- Comprendre
- Analyser
- Simuler

- UNE ÉCHELLE À LAQUELLE ON S'INTÉRESSE :

Exemples en mécanique des fluides

- Echelle moléculaire

Zones hautes de l'atmosphère. Plasmas.

- Echelle d'une goutte d'eau

Formation et évolution des nuages. Agronomie. Pollution.

- Echelle du laboratoire

Remplissage des réservoirs en aéronautique.

- Echelle d'une ville

Inondations. Nappes phréatiques ou pétrolières.

- Echelle de la planète

Mouvements océaniques. Raz de marée. Ouragans.

- UN PHÉNOMÈNE COMPLEXE QUE L'ON VEUT :
 - Comprendre
 - Analyser
 - Simuler
- UNE ÉCHELLE À LAQUELLE ON S'INTÉRESSE :
Exemples en mécanique des fluides
- CHOIX DE QUANTITÉS PERTINENTES POUR LE PHÉNOMÈNE :
Exemple en océanographie

Vitesse, pression, température
Composition chimique (salinité, pollution)
Topographie des fonds marins, de la côte
Quantités ponctuelles ou moyennées ?

- UN PHÉNOMÈNE COMPLEXE QUE L'ON VEUT :
 - Comprendre
 - Analyser
 - Simuler
- UNE ÉCHELLE À LAQUELLE ON S'INTÉRESSE :
Exemples en mécanique des fluides
- CHOIX DE QUANTITÉS PERTINENTES POUR LE PHÉNOMÈNE :
Exemple en océanographie
- ECRITURE DES RELATIONS ENTRE CES QUANTITÉS :

Principe fondamental de la dynamique

Premier et Second principe de la thermodynamique

Cinétique chimique

Comportements aléatoires

Lois empiriques

...

- UN PHÉNOMÈNE COMPLEXE QUE L'ON VEUT :
 - Comprendre
 - Analyser
 - Simuler
- UNE ÉCHELLE À LAQUELLE ON S'INTÉRESSE :
Exemples en mécanique des fluides
- CHOIX DE QUANTITÉS PERTINENTES POUR LE PHÉNOMÈNE :
Exemple en océanographie
- ECRITURE DES RELATIONS ENTRE CES QUANTITÉS :
- SIMPLIFICATIONS :

Adimensionnement (ordres de grandeur)

Modèles asymptotiques

Résolution analytique approchée d'une partie des équations

- UN PHÉNOMÈNE COMPLEXE QUE L'ON VEUT :
 - Comprendre
 - Analyser
 - Simuler
- UNE ÉCHELLE À LAQUELLE ON S'INTÉRESSE :
Exemples en mécanique des fluides
- CHOIX DE QUANTITÉS PERTINENTES POUR LE PHÉNOMÈNE :
Exemple en océanographie
- ECRITURE DES RELATIONS ENTRE CES QUANTITÉS :
- SIMPLIFICATIONS :
- DÉTERMINATION DES PARAMÈTRES DU SYSTÈME :

Paramètres mesurés

Paramètres tabulés

Paramètres estimés

Identification de paramètres à partir de mesures indirectes

- UN PHÉNOMÈNE COMPLEXE QUE L'ON VEUT :
 - Comprendre
 - Analyser
 - Simuler
- UNE ÉCHELLE À LAQUELLE ON S'INTÉRESSE :
Exemples en mécanique des fluides
- CHOIX DE QUANTITÉS PERTINENTES POUR LE PHÉNOMÈNE :
Exemple en océanographie
- ECRITURE DES RELATIONS ENTRE CES QUANTITÉS :
- SIMPLIFICATIONS :
- DÉTERMINATION DES PARAMÈTRES DU SYSTÈME :
- ANALYSE MATHÉMATIQUE :

Le modèle obtenu *in fine* est-il **bien posé** ?

Justification des simplifications

Compréhension du comportement en fonction des paramètres

Identification des limites du modèle

- UN PHÉNOMÈNE COMPLEXE QUE L'ON VEUT :
 - Comprendre
 - Analyser
 - Simuler
- UNE ÉCHELLE À LAQUELLE ON S'INTÉRESSE :
Exemples en mécanique des fluides
- CHOIX DE QUANTITÉS PERTINENTES POUR LE PHÉNOMÈNE :
Exemple en océanographie
- ECRITURE DES RELATIONS ENTRE CES QUANTITÉS :
- SIMPLIFICATIONS :
- DÉTERMINATION DES PARAMÈTRES DU SYSTÈME :
- ANALYSE MATHÉMATIQUE :
- SIMULATION NUMÉRIQUE :

Discrétisation. Analyse de l'erreur.

Mise en oeuvre. Algorithmique.

Visualisation et traitement des résultats.

Validation par confrontation à l'expérience et à la théorie.

Mise en évidence de nouveaux comportements.

LE PHÉNOMÈNE EN JEU :

Circulation automobile sur autoroute \Rightarrow Comprendre les bouchons.

LE PHÉNOMÈNE EN JEU :

Circulation automobile sur autoroute \Rightarrow Comprendre les bouchons.

SIMPLIFICATIONS :

Autoroute à 3 voies rectiligne de longueur L . Pas d'entrées et sorties.

LE PHÉNOMÈNE EN JEU :

Circulation automobile sur autoroute \Rightarrow Comprendre les bouchons.

SIMPLIFICATIONS :

Autoroute à 3 voies rectiligne de longueur L . Pas d'entrées et sorties.

ECHELLE :

Celle de l'autoroute dans son ensemble.

LE PHÉNOMÈNE EN JEU :

Circulation automobile sur autoroute \Rightarrow Comprendre les bouchons.

SIMPLIFICATIONS :

Autoroute à 3 voies rectiligne de longueur L . Pas d'entrées et sorties.

ECHELLE :

Celle de l'autoroute dans son ensemble.

QUANTITÉS PERTINENTES :

Variables : **temps** $t \in \mathbb{R}$, **position** sur l'autoroute $x \in [0, L]$

Inconnues en description **Eulérienne** $\left\{ \begin{array}{l} \text{Densité de véhicules } \rho(t, x) \in \mathbb{R}, \\ \text{Vitesse des véhicules } v(t, x) \in \mathbb{R} \end{array} \right.$

LE PHÉNOMÈNE EN JEU :

Circulation automobile sur autoroute \Rightarrow Comprendre les bouchons.

SIMPLIFICATIONS :

Autoroute à 3 voies rectiligne de longueur L . Pas d'entrées et sorties.

ECHELLE :

Celle de l'autoroute dans son ensemble.

QUANTITÉS PERTINENTES :

Variables : **temps** $t \in \mathbb{R}$, **position** sur l'autoroute $x \in [0, L]$

Inconnues en description **Eulérienne** $\left\{ \begin{array}{l} \text{Densité de véhicules } \rho(t, x) \in \mathbb{R}, \\ \text{Vitesse des véhicules } v(t, x) \in \mathbb{R} \end{array} \right.$

RELATIONS ENTRE LES INCONNUES

$\left\{ \begin{array}{l} \text{Principe de conservation du nombre de véhicules} \\ \text{Comportement des conducteurs } \Rightarrow \text{loi empirique } v = g(\rho) \end{array} \right.$

THÉORÈME

La densité ρ et la vitesse v vérifient l'équation aux dérivées partielles

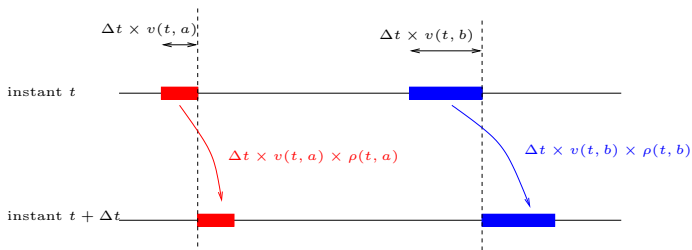
$$\frac{\partial}{\partial t}\rho + \frac{\partial}{\partial x}(\rho v) = 0.$$

THÉORÈME

La densité ρ et la vitesse v vérifient l'équation aux dérivées partielles

$$\frac{\partial}{\partial t}\rho + \frac{\partial}{\partial x}(\rho v) = 0.$$

LA DÉMONSTRATION DES PHYSICIENS



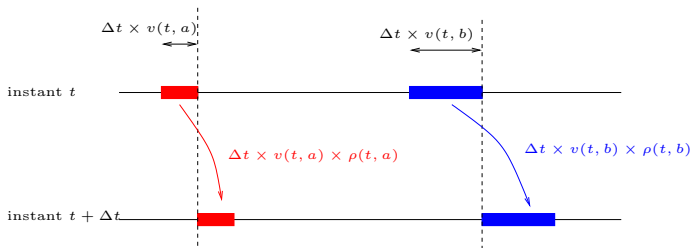
$$\int_a^b \rho(t + \Delta t, x) dx = \int_a^b \rho(t, x) dx + \Delta t v(t, a) \rho(t, a) - \Delta t v(t, b) \rho(t, b).$$

THÉORÈME

La densité ρ et la vitesse v vérifient l'équation aux dérivées partielles

$$\frac{\partial}{\partial t}\rho + \frac{\partial}{\partial x}(\rho v) = 0.$$

LA DÉMONSTRATION DES PHYSICIENS



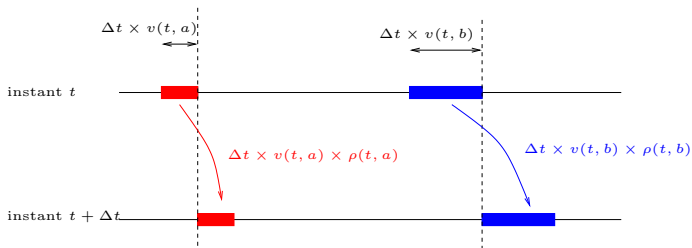
$$\int_a^b \rho(t + \Delta t, x) dx = \int_a^b \rho(t, x) dx - \Delta t \int_a^b \frac{\partial}{\partial x}(\rho(t, x)v(t, x)) dx.$$

THÉORÈME

La densité ρ et la vitesse v vérifient l'équation aux dérivées partielles

$$\frac{\partial}{\partial t}\rho + \frac{\partial}{\partial x}(\rho v) = 0.$$

LA DÉMONSTRATION DES PHYSICIENS



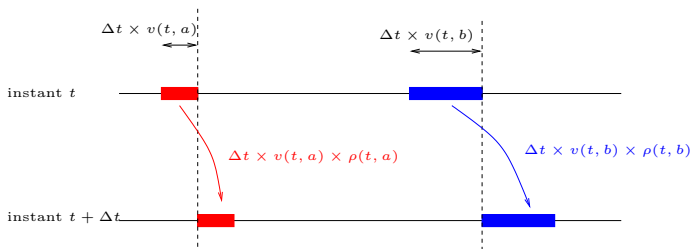
$$\int_a^b \frac{\rho(t + \Delta t, x) - \rho(t, x)}{\Delta t} dx + \int_a^b \frac{\partial}{\partial x}(\rho(t, x)v(t, x)) dx = 0.$$

THÉORÈME

La densité ρ et la vitesse v vérifient l'équation aux dérivées partielles

$$\frac{\partial}{\partial t}\rho + \frac{\partial}{\partial x}(\rho v) = 0.$$

LA DÉMONSTRATION DES PHYSICIENS



$$\int_a^b \frac{\partial}{\partial t}\rho(t, x) dx + \int_a^b \frac{\partial}{\partial x}(\rho(t, x)v(t, x)) dx = 0.$$

UNE MODÉLISATION DU TRAFIC ROUTIER

LA LOI DE COMPORTEMENT

ON A OBTENU LA LOI DE CONSERVATION

$$\frac{\partial}{\partial t}\rho + \frac{\partial}{\partial x}(\rho v) = 0.$$

IL FAUT LIER LA DENSITÉ ET LA VITESSE :

ON A OBTENU LA LOI DE CONSERVATION

$$\frac{\partial}{\partial t}\rho + \frac{\partial}{\partial x}(\rho v) = 0.$$

IL FAUT LIER LA DENSITÉ ET LA VITESSE :

- **Modèle 1** : Tous les véhicules roulent à la même vitesse

$v = \text{constante} = V_{\max} > 0$, (= 130km/h dans un monde idéal!).

$$\Rightarrow \frac{\partial}{\partial t}\rho + V_{\max}\frac{\partial}{\partial x}\rho = 0.$$

ON A OBTENU LA LOI DE CONSERVATION

$$\frac{\partial}{\partial t}\rho + \frac{\partial}{\partial x}(\rho v) = 0.$$

IL FAUT LIER LA DENSITÉ ET LA VITESSE :

- **Modèle 1** : Tous les véhicules roulent à la même vitesse

$v = \text{constante} = V_{\max} > 0$, (= 130km/h dans un monde idéal!).

$$\implies \frac{\partial}{\partial t}\rho + V_{\max}\frac{\partial}{\partial x}\rho = 0.$$

- **Modèle 2** : La vitesse des véhicules dépend du trafic

Loi empirique : $v = V_{\max}(1 - \rho)$.

$$\implies \frac{\partial}{\partial t}\rho + V_{\max}\frac{\partial}{\partial x}(\rho(1 - \rho)) = 0 \implies \frac{\partial}{\partial t}v + \frac{\partial}{\partial x}(v(v - V_{\max})) = 0.$$

On veut étudier l'équation aux dérivées partielles

$$\frac{\partial}{\partial t}\rho + V_{\max}\frac{\partial}{\partial x}\rho = 0. \quad (\star)$$

On se donne une donnée initiale $\rho_0(x)$ et des conditions aux limites périodiques.

THÉORÈME

L'unique solution de (??) est donnée par

$$\rho(t, x) = \rho_0(x - V_{\max}t).$$

C'est l'EDP non triviale la plus simple du monde !

C'EST QUOI UN SCHEMA NUMERIQUE ?

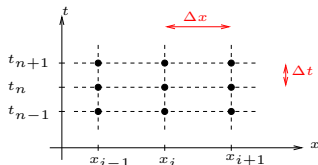
- La fonction $(t, x) \mapsto \rho(t, x)$ vit dans un espace de dimension infinie!

C'EST QUOI UN SCHEMA NUMÉRIQUE ?

- La fonction $(t, x) \mapsto \rho(t, x)$ vit dans un espace de dimension infinie!
- Il faut arriver à décrire le phénomène grâce à un nombre fini (mais grand) de réels \rightsquigarrow **ordinateur**.

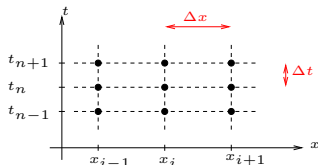
C'EST QUOI UN SCHEMA NUMÉRIQUE ?

- La fonction $(t, x) \mapsto \rho(t, x)$ vit dans un espace de dimension infinie!
- Il faut arriver à décrire le phénomène grâce à un nombre fini (mais grand) de réels \rightsquigarrow **ordinateur**.
- On se donne un **maillage** caractérisé par un pas de temps Δt et un pas d'espace Δx **petits**.



C'EST QUOI UN SCHEMA NUMÉRIQUE ?

- La fonction $(t, x) \mapsto \rho(t, x)$ vit dans un espace de dimension infinie !
- Il faut arriver à décrire le phénomène grâce à un nombre fini (mais grand) de réels \rightsquigarrow **ordinateur**.
- On se donne un **maillage** caractérisé par un pas de temps Δt et un pas d'espace Δx **petits**.



- Essayons donc de trouver des relations entre les valeurs $\rho(t_n, x_i)$ à partir de l'EDP.

IDÉE DE BASE : remplacer les dérivées par des quotients différentiels.

Par exemple :

$$\begin{cases} \frac{\partial \rho}{\partial t}(t_n, x_i) \approx \frac{\rho(t_{n+1}, x_i) - \rho(t_n, x_i)}{\Delta t}, \\ \frac{\partial \rho}{\partial x}(t_n, x_i) \approx \frac{\rho(t_n, x_{i+1}) - \rho(t_n, x_i)}{\Delta x}. \end{cases}$$

IDÉE DE BASE : remplacer les dérivées par des quotients différentiels.

- D'après l'équation on a

$$0 = \frac{\partial \rho}{\partial t}(t_n, x_i) + V_{\max} \frac{\partial \rho}{\partial x}(t_n, x_i)$$
$$\boxed{\approx} \frac{\rho(t_{n+1}, x_i) - \rho(t_n, x_i)}{\Delta t} + V_{\max} \frac{\rho(t_n, x_{i+1}) - \rho(t_n, x_i)}{\Delta x}.$$

IDÉE DE BASE : remplacer les dérivées par des quotients différentiels.

- D'après l'équation on a

$$0 = \frac{\partial \rho}{\partial t}(t_n, x_i) + V_{\max} \frac{\partial \rho}{\partial x}(t_n, x_i)$$
$$\boxed{\approx} \frac{\rho(t_{n+1}, x_i) - \rho(t_n, x_i)}{\Delta t} + V_{\max} \frac{\rho(t_n, x_{i+1}) - \rho(t_n, x_i)}{\Delta x}.$$

- On **définit** un **SCHÉMA** comme l'ensemble des relations

$$0 \boxed{=} \frac{\rho_i^{n+1} - \rho_i^n}{\Delta t} + V_{\max} \frac{\rho_{i+1}^n - \rho_i^n}{\Delta x}, \quad \forall i, \forall n, \quad (\text{SCH})$$

et la donnée initiale

$$\rho_i^0 = \rho_0(x_i), \quad \forall i. \quad (\text{DI})$$

IDÉE DE BASE : remplacer les dérivées par des quotients différentiels.

- D'après l'équation on a

$$0 = \frac{\partial \rho}{\partial t}(t_n, x_i) + V_{\max} \frac{\partial \rho}{\partial x}(t_n, x_i)$$
$$\boxed{\approx} \frac{\rho(t_{n+1}, x_i) - \rho(t_n, x_i)}{\Delta t} + V_{\max} \frac{\rho(t_n, x_{i+1}) - \rho(t_n, x_i)}{\Delta x}.$$

- On **définit** un **SCHÉMA** comme l'ensemble des relations

$$0 \boxed{=} \frac{\rho_i^{n+1} - \rho_i^n}{\Delta t} + V_{\max} \frac{\rho_{i+1}^n - \rho_i^n}{\Delta x}, \quad \forall i, \forall n, \quad (\text{SCH})$$

et la donnée initiale

$$\rho_i^0 = \rho_0(x_i), \quad \forall i. \quad (\text{DI})$$

- **ANALYSE NUMÉRIQUE** :

- Montrer que (??)-(??) définit de manière unique les $(\rho_i^n)_{i,n}$.
- Montrer que, si Δt et Δx sont assez petits, on a

$$\rho_i^n \approx \rho(t_n, x_i).$$

LE MODÈLE 1 : ADVECTION LINÉAIRE

RÉSOLUTION NUMÉRIQUE

Tout cela a l'air fort simple ... mais la zoologie des schémas est vaste !

Tout cela a l'air fort simple ... mais la zoologie des schémas est vaste !

Schéma décentré amont :

$$\frac{\rho_i^{n+1} - \rho_i^n}{\Delta t} + V_{\max} \frac{\rho_i^n - \rho_{i-1}^n}{\Delta x} = 0.$$

Tout cela a l'air fort simple ... mais la zoologie des schémas est vaste !

Schéma décentré aval :

$$\frac{\rho_i^{n+1} - \rho_i^n}{\Delta t} + V_{\max} \frac{\rho_{i+1}^n - \rho_i^n}{\Delta x} = 0.$$

Tout cela a l'air fort simple ... mais la zoologie des schémas est vaste !

Schéma centré :

$$\frac{\rho_i^{n+1} - \rho_i^n}{\Delta t} + V_{\max} \frac{\rho_{i+1}^n - \rho_{i-1}^n}{2\Delta x} = 0.$$

Tout cela a l'air fort simple ... mais la zoologie des schémas est vaste !

Schéma de Lax-Friedrichs :

$$\frac{\rho_i^{n+1} - (\rho_{i-1}^n + \rho_{i+1}^n)/2}{\Delta t} + V_{\max} \frac{\rho_{i+1}^n - \rho_{i-1}^n}{2\Delta x} = 0.$$

Tout cela a l'air fort simple ... mais la zoologie des schémas est vaste !

Schéma de Lax-Wendroff :

$$\frac{\rho_i^{n+1} - \rho_i^n}{\Delta t} + V_{\max} \frac{\rho_{i+1}^n - \rho_{i-1}^n}{2\Delta x} + V_{\max}^2 \Delta t \frac{\rho_{i+1}^n - 2\rho_i^n + \rho_{i-1}^n}{\Delta x^2} = 0.$$

Tout cela a l'air fort simple ... mais la zoologie des schémas est vaste !

Schéma à limiteur de flux :

On veut maintenant étudier l'équation aux dérivées partielles

$$\begin{cases} \frac{\partial}{\partial t} v + \frac{\partial}{\partial x} (f(v)) = 0, \\ v(0, x) = v_0(x) \end{cases} \quad (\star)$$

avec

$$f(v) = v \times (v - V_{\max}).$$

THÉORÈME

*Il existe (beaucoup!) de données initiales régulières v_0 pour lesquelles **il ne peut pas exister de solutions régulières** au problème (??) pour tout temps $t > 0$.*

$$\begin{cases} \frac{\partial}{\partial t}v + \frac{\partial}{\partial x}(f(v)) = 0, \\ v(0, x) = v_0(x) \end{cases}$$

DÉMONSTRATION

Supposons qu'il existe une solution $v(t, x)$ régulière pour tout $t > 0$.
Pour $x_0 \in \mathbb{R}$, on définit une courbe $(t, x(t))$ par l'éq. différentielle

$$x'(t) = f'(v(t, x(t))), \quad \forall t \quad \text{et} \quad x(0) = x_0.$$

$$\begin{cases} \frac{\partial}{\partial t}v + \frac{\partial}{\partial x}(f(v)) = 0, \\ v(0, x) = v_0(x) \end{cases}$$

DÉMONSTRATION

Supposons qu'il existe une solution $v(t, x)$ régulière pour tout $t > 0$.
Pour $x_0 \in \mathbb{R}$, on définit une courbe $(t, x(t))$ par l'éq. différentielle

$$x'(t) = f'(v(t, x(t))), \quad \forall t \quad \text{et} \quad x(0) = x_0.$$

LEMME

*La solution v est **constante** le long de la courbe $(t, x(t))$.*

$$\begin{cases} \frac{\partial}{\partial t} v + \frac{\partial}{\partial x} (f(v)) = 0, \\ v(0, x) = v_0(x) \end{cases}$$

DÉMONSTRATION

Supposons qu'il existe une solution $v(t, x)$ régulière pour tout $t > 0$.
Pour $x_0 \in \mathbb{R}$, on définit une courbe $(t, x(t))$ par l'éq. différentielle

$$x'(t) = f'(v(t, x(t))), \quad \forall t \quad \text{et} \quad x(0) = x_0.$$

LEMME

*La solution v est **constante** le long de la courbe $(t, x(t))$.*

En effet, on a

$$\frac{d}{dt} \left[v(t, x(t)) \right] = \left(\frac{\partial}{\partial t} v \right) (t, x(t)) + x'(t) \left(\frac{\partial}{\partial x} v \right) (t, x(t))$$

$$\begin{cases} \frac{\partial}{\partial t} v + \frac{\partial}{\partial x} (f(v)) = 0, \\ v(0, x) = v_0(x) \end{cases}$$

DÉMONSTRATION

Supposons qu'il existe une solution $v(t, x)$ régulière pour tout $t > 0$.
Pour $x_0 \in \mathbb{R}$, on définit une courbe $(t, x(t))$ par l'éq. différentielle

$$x'(t) = f'(v(t, x(t))), \quad \forall t \quad \text{et} \quad x(0) = x_0.$$

LEMME

*La solution v est **constante** le long de la courbe $(t, x(t))$.*

En effet, on a

$$\frac{d}{dt} \left[v(t, x(t)) \right] = \left(\frac{\partial}{\partial t} v \right) (t, x(t)) + f'(v(t, x(t))) \left(\frac{\partial}{\partial x} v \right) (t, x(t))$$

$$\begin{cases} \frac{\partial}{\partial t}v + \frac{\partial}{\partial x}(f(v)) = 0, \\ v(0, x) = v_0(x) \end{cases}$$

DÉMONSTRATION

Supposons qu'il existe une solution $v(t, x)$ régulière pour tout $t > 0$.
Pour $x_0 \in \mathbb{R}$, on définit une courbe $(t, x(t))$ par l'éq. différentielle

$$x'(t) = f'(v(t, x(t))), \quad \forall t \quad \text{et} \quad x(0) = x_0.$$

LEMME

*La solution v est **constante** le long de la courbe $(t, x(t))$.*

En effet, on a

$$\frac{d}{dt} \left[v(t, x(t)) \right] = \left(\frac{\partial}{\partial t} v \right) (t, x(t)) + \left(\frac{\partial}{\partial x} f(v) \right) (t, x(t))$$

LE MODÈLE 2 : LA LOI NON-LINÉAIRE

ANALYSE THÉORIQUE

$$\begin{cases} \frac{\partial}{\partial t}v + \frac{\partial}{\partial x}(f(v)) = 0, \\ v(0, x) = v_0(x) \end{cases}$$

DÉMONSTRATION

Supposons qu'il existe une solution $v(t, x)$ régulière pour tout $t > 0$.
Pour $x_0 \in \mathbb{R}$, on définit une courbe $(t, x(t))$ par l'éq. différentielle

$$x'(t) = f'(v(t, x(t))), \quad \forall t \quad \text{et} \quad x(0) = x_0.$$

LEMME

*La solution v est **constante** le long de la courbe $(t, x(t))$.*

En effet, on a

$$\frac{d}{dt} \left[v(t, x(t)) \right] = \left(\frac{\partial}{\partial t} v \right) (t, x(t)) + \left(\frac{\partial}{\partial x} f(v) \right) (t, x(t)) \quad \boxed{= 0.}$$

$$\begin{cases} \frac{\partial}{\partial t}v + \frac{\partial}{\partial x}(f(v)) = 0, \\ v(0, x) = v_0(x) \end{cases}$$

DÉMONSTRATION

Supposons qu'il existe une solution $v(t, x)$ régulière pour tout $t > 0$.
Pour $x_0 \in \mathbb{R}$, on définit une courbe $(t, x(t))$ par l'éq. différentielle

$$x'(t) = f'(v(t, x(t))), \quad \forall t \quad \text{et} \quad x(0) = x_0.$$

LEMME

La solution v est **constante** le long de la courbe $(t, x(t))$.

Ainsi

$$v(t, x(t)) = v(0, x(0)) = v_0(x_0) \implies x'(t) = f'(v_0(x_0))$$

Les courbes $(t, x(t))$ sont donc **des droites de pente** $f'(v_0(x_0))$.

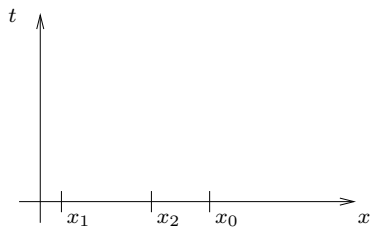
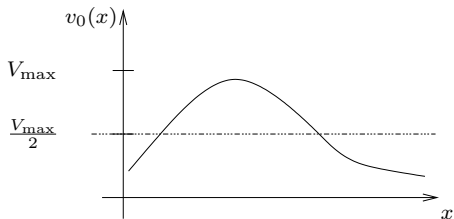
LE MODÈLE 2 : LA LOI NON-LINÉAIRE

ANALYSE THÉORIQUE

Modèle de trafic routier :

$$f(v) = v(v - V_{\max}),$$

$$f'(v) = 2v - V_{\max}.$$



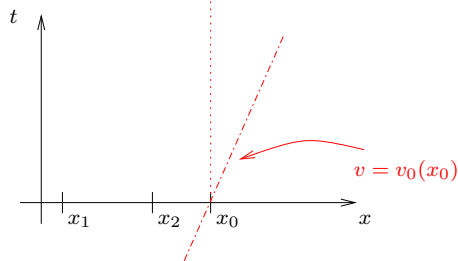
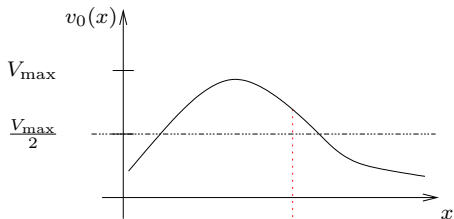
LE MODÈLE 2 : LA LOI NON-LINÉAIRE

ANALYSE THÉORIQUE

Modèle de trafic routier :

$$f(v) = v(v - V_{\max}),$$

$$f'(v) = 2v - V_{\max}.$$



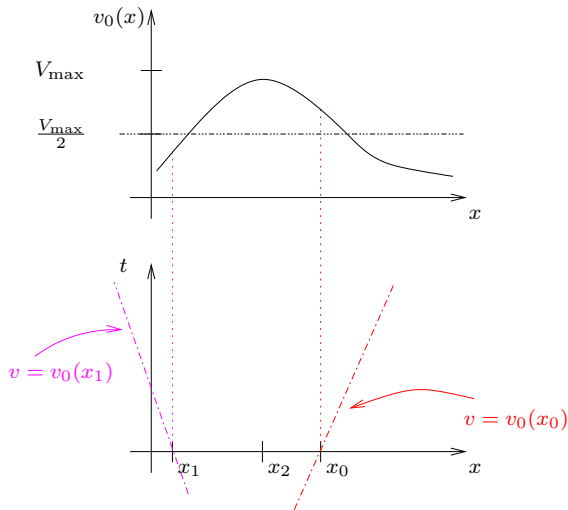
LE MODÈLE 2 : LA LOI NON-LINÉAIRE

ANALYSE THÉORIQUE

Modèle de trafic routier :

$$f(v) = v(v - V_{\max}),$$

$$f'(v) = 2v - V_{\max}.$$



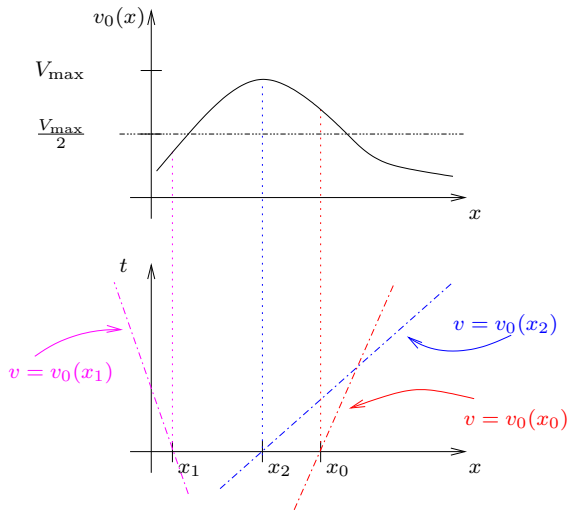
LE MODÈLE 2 : LA LOI NON-LINÉAIRE

ANALYSE THÉORIQUE

Modèle de trafic routier :

$$f(v) = v(v - V_{\max}),$$

$$f'(v) = 2v - V_{\max}.$$



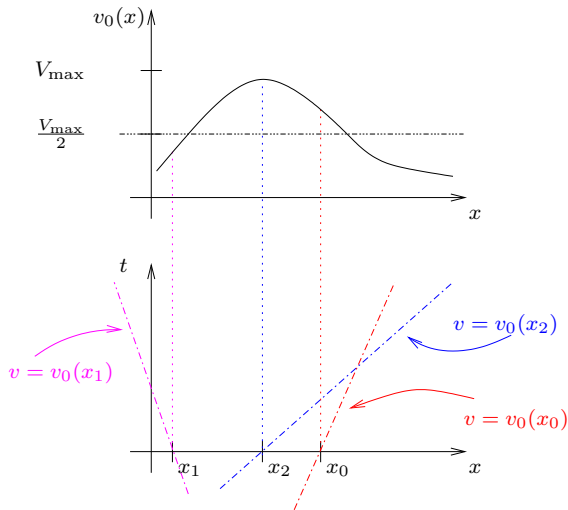
LE MODÈLE 2 : LA LOI NON-LINÉAIRE

ANALYSE THÉORIQUE

Modèle de trafic routier :

$$f(v) = v(v - V_{\max}),$$

$$f'(v) = 2v - V_{\max}.$$



IL Y A DES CARACTÉRISTIQUES QUI SE COUPENT !

En de tels points la solution ne peut pas être régulière !

BILAN :

- Même pour des données régulières, les solutions au sens classique n'existent pas toujours.

BILAN :

- Même pour des données régulières, les solutions au sens classique n'existent pas toujours.
- Il y a des **discontinuités** dans la solution appelées *chocs*.

BILAN :

- Même pour des données régulières, les solutions au sens classique n'existent pas toujours.
- Il y a des **discontinuités** dans la solution appelées **chocs**.
- Problème : en quel sens peut-on dire qu'une fonction qui présente des sauts est solution d'une équation aux dérivées partielles :

$$\frac{\partial}{\partial t}v + \frac{\partial}{\partial x}f(v) = 0 \quad ? \quad (\star)$$

BILAN :

- Même pour des données régulières, les solutions au sens classique n'existent pas toujours.
- Il y a des **discontinuités** dans la solution appelées *chocs*.
- Problème : en quel sens peut-on dire qu'une fonction qui présente des sauts est solution d'une équation aux dérivées partielles :

$$\frac{\partial}{\partial t}v + \frac{\partial}{\partial x}f(v) = 0 \quad ? \quad (\star)$$

A-t'on fait une erreur de modélisation ?

Oui et Non [▶ Come back](#)

BILAN :

- Même pour des données régulières, les solutions au sens classique n'existent pas toujours.
- Il y a des **discontinuités** dans la solution appelées **chocs**.
- Problème : en quel sens peut-on dire qu'une fonction qui présente des sauts est solution d'une équation aux dérivées partielles :

$$\frac{\partial}{\partial t}v + \frac{\partial}{\partial x}f(v) = 0 \quad ? \quad (\star)$$

SUITE DE L'AVENTURE, EN ACCÉLÉRÉ ...

- On définit une notion de **solution faible** de (??).
On remarque que les solutions classiques vérifient

$$\begin{aligned} 0 &= \int_{\mathbb{R}} \int_{\mathbb{R}} \left(\frac{\partial}{\partial t}v + \frac{\partial}{\partial x}f(v) \right) \varphi(t, x) dt dx \\ &= - \int_{\mathbb{R}} \int_{\mathbb{R}} \left(v \frac{\partial}{\partial t}\varphi + f(v) \frac{\partial}{\partial x}\varphi \right) dt dx, \end{aligned}$$

pour toute **fonction-test** φ régulière et à support compact.

BILAN :

- Même pour des données régulières, les solutions au sens classique n'existent pas toujours.
- Il y a des **discontinuités** dans la solution appelées **chocs**.
- Problème : en quel sens peut-on dire qu'une fonction qui présente des sauts est solution d'une équation aux dérivées partielles :

$$\frac{\partial}{\partial t}v + \frac{\partial}{\partial x}f(v) = 0 \quad ? \quad (\star)$$

SUITE DE L'AVENTURE, EN ACCÉLÉRÉ ...

- On définit une notion de **solution faible** de (??).
- Problème : il n'y a pas unicité des solutions faibles ...

BILAN :

- Même pour des données régulières, les solutions au sens classique n'existent pas toujours.
- Il y a des **discontinuités** dans la solution appelées **chocs**.
- Problème : en quel sens peut-on dire qu'une fonction qui présente des sauts est solution d'une équation aux dérivées partielles :

$$\frac{\partial}{\partial t}v + \frac{\partial}{\partial x}f(v) = 0 \quad ? \quad (\star)$$

SUITE DE L'AVENTURE, EN ACCÉLÉRÉ ...

- On définit une notion de **solution faible** de (??).
- Problème : il n'y a pas unicité des solutions faibles ...

A-t'on re-fait une erreur de modélisation ?

Oui et Non ...

On a négligé des phénomènes importants

$$v = g \left(\rho, \epsilon \frac{\partial \rho}{\partial x} \right).$$

BILAN :

- Même pour des données régulières, les solutions au sens classique n'existent pas toujours.
- Il y a des **discontinuités** dans la solution appelées **chocs**.
- Problème : en quel sens peut-on dire qu'une fonction qui présente des sauts est solution d'une équation aux dérivées partielles :

$$\frac{\partial}{\partial t}v + \frac{\partial}{\partial x}f(v) = 0 \quad ? \quad (\star)$$

SUITE DE L'AVENTURE, EN ACCÉLÉRÉ ...

- On définit une notion de **solution faible** de (??).
- Problème : il n'y a pas unicité des solutions faibles ...
- On garde trace de ces nouveaux phénomènes pour étudier (??).

Notion de solution faible entropique

BILAN :

- Même pour des données régulières, les solutions au sens classique n'existent pas toujours.
- Il y a des **discontinuités** dans la solution appelées **chocs**.
- Problème : en quel sens peut-on dire qu'une fonction qui présente des sauts est solution d'une équation aux dérivées partielles :

$$\frac{\partial}{\partial t}v + \frac{\partial}{\partial x}f(v) = 0 \quad ? \quad (\star)$$

SUITE DE L'AVENTURE, EN ACCÉLÉRÉ ...

- On définit une notion de **solution faible** de (??).
- Problème : il n'y a pas unicité des solutions faibles ...
- On garde trace de ces nouveaux phénomènes pour étudier (??).

Notion de solution faible entropique

- \rightsquigarrow **existence** et **unicité** des solutions faibles entropiques.

BILAN :

- Même pour des données régulières, les solutions au sens classique n'existent pas toujours.
- Il y a des **discontinuités** dans la solution appelées **chocs**.
- Problème : en quel sens peut-on dire qu'une fonction qui présente des sauts est solution d'une équation aux dérivées partielles :

$$\frac{\partial}{\partial t}v + \frac{\partial}{\partial x}f(v) = 0 \quad ? \quad (\star)$$

SUITE DE L'AVENTURE, EN ACCÉLÉRÉ ...

- On définit une notion de **solution faible** de (??).
- Problème : il n'y a pas unicité des solutions faibles ...
- On garde trace de ces nouveaux phénomènes pour étudier (??).

Notion de solution faible entropique

- \rightsquigarrow **existence** et **unicité** des solutions faibles entropiques.
- Reste le problème de l'approximation numérique ...

DÉMARRAGE À UN FEU ROUGE (SUR L'AUTOROUTE?!?!)

Schéma de Godunov :

DÉMARRAGE À UN FEU ROUGE (SUR L'AUTOROUTE ????)

Schéma de Lax-Friedrichs :

DÉMARRAGE À UN FEU ROUGE (SUR L'AUTOROUTE ????)

Schéma non-conservatif :

PROPAGATION D'UN CHOC

Schéma de Godunov :

$$\frac{v_i^{n+1} - v_i^n}{\Delta t} + \frac{f(v_i^n) - f(v_{i-1}^n)}{\Delta x} = 0.$$

PROPAGATION D'UN CHOC

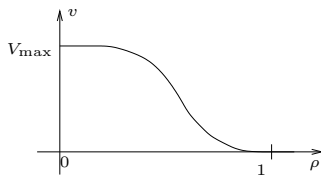
Schéma non conservatif décentré amont :

$$\frac{v_i^{n+1} - v_i^n}{\Delta t} + f'(v_i^n) \frac{v_i^n - v_{i-1}^n}{\Delta x} = 0.$$

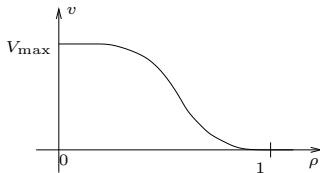
UN BOUCHON AU MILIEU DE L'AUTOROUTE

Schéma de Godunov :

- Affiner la loi $v = f(\rho)$ qui doit plutôt ressembler à



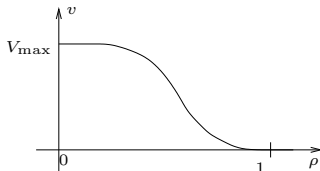
- Affiner la loi $v = f(\rho)$ qui doit plutôt ressembler à



- Prise en compte des entrées et les sorties

$$\frac{\partial}{\partial t} v + \frac{\partial}{\partial x} f(v) = \text{Termes sources ponctuels.}$$

- Affiner la loi $v = f(\rho)$ qui doit plutôt ressembler à



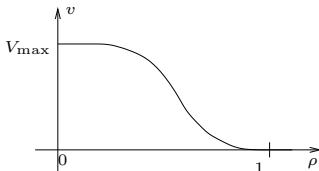
- Prise en compte des entrées et les sorties

$$\frac{\partial}{\partial t} v + \frac{\partial}{\partial x} f(v) = \text{Termes sources ponctuels.}$$

- Prise en compte des variations de condition de circulation (nb de voies, V_{\max} variables)

$$\frac{\partial}{\partial t} v + \frac{\partial}{\partial x} (k(x)f(v)) = 0.$$

- Affiner la loi $v = f(\rho)$ qui doit plutôt ressembler à



- Prise en compte des entrées et les sorties

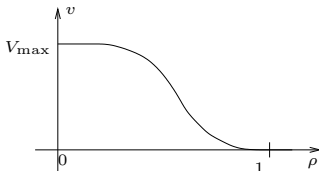
$$\frac{\partial}{\partial t} v + \frac{\partial}{\partial x} f(v) = \text{Termes sources ponctuels.}$$

- Prise en compte des variations de condition de circulation (nb de voies, V_{\max} variables)

$$\frac{\partial}{\partial t} v + \frac{\partial}{\partial x} (k(x) f(v)) = 0.$$

- Prise en compte de péages (autre échelle ...).

- Affiner la loi $v = f(\rho)$ qui doit plutôt ressembler à



- Prise en compte des entrées et les sorties

$$\frac{\partial}{\partial t} v + \frac{\partial}{\partial x} f(v) = \text{Termes sources ponctuels.}$$

- Prise en compte des variations de condition de circulation (nb de voies, V_{\max} variables)

$$\frac{\partial}{\partial t} v + \frac{\partial}{\partial x} (k(x)f(v)) = 0.$$

- Prise en compte de péages (autre échelle ...).
- Jonctions d'autoroutes (couplage de deux modèles ...).

MODÈLES DE TRAFIC ROUTIER

Bien que très *simplistes*, on peut rendre compte de :

- “Démarrages à un feu”.
- Création, propagation et dissipation des bouchons.

MODÈLES DE TRAFIC ROUTIER

Bien que très *simplistes*, on peut rendre compte de :

- “Démarrages à un feu”.
- Création, propagation et dissipation des bouchons.

DIFFICULTÉS DE LA DÉMARCHE

- dans la modélisation :
 - Choix d’une échelle.
 - Choix d’une représentation du système.
 - Calibration des lois empiriques et des paramètres.

MODÈLES DE TRAFIC ROUTIER

Bien que très *simplistes*, on peut rendre compte de :

- “Démarrages à un feu”.
- Création, propagation et dissipation des bouchons.

DIFFICULTÉS DE LA DÉMARCHE

- dans la modélisation :
 - Choix d’une échelle.
 - Choix d’une représentation du système.
 - Calibration des lois empiriques et des paramètres.
- dans l’analyse :
 - La notion classique de solution d’une EDP n’est pas adaptée.
 - Notion de solution faible.
 - Nécessité d’un critère (qui provient du phénomène étudié!) pour avoir unicité.

MODÈLES DE TRAFIC ROUTIER

Bien que très *simplistes*, on peut rendre compte de :

- “Démarrages à un feu”.
- Création, propagation et dissipation des bouchons.

DIFFICULTÉS DE LA DÉMARCHE

- dans la modélisation :
 - Choix d’une échelle.
 - Choix d’une représentation du système.
 - Calibration des lois empiriques et des paramètres.
- dans l’analyse :
 - La notion classique de solution d’une EDP n’est pas adaptée.
 - Notion de solution faible.
 - Nécessité d’un critère (qui provient du phénomène étudié!) pour avoir unicité.
- dans l’approximation numérique :
 - Phénomènes de stabilité / instabilité.
 - Le schéma peut approcher une *mauvaise solution*.
 - Il faut pouvoir avoir confiance dans le schéma!