

**Exercice 1.** Dans un espace euclidien, montrer que deux endomorphismes autoadjoints qui commutent admettent une base orthonormée commune de diagonalisation.

**Exercice 2.** Soit  $E$  un espace euclidien, et  $(a_1, \dots, a_p)$  une famille de vecteurs de  $E$ . On appelle matrice de Gram la matrice  $G(a_1, \dots, a_p)$  dont les coefficients sont  $(\langle a_i, a_j \rangle)_{i,j}$ . Montrer que le rang de la matrice est égal au rang de la famille. Si on suppose de plus que la famille est libre et engendre un sous-espace vectoriel  $F$  de  $E$ , montrer pour tout  $x \in E$  l'identité :

$$d(x, F)^2 = \frac{\det G(a_1, \dots, a_p, x)}{\det G(a_1, \dots, a_p)}.$$

**Exercice 3.** On se place dans un espace affine  $\mathcal{E}$  dirigé par l'espace vectoriel réel  $\mathbf{R}^2$ . Soit  $\mathcal{R} = (O, (e_1, e_2))$  un repère cartésien de  $\mathcal{E}$ .

- a) Soient  $A$  un point de coordonnées  $(2, -1)$  dans  $\mathcal{R}$ , et  $u \in \mathbf{R}^2$  un vecteur de coordonnées  $(1, -2)$  dans la base  $(e_1, e_2)$  de  $\mathbf{R}^2$ .
  - i) Donner une représentation paramétrique de la droite affine  $\mathcal{D}$  qui passe par  $A$  et qui est dirigée par  $u$ .
  - ii) Déterminer une équation de  $\mathcal{D}$ .
- b) Soient  $m \in \mathbf{R}$  et  $\mathcal{D}, \mathcal{D}'$  deux droites affines de  $\mathcal{E}$  d'équation :

$$\begin{aligned} 2mx + (m^2 - 1)y + m^3 - 11 &= 0 && (\mathcal{D}), \\ (m^2 + 9)x + 8my + 2m + 1 &= 0 && (\mathcal{D}'). \end{aligned}$$

Déterminer les réels  $m$  tels que  $\mathcal{D}$  et  $\mathcal{D}'$  soient parallèles.

**Exercice 4.** On se place dans un espace affine  $\mathcal{E}$  dirigé par l'espace vectoriel réel  $\mathbf{R}^3$ . Soit  $\mathcal{R} = (O, (e_1, e_2, e_3))$  un repère cartésien de  $\mathcal{E}$ . Soient  $A$  et  $B$  deux points de  $\mathcal{E}$  de coordonnées  $(2, 5, 3)$  et  $(3, -1, 4)$  dans  $\mathcal{R}$ . Soient  $u$  et  $v$  deux vecteurs de  $\mathbf{R}^3$  de coordonnées  $(1, 0, -1)$  et  $(6, 1, 0)$  dans la base  $(e_1, e_2, e_3)$ .

- a) Déterminer une équation du plan  $\mathcal{P}$  passant par le milieu  $M$  de  $(A, B)$  et dont la direction contient les vecteurs  $u$  et  $v$ .
- b) Soient  $\mathcal{D}$  la droite affine de  $\mathcal{E}$  dont une représentation paramétrique est :

$$x = 2 + \tau, y = 5 - 4\tau, z = 3 - 6\tau.$$

Déterminer  $\mathcal{P} \cap \mathcal{D}$ .

**Exercice 5.** Dans un plan affine euclidien  $\mathcal{E}$ , déterminer la nature de la composée de :

- a) deux symétries orthogonales par rapport à des droites (selon que ces deux droites affines sont parallèles ou sécantes),
- b) deux rotations,
- c) une translation et une rotation.

**Exercice 6.** Dans un plan affine euclidien, soit deux isométries ayant chacune un point fixe mais n'ayant pas de point fixe commun. En considérant successivement les cas suivants, montrer qu'il y a une translation dans le sous-groupe engendré par ces isométries :

- deux symétries orthogonales,
- deux rotations d'angles opposés modulo  $2\pi$ ,
- une rotation et une symétrie orthogonale,
- deux rotations quelconques.

En déduire que si un sous-groupe  $H$  du groupe des isométries du plan est tel que chacun de ses éléments admet un point fixe, alors ils admettent un point fixe commun.

**Exercice 7.** Dans un espace affine euclidien de dimension 3, soit  $D_1$  et  $D_2$  deux droites non parallèles, dirigées respectivement par  $e_1$  et  $e_2$ , unitaires. Quelle est la nature de  $P = D_1 + \text{vect}(e_1, e_2)$ ? Montrer que le projeté orthogonal de  $D_2$  sur  $P$  est une droite sécante de  $D_1$ , et soit  $A$  le point d'intersection. Montrer qu'il existe une droite  $\Delta$  passant par  $A$  orthogonale à  $D_1$  et  $D_2$ , et que c'est l'unique perpendiculaire commune. Deux droites quelconques admettent-elles une perpendiculaire commune? unicité?

**Exercice 8.** On reprend les notations de l'exercice 7, en supposant cette fois  $D_1$  et  $D_2$  non coplanaires. Soit  $O$  le milieu du segment  $[D_1 \cap \Delta, D_2 \cap \Delta]$ . Soit  $G$  le groupe des isométries laissant  $D_1 \cup D_2$  fixe. Montrer que  $\Delta$  et  $O$  sont globalement fixés par  $G$ . Montrer que  $G$  agit sur l'ensemble  $\{\pm e_1, \pm e_2\}$ . En déduire 8 écritures matricielles possibles des éléments de  $G$  dans la base  $(e_1, e_2, e_3)$ , où  $e_3$  est un vecteur directeur unitaire de  $\Delta$ . Montrer que  $G$  est isomorphe à  $\mathbf{Z}/2\mathbf{Z} \times \mathbf{Z}/2\mathbf{Z}$  ou au groupe diédral d'ordre 8 suivant que  $e_1$  et  $e_2$  sont orthogonaux ou non.

**Exercice 9.** Dans l'espace affine euclidien  $\mathbf{R}^2$  on considère le triangle  $T_1$  de sommets  $A_1 = (-1, 0)$ ,  $A_2 = (1, 1)$ ,  $A_3 = (1, -1)$  et le triangle  $T_2$  de sommets  $B_1 = (0, 0)$ ,  $B_2 = (1, 2)$ ,  $B_3 = (-1, 2)$ .

- a) Dessiner  $T_1$  et  $T_2$ .
- b) Pourquoi existe-t-il une unique application affine  $f$  telle que  $f(A_1) = B_1$ ,  $f(A_2) = B_2$ ,  $f(A_3) = B_3$ , et une unique application affine  $g$  telle que  $g(A_1) = B_2$ ,  $g(A_2) = B_1$ ,  $g(A_3) = B_3$ ?
- c) Calculer  $f((0, 0))$  et  $g((0, 0))$ .
- d) Montrer que  $f$  s'écrit  $u \circ t$  avec  $u$  "linéaire" (plus exactement :  $u$  affine fixant  $(0, 0)$ ) et  $t$  translation (déterminer  $t$  et  $u$ ). Une telle décomposition est-elle unique?
- e)  $f$  est-elle une isométrie?
- f)  $g$  est-elle une isométrie?

**Exercice 10.** Soit  $ABC$  un triangle non plat, et  $AA_1B_1B$  et  $ACC_2A_2$  deux carrés bâtis sur ses côtés (les points sont énumérés dans le sens direct). Soit  $A'$  l'unique point tel que  $AA_2A'A_1$  soit un parallélogramme. Montrer que  $(AA')$  et  $(BC)$  sont perpendiculaires.

**Exercice 11.** Soit  $\mathcal{E}$  un espace affine euclidien orienté de dimension 2 ou 3.

- a) Si  $t$  est une translation et  $r$  une rotation, démontrer que  $t \circ r \circ t^{-1}$  est une rotation, dont on précisera les caractéristiques (angle et centre en dimension 2, angle et axe en dimension 3) en fonction de celles de  $r$  et du vecteur de la translation  $t$ .
- b) En déduire que pour toute rotation  $r$  et toute translation  $T$ , il existe une translation  $T'$  et une rotation  $r'$  (à préciser) telles que  $r \circ T = T' \circ r'$ . Pouvaient-on prévoir ce résultat?

**Exercice 12.** Démontrer que l'application  $\varphi : \mathbf{GA}(\mathcal{E}) \rightarrow \mathbf{GL}(E)$  définie par  $f \mapsto \vec{f}$  est un homomorphisme de groupes surjectif et déterminer son noyau. Si  $f \in \mathbf{GA}(\mathcal{E})$  et si  $t$  est une translation, quelle est la nature de  $f \circ t \circ f^{-1}$ ?