

## 1. MATRICES, RANG (GÉNÉRALITÉS) ET QUELQUES SYSTÈMES

**Exercice 1.** Deux matrices  $A$  et  $B$  vérifient

$$AB = \begin{pmatrix} 5 & 11 \\ 11 & 25 \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad BA = \begin{pmatrix} x & 14 \\ 14 & y \end{pmatrix}.$$

Déterminer  $x$  et  $y$ . En déduire  $A$  et  $B$ .

**Exercice 2.** Calculer le rang des matrices suivantes et, lorsque cela est possible leur déterminant.

$$A = \begin{pmatrix} 5 & 4 \\ 3 & 2 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} 6 & 1 \\ 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, C = \begin{pmatrix} 5 & 4 & 3 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 3 \end{pmatrix}, D = \begin{pmatrix} 5 & 4 & 3 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 3 & 0 \\ 1 & 0 & 2 & 1 \end{pmatrix}$$

**Exercice 3.** Calculer les déterminants suivants :  $\begin{vmatrix} -1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & -1 \end{vmatrix}$ ,  $\begin{vmatrix} a & b & c & d \\ -a & b & x & y \\ -a & -b & c & z \\ -a & -b & -c & d \end{vmatrix}$ .

**Exercice 4.** Calculer le déterminant et le rang de l'endomorphisme  $f$  de  $\mathbb{R}^3$  défini par

$$f(x, y, z) = (x + 2y + 3z, x + y, z).$$

**Exercice 5.** Montrer que pour tout  $a, b, c$  réels le déterminant  $\begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ a & b & c \\ b+c & a+c & a+b \end{vmatrix}$  est nul.

Déterminer le rang de cette matrice suivant les valeurs des paramètres  $a, b, c$ .

**Exercice 6.** Déterminer déterminant de la matrice  $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ a & b & c \\ a^2 & b^2 & c^2 \end{pmatrix}$ , étudier son rang en fonction des paramètres  $a, b, c$ .

**Exercice 7.** Les matrices suivantes sont-elles inversibles ? si oui préciser leur inverse, sinon leur rang.

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} 2 & 4 & 3 \\ 0 & 1 & 1 \\ 2 & 2 & -1 \end{pmatrix}, C = \begin{pmatrix} h & 1 & 1 \\ 1 & h & 1 \\ 1 & 1 & h \end{pmatrix}, h \in \mathbb{R}.$$

**Exercice 8.** Calculer les déterminants suivants en précisant les valeurs des paramètres qui annulent ces déterminants.

$$\begin{vmatrix} a & b & c \\ c & a & b \\ b & c & a \end{vmatrix}, \begin{vmatrix} a & b & c & d \\ d & a & b & c \\ c & d & a & b \\ b & c & d & a \end{vmatrix}, \begin{vmatrix} 1 & \dots & 1 \\ \vdots & \ddots & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{vmatrix}, \begin{vmatrix} 0 & \dots & \dots & a_n \\ \vdots & & & 0 \\ 0 & a_2 & & \vdots \\ a_1 & 0 & \dots & 0 \end{vmatrix}$$

**Exercice 9.** Soient  $\alpha_1, \dots, \alpha_{n-1}$ ,  $n$  scalaires distincts et  $A := \text{VDM}(\alpha_1, \dots, \alpha_{n-1}) = ((\alpha_i^{j-1})) \in M_n(\mathbb{R})$  la matrice de Vandermonde associée. Montrer que  $A$  est inversible en interprétant le système  $MX = O_{\mathbb{R}^n}$  dans  $\mathbb{R}_{n-1}[x].e$

**Exercice 10.** Soient  $A, B \in M_2(\mathbb{Z})$  telles que les matrices  $A, A+B, A+2B, A+3B$  et  $A+4B$  soient inversibles à matrices inverses à coefficients dans  $\mathbb{Z}$ ; en est-il de même pour  $A+2011B$  ?

**Exercice 11.** Soit  $A \in M_n(\mathbb{C})$ . On désignera par  $\widehat{A}$  la matrice obtenue à partir de  $A$  en remplaçant pour tout  $1 \leq i \leq n$  la  $i$ -ième colonne de  $A$  par la somme des autres colonnes. On désigne par  $\widetilde{A}$  la matrice déduite de  $A$  en retranchant pour tout  $1 \leq i \leq n$  à la  $i$ -ième colonne de  $A$  la somme des colonnes d'indices distincts de  $i$ . Exprimer en fonction de  $\det(A)$  les déterminants  $\det(\widehat{A})$  et  $\det(\widetilde{A})$ .

**Exercice 12.** Soit  $n$  un entier impair et  $A \in M_n(\mathbb{R})$  une matrice vérifiant  $A^2 = O_n$  ou  $A^2 = I_n$ . Montrer que

$$\det(A + I_n) \geq \det(A - I_n).$$

**Exercice 13.** Soit  $A \in M_n(\mathbb{R})$  une matrice de rang 1, montrer que  $\det(A + I_n) = \text{trace}(A) + 1$ .

**Exercice 14.** Soit  $n$  un entier impair,  $A, B \in M_n(\mathbb{C})$  telles que  $BA = O_n$ . Montrer que l'une des deux matrices  $A + {}^tA$ ,  $B + {}^tB$  n'est pas inversible.

**Exercice 15.** Soit  $n$  un entier pair,  $A \in M_n(\mathbb{R})$  une matrice antisymétrique et  $J \in M_n(\mathbb{R})$  la matrice attila (avec des 1 partout...). Montrer que

$$\forall t \in \mathbb{R} : \det(A + tJ) = \det(A).$$

**Exercice 16.** Soient  $A, B \in M_n(\mathbb{R})$  et  $M = \left( \begin{array}{c|c} A & B \\ \hline -B & A \end{array} \right) \in M_{2n}(\mathbb{R})$ . Montrer que  $\det(M) \geq 0$ .

**Exercice 17.**

**Exercice 18.** (1) Soit  $A \in M_n(\mathbb{R})$ , montrer que  $\det(I_n + A^2) \geq 0$ .

(2) Soient  $A, B \in M_n(\mathbb{R})$  deux matrices qui commutent. Si  $\det(A + B) \geq 0$  montrer que  $\det(A^k + B^k) \geq 0$  pour tout  $k \in \mathbb{N}^*$ .

## 2. CALCULS DE DÉTERMINANTS

**Exercice 19.** Soient  $\alpha_1, \dots, \alpha_n \in \mathbb{C}$ , calculer le déterminant le déterminant de Vandermonde :

$$\Delta_n = V(\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n) = \begin{vmatrix} 1 & \alpha_1 & \alpha_1^2 & \dots & \alpha_1^{n-1} \\ 1 & \alpha_2 & \alpha_2^2 & \dots & \alpha_2^{n-1} \\ \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ 1 & \alpha_n & \alpha_n^2 & \dots & \alpha_n^{n-1} \end{vmatrix}$$

**Exercice 20.** Calculer le déterminant de la matrice  $A = ((a_{ij} = (i + j - 1)^n))_{1 \leq i, j \leq n+1} \in M_{n+1}(\mathbb{R})$ .

**Exercice 21.** Calculer le déterminant  $\Delta_n = \begin{vmatrix} 1 + a_1 & 1 & \dots & 1 \\ 1 & 1 + a_2 & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & 1 \\ 1 & \dots & 1 & 1 + a_n \end{vmatrix}$

**Exercice 22.** Soit  $\varepsilon = e^{2i\pi/n}$  et  $A_n = \begin{pmatrix} 1 & \dots & \dots & 1 \\ 1 & \varepsilon & \dots & \varepsilon^{n-1} \\ 1 & \varepsilon^2 & \dots & \varepsilon^{2(n-1)} \\ 1 & \varepsilon^{n-1} & \dots & \varepsilon^{(n-1)^2} \end{pmatrix}$ ,  $C_n = \begin{pmatrix} a_1 & a_2 & \dots & a_n \\ a_2 & a_3 & \dots & a_1 \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_n & a_{n-1} & \dots & a_1 \end{pmatrix}$ .

(1) Calculer pour tout  $n \in \mathbb{N}^*$  le module et l'argument  $\det(A_n)$  (on pourra commencer par calculer  $A_n^2$ ).

(2) En déduire (calculer  $\det(CA_n)$ ) la valeur du déterminant « circulant »  $\det(C_n)$ .

**Exercice 23.** Soit  $P \in \mathbb{C}[x]$  de degré  $n - 1 \geq 0$ .

(1) Montrer que tout polynôme  $Q \in \mathbb{C}_{n-1}[x]$  se décompose de manière unique sous la forme  $Q(x) = a_0P(x) + a_1P(x+1) + \dots + a_{n-1}P(x+n-1)$ .

(2) En déduire pour tout réel  $x$  le déterminant

$$\Delta = \begin{vmatrix} P(x) & P(x+1) & \dots & P(x+n) \\ P(x+1) & P(x+2) & \dots & P(x+n+1) \\ \vdots & & & \vdots \\ P(x+n) & P(x+n+1) & \dots & P(x+2n) \end{vmatrix}$$

**Exercice 24.** Soient  $P_0, P_1, \dots, P_n \in \mathbb{C}[x]$  vérifiant  $\deg(P_i) = i$  pour tout  $i \in \{0, 1, \dots, n\}$ . Pour  $x_0, x_1, \dots, x_n \in \mathbb{C}$ , exprimer au moyen d'un déterminant de Vandermonde le déterminant

$$D = \begin{vmatrix} P_0(x_0) & P_1(x_0) & \dots & P_n(x_0) \\ P_0(x_1) & P_1(x_1) & \dots & P_n(x_1) \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ P_0(x_n) & P_1(x_n) & \dots & P_n(x_n) \end{vmatrix}.$$

Application : pour  $\theta_0, \dots, \theta_n \in \mathbb{R}$  calculer

$$\Delta_n = \begin{vmatrix} 1 & \cos(\theta_0) & \cos(2\theta_0) & \dots & \cos(n\theta_0) \\ 1 & \cos(\theta_1) & \cos(2\theta_1) & \dots & \cos(n\theta_1) \\ \vdots & \vdots & & & \vdots \\ 1 & \cos(\theta_n) & \cos(2\theta_n) & \dots & \cos(n\theta_n) \end{vmatrix}.$$

On pourra commencer par démontrer que pour tout  $n \in \mathbb{N}$  il existe un unique polynôme  $P_n \in \mathbb{R}[x]$  vérifiant pour tout  $x \in \mathbb{R}$  :  $P_n(\cos(x)) = \cos(nx)$ .

**Exercice 25.** Calculer le déterminant  $\Delta_n = \begin{vmatrix} \alpha + \beta & \alpha\beta & 0 & \dots & 0 \\ 1 & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \alpha\beta \\ 0 & \dots & 0 & 1 & \alpha + \beta \end{vmatrix}$

**Exercice 26.** Calculer le déterminant de la matrice  $A = ((a_{ij} = |i - j|))_{1 \leq i, j \leq n} \in M_n(\mathbb{R})$ .

**Devoir 2. A remettre la semaine du 27/02-03/03 2012.**

**Exercice 27.** Montrer que l'équation  $A^2 = -I_3$  d'inconnue  $A$ , n'admet pas de solutions dans  $M_3(\mathbb{R})$ . Et dans  $M_3(\mathbb{C})$  ?

**Exercice 28.** Déterminer le reste de la division euclidienne de  $p(x) = x + x^9 + x^{25} + x^{49} + x^{81}$  par le polynôme  $x^3 - x$ .

**Exercice 29.** On considère pour  $a, b \in \mathbb{R}$  le système linéaire :

$$(\mathcal{S}_{a,b}) \quad \begin{cases} ax + y + z = \alpha \\ x + by + bz = \beta \end{cases}$$

- (1) Donner la matrice  $A_{a,b}$  du système et étudier son rang.
- (2) Dans un repère  $Oab$  représenter les couples  $(a, b)$  tels que  $A_{a,b}$  ne soit pas de rang maximal.
- (3) Pour quels couple  $(a, b)$  le système  $(\mathcal{S}_{a,b})$  admet-t-il une unique solution ?
- (4) **Sans résoudre le système** que peut-on dire de l'ensemble des solutions du système lorsque  $A_{a,b}$  est de rang maximal.
- (5) Même question si  $A_{a,b}$  n'est pas de rang maximal.
- (6) Résoudre le système si  $A_{a,b}$  n'est pas de rang maximal.
- (7) Résoudre le système si  $(a, b) = (2, -1)$ .

**Exercice 30.** On considère pour  $a \in \mathbb{C}$  le système linéaire :

$$(\mathcal{S}_a) \quad \begin{cases} x + y + z = \alpha \\ x + a^2y + z = \beta \\ x + y + a^3z = \gamma \end{cases}$$

- (1) Donner la matrice  $A_a$  du système et calculer son déterminant.
- (2) Etudier le rang de  $A_a$ .
- (3) Pour quelles valeurs de  $a$  le système admet-il une unique solution ? Préciser alors cette solution à l'aide de déterminants qu'il n'est **pas utile** de calculer.
- (4) Résoudre le système lorsque  $a = -1$ .

**Exercice 31.** Soit  $\Delta_n$  le déterminant de taille  $n$  suivant :

$$\Delta_n = \begin{vmatrix} 3 & 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 2 & 3 & 1 & \ddots & \vdots \\ 0 & 2 & 3 & \ddots & 0 \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & 1 \\ 0 & \cdots & 0 & 2 & 3 \end{vmatrix}$$

- (1) Montrer que  $\forall n \geq 2 : \Delta_n = 3\Delta_{n-1} - 2\Delta_{n-2}$  (avec la convention  $\Delta_0 = 1, \Delta_1 = 3$ ).
- (2) En introduisant la suite de terme général  $v_n = \Delta_n - \Delta_{n-1}, (n \in \mathbb{N}^*)$ , montrer que  $\Delta_n = 2^{n+1} - 1$ .