

Cours de Calcul Différentiel

Lubomir Gavrilov

Formule de Taylor

1. Rappels

THÉORÈME 1.1. Soit $f \in C^{k+1}(U)$, $U =]a - R, a + R[$, $a, R \in \mathbb{R}$, $R > 0$. Alors $\forall u, |u| < R$ il existe $\theta \in]0, 1[$ tel que

$$(1.1) \quad f(a + u) = f(a) + f'(a)\frac{u}{1!} + \dots + f^{(k)}(a)\frac{u^k}{k!} + f^{(k+1)}(a + \theta u)\frac{u^{k+1}}{(k+1)!}.$$

Preuve Soit $g(s) = f(a + su)$. La formule (1.1) est équivalente à

$$(1.2) \quad g(1) = g(0) + \frac{g'(0)}{1!} + \dots + \frac{g^{(k)}(0)}{k!} + \frac{g^{(k+1)}(\theta)}{(k+1)!}.$$

Nous allons montrer d'abords par récurrence que

$$(1.3) \quad g(1) = g(0) + \frac{g'(0)}{1!} + \dots + \frac{g^{(k)}(0)}{k!} + \int_0^1 \frac{(1-s)^k}{k!} g^{(k+1)}(s) ds.$$

Pour $k = 0$ c'est la formule

$$g(1) = g(0) + \int_0^1 g'(s) ds.$$

Supposons que $f \in C^{k+1}(U)$ et la formule soit vraie au rang $k - 1$ c'est à dire

$$g(1) = g(0) + \frac{g'(0)}{1!} + \dots + \frac{g^{(k-1)}(0)}{(k-1)!} + \int_0^1 \frac{(1-s)^{k-1}}{(k-1)!} g^{(k)}(s) ds.$$

En intégrant par parties, il vient :

$$\begin{aligned} \int_0^1 \frac{(1-s)^{k-1}}{(k-1)!} g^{(k)}(s) ds &= [-(1-s)^k (k)! g^{(k)}(s)]_{s=0}^{s=1} + \int_0^1 \frac{(1-s)^k}{k!} g^{(k+1)}(s) ds \\ &= \frac{g^{(k)}(0)}{k!} + \int_0^1 \frac{(1-s)^k}{k!} g^{(k+1)}(s) ds \end{aligned}$$

d'où le résultat. Finalement $g^{(i)}(s) = u^i f^{(i)}(a + su)$ et donc

$$\int_0^1 \frac{(1-s)^k}{k!} g^{(k+1)}(s) ds = u^{k+1} \int_0^1 \frac{(1-s)^k}{k!} f^{(k+1)}(a + su) ds$$

d'où

$$\begin{aligned} \inf_{\theta \in [0,1]} f^{(k+1)}(a + \theta u) &\leq f^{(k+1)}(a + su) \leq \sup_{\theta \in [0,1]} f^{(k+1)}(a + \theta u) \\ \inf_{\theta \in [0,1]} f^{(k+1)}(a + \theta u) \int_0^1 \frac{(1-s)^k}{k!} ds &\leq \int_0^1 \frac{(1-s)^k}{k!} f^{(k+1)}(a + su) ds \\ \int_0^1 \frac{(1-s)^k}{k!} f^{(k+1)}(a + su) ds &\leq \sup_{\theta \in [0,1]} f^{(k+1)}(a + \theta u) \int_0^1 \frac{(1-s)^k}{k!} ds \end{aligned}$$

$$\inf_{\theta \in [0,1]} \frac{f^{(k+1)}(a + \theta u)}{(k+1)!} \leq \int_0^1 \frac{(1-s)^k}{k!} f^{(k+1)}(a + su) ds \leq \sup_{\theta \in [0,1]} \frac{f^{(k+1)}(a + \theta u)}{(k+1)!}.$$

Il s'en suit, d'après le Théorème des valeurs intermédiaires, qu'il existe $\theta \in]0, 1[$ tel que

$$\frac{f^{(k+1)}(a + \theta u)}{(k+1)!} = \int_0^1 \frac{(1-s)^k}{k!} f^{(k+1)}(a + su) ds.$$

Le Théorème est démontré.

2. Formule de Taylor à l'ordre deux

Désormais on suppose que $U = B(a, R) = \{x \in \mathbb{R}^n : \|x - a\| < R\}$, $a \in \mathbb{R}^n$, $R > 0$, $f : U \rightarrow \mathbb{R}$, $f \in C^{k+1}(U)$. Si l'on pose $g(s) = f(a + su)$, $\|u\| < R$, $s \in [0, 1]$, alors la formule (1.2) appliquée à l'ordre deux s'écrit

$$(2.1) \quad g(1) = g(0) + \frac{g'(0)}{1!} + \frac{g''(\theta)}{2!}$$

où

$$g'(0) = \frac{d}{ds} f(a + su)|_{s=0} = \sum_{i=1}^n \frac{\partial f}{\partial x_i}(a) \cdot u_i.$$

De même

$$\begin{aligned} g''(\theta) &= \frac{d}{d\theta} \left(\sum_{i=1}^n \frac{\partial f}{\partial x_i}(a + \theta u) \cdot u_i \right) \\ &= \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n \frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j}(a + \theta u) \cdot u_i u_j. \end{aligned}$$

Si $Df(a)$ désigne la différentielle de f en a alors

$$Df(a) \cdot u = \sum_{i=1}^n \frac{\partial f}{\partial x_i}(a) \cdot u_i.$$

DÉFINITION 2.1. Soit $f \in C^2(U)$. On appelle matrice Hessienne de f en $a \in U$ la matrice

$$H_f(a) = \begin{pmatrix} \frac{\partial^2 f}{\partial x_1^2} & \cdots & \frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{\partial^2 f}{\partial x_n \partial x_1} & \cdots & \frac{\partial^2 f}{\partial x_n^2} \end{pmatrix}$$

D'après le Théorème de Schwarz $H_f(a)$ est une matrice symétrique.

DÉFINITION 2.2. Soit $f \in C^2(U)$. On appelle différentielle seconde de f en a la forme bi-linéaire

$$\mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R} : (u, v) \rightarrow v^t H_f(a) u = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n \frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j}(a) \cdot u_i u_j.$$

Nous écrivons aussi

$$D^2 f(a)(u, v) = v^t H_f(a) u.$$

Ainsi, nous avons prouvé

THÉORÈME 2.3 (formule de Taylor à l'ordre deux). *Soit $f \in C^2(U)$. Alors il existe $\theta \in]0, 1[$ tel que*

$$f(a + u) = f(a) + Df(a).u + \frac{1}{2}D^2f(a + \theta u)(u, u).$$

Puisque les dérivées partielles d'ordre deux de f sont continues, nous avons

$$\lim_{\theta \rightarrow 0} \|H_f(a + \theta u) - H_f(a)\| = 0$$

L'inégalité

$$\|D^2f(a + \theta u)(u, u) - D^2f(a)(u, u)\| \leq \|H_f(a + \theta u) - H_f(a)\| \|u\|^2$$

montre que

$$\frac{1}{2}D^2f(a + \theta u)(u, u) = \frac{1}{2}D^2f(a)(u, u) + o(\|u\|^2).$$

Cela permet de reformuler Théorème 4.2 de la manière suivante

THÉORÈME 2.4. *Soit $f \in C^2(U)$, $a \in U$. Alors*

$$f(a + u) = f(a) + Df(a).u + \frac{1}{2}D^2f(a)(u, u) + o(\|u\|^2).$$

3. Conditions d'optimalité

Soit $U \subset \mathbb{R}^n$ un ouvert, $f : U \rightarrow \mathbb{R}$.

DÉFINITION 3.1. On dit que f présente un minimum local en $a \in U$ s'il existe $\epsilon > 0$, tel que

$$\forall x \in B(a, \epsilon), f(a) \leq f(x).$$

On définirait de même un maximum local.

THÉORÈME 3.2 (condition nécessaire). *Si f est différentiable en a et présente un minimum (ou maximum) local en a , alors*

$$\frac{\partial f}{\partial x_i}(a) = 0, i = 1, 2, \dots, n.$$

THÉORÈME 3.3 (condition nécessaire). *Si $f \in C^2(U)$ et présente un minimum (ou maximum) local en a , alors la matrice Hessienne $H_f(a)$ est semi-définie positive (negative).*

THÉORÈME 3.4 (condition suffisante). *Soit $f \in C^2(U)$. Si*

$$\frac{\partial f}{\partial x_i}(a) = 0, i = 1, 2, \dots, n.$$

et la matrice Hessienne $H_f(a)$ est définie positive (negative), alors f présente en a un minimum (maximum) local strict.

4. Formule de Taylor d'ordre supérieur

Soit $U = B(a, R) = \{x \in \mathbb{R}^n : \|x - a\| < R\}$, $a \in \mathbb{R}^n$, $R > 0$, $f : U \rightarrow \mathbb{R}$, $f \in C^{k+1}(U)$. Si l'on pose $g(s) = f(a + su)$, $\|u\| < R$, $s \in [0, 1]$, alors la formule (1.2) appliquée à l'ordre $k + 1$ s'écrit

$$(4.1) \quad g(1) = g(0) + \frac{g'(0)}{1!} + \frac{g''(0)}{2!} + \dots + \frac{g^{(k-1)}(0)}{(k-1)!} + \frac{g^{(k)}(\theta)}{k!}$$

Il reste à calculer les dérivées $g^{(i)}(0)$. Nous les avons déjà calculer pour $i = 1, 2$ et par récurrence on remarque que

$$(4.2) \quad g^{(k)}(0) = \sum_{i_1+i_2+\dots+i_n=k} \frac{\partial^k f}{\partial x^{i_1} \partial x^{i_2} \dots \partial x^{i_n}}(a) u_1^{i_1} u_2^{i_2} \dots u_n^{i_n} n_{i_1 i_2 \dots i_n}$$

où $n_{i_1 i_2 \dots i_n}$ sont des nombres entiers qui ne dépendent pas de la fonction f . Pour les calculer nous posons $a = (0, 0, \dots, 0)$, $f(x) = x_1^{i_1} x_2^{i_2} \dots x_n^{i_n}$. Il s'en suit que $g(s) = s^k u_1^{i_1} u_2^{i_2} \dots u_n^{i_n}$, $g^{(k)}(0) = u_1^{i_1} u_2^{i_2} \dots u_n^{i_n} k!$,

$$\frac{\partial^k x^{j_1} \partial x^{j_2} \dots \partial x^{j_n}}{\partial x^{i_1} \partial x^{i_2} \dots \partial x^{i_n}}(0) = 0, \text{ si } (j_1, j_2, \dots, j_n) \neq (i_1, i_2, \dots, i_n)$$

et

$$\frac{\partial^k x^{j_1} \partial x^{j_2} \dots \partial x^{j_n}}{\partial x^{i_1} \partial x^{i_2} \dots \partial x^{i_n}}(0) = i_1! \cdot i_2! \dots i_n!, \text{ si } (j_1, j_2, \dots, j_n) = (i_1, i_2, \dots, i_n).$$

La formule (4.2) implique

$$u_1^{i_1} u_2^{i_2} \dots u_n^{i_n} k! = i_1! \cdot i_2! \dots i_n! u_1^{i_1} u_2^{i_2} \dots u_n^{i_n} n_{i_1 i_2 \dots i_n}$$

$$n_{i_1 i_2 \dots i_n} = \frac{k!}{i_1! \cdot i_2! \dots i_n!}.$$

Ainsi, nous avons démontré les théorèmes suivants

THÉORÈME 4.1 (formule de Taylor d'ordre $k + 1$). *Soit $f \in C^{k+1}(U)$. Alors il existe $\theta \in]0, 1[$ tel que*

$$f(a + u) = \sum_{i_1+i_2+\dots+i_n \leq k} \frac{\partial^k f}{\partial x^{i_1} \partial x^{i_2} \dots \partial x^{i_n}}(a) \frac{u_1^{i_1} u_2^{i_2} \dots u_n^{i_n}}{i_1! \cdot i_2! \dots i_n!}$$

$$+ \sum_{i_1+i_2+\dots+i_n=k+1} \frac{\partial^k f}{\partial x^{i_1} \partial x^{i_2} \dots \partial x^{i_n}}(a + \theta u) \frac{u_1^{i_1} u_2^{i_2} \dots u_n^{i_n}}{i_1! \cdot i_2! \dots i_n!}.$$

THÉORÈME 4.2 (formule de Taylor d'ordre $k + 1$). *Soit $f \in C^{k+1}(U)$. Alors*

$$f(a + u) = \sum_{i_1+i_2+\dots+i_n \leq k+1} \frac{\partial^k f}{\partial x^{i_1} \partial x^{i_2} \dots \partial x^{i_n}}(a) \frac{u_1^{i_1} u_2^{i_2} \dots u_n^{i_n}}{i_1! \cdot i_2! \dots i_n!} + o(\|u\|^{k+1}).$$

Si nous introduisons les notation $\alpha = (i_1, i_2, \dots, i_n)$, $|\alpha| = i_1 + i_2 + \dots + i_n$, $\alpha! = i_1! \cdot i_2! \dots i_n!$, $x^\alpha = x_1^{i_1} x_2^{i_2} \dots x_n^{i_n}$, $\partial x^\alpha = \partial x^{i_1} \partial x^{i_2} \dots \partial x^{i_n}$ les formules de Taylor s'écrivent sous la forme

$$f(a + u) = \sum_{|\alpha| \leq k} \frac{\partial^{|\alpha|} f}{\partial x^\alpha}(a) \frac{u^\alpha}{\alpha!} + \sum_{|\alpha|=k+1} \frac{\partial^{|\alpha|} f}{\partial x^\alpha}(a + \theta u) \frac{u^\alpha}{\alpha!}$$

ou encore

$$f(a + u) = \sum_{|\alpha| \leq k+1} \frac{\partial^{|\alpha|} f}{\partial x^\alpha}(a) \frac{u^\alpha}{\alpha!} + o(\|u\|^{k+1}).$$

Bibliographie