

Statistique des données d'expression

Chapitre 1 : Introduction

Alain Baccini & Philippe Besse

Laboratoire de Statistique et Probabilités
Université de Toulouse

Institut de Mathématiques
math.univ-toulouse.fr/biostat

Motivations

- Moyens informatiques de calcul et stockage
- analyse statistique des transcrits
- interface graphique, logiciels boîte noire et R
- contrôle et liberté des options

Motivations

- Moyens informatiques de calcul et stockage
- analyse statistique des transcrits
- interface graphique, logiciels boîte noire et R
- contrôle et liberté des options

Motivations

- Moyens informatiques de calcul et stockage
- analyse statistique des transcrits
- interface graphique, logiciels boîte noire et R
- contrôle et liberté des options

Motivations

- Moyens informatiques de calcul et stockage
- analyse statistique des transcrits
- interface graphique, logiciels boîte noire et R
- contrôle et liberté des options

Objectifs généraux

- Techniques statistiques exploratoires dites **multidimensionnelles**
- Méthodes **factorielles** et de **classification**
- Document complet mais présentation **intuitive**
- Illustration par des exemples simples et des données **d'expression**
- **après** normalisation, avant **modélisation**
- Fixer les **choix** pour des représentations **pertinentes**
- Utilisation **réfléchie** de R

Objectifs généraux

- Techniques statistiques exploratoires dites **multidimensionnelles**
- Méthodes **factorielles** et de **classification**
- Document complet mais présentation **intuitive**
- Illustration par des exemples simples et des données d'**expression**
- **après** normalisation, avant **modélisation**
- Fixer les **choix** pour des représentations **pertinentes**
- Utilisation **réfléchie** de R

Objectifs généraux

- Techniques statistiques exploratoires dites **multidimensionnelles**
- Méthodes **factorielles** et de **classification**
- Document complet mais présentation **intuitive**
- Illustration par des exemples simples et des données d'**expression**
- **après** normalisation, avant **modélisation**
- Fixer les **choix** pour des représentations **pertinentes**
- Utilisation **réfléchie** de R

Objectifs généraux

- Techniques statistiques exploratoires dites **multidimensionnelles**
- Méthodes **factorielles** et de **classification**
- Document complet mais présentation **intuitive**
- Illustration par des exemples simples et des données **d'expression**
- après normalisation, avant **modélisation**
- Fixer les **choix** pour des représentations **pertinentes**
- Utilisation **réfléchie** de R

Objectifs généraux

- Techniques statistiques exploratoires dites **multidimensionnelles**
- Méthodes **factorielles** et de **classification**
- Document complet mais présentation **intuitive**
- Illustration par des exemples simples et des données **d'expression**
- **après** normalisation, avant **modélisation**
- Fixer les **choix** pour des représentations **pertinentes**
- Utilisation **réfléchie** de R

Objectifs généraux

- Techniques statistiques exploratoires dites **multidimensionnelles**
- Méthodes **factorielles** et de **classification**
- Document complet mais présentation **intuitive**
- Illustration par des exemples simples et des données **d'expression**
- **après** normalisation, avant **modélisation**
- Fixer les **choix** pour des représentations **pertinentes**
- Utilisation **réfléchie** de R

Objectifs généraux

- Techniques statistiques exploratoires dites **multidimensionnelles**
- Méthodes **factorielles** et de **classification**
- Document complet mais présentation **intuitive**
- Illustration par des exemples simples et des données **d'expression**
- **après** normalisation, avant **modélisation**
- Fixer les **choix** pour des représentations **pertinentes**
- Utilisation **réfléchie** de R

Objectif exploratoire pour dépister les problèmes

- valeurs manquantes, erronées ou **atypiques**
- modalités ou classes trop **rares**
- distributions “**anormales**” (dissymétrie, multimodalité...)
- incohérences, liaisons **non** linéaires

Pré-traitement des données

- **transformations** : logarithme, puissance, centrage, réduction, rangs. . .
- imputations, suppression des **données manquantes**
- **Attention** aux **artefacts**

Objectif exploratoire pour dépister les problèmes

- valeurs manquantes, erronées ou **atypiques**
- modalités ou classes trop **rares**
- distributions “**anormales**” (dissymétrie, multimodalité...)
- incohérences, liaisons **non** linéaires

Pré-traitement des données

- **transformations** : logarithme, puissance, centrage, réduction, rangs. . .
- imputations, suppression des **données manquantes**
- **Attention** aux **artefacts**

Méthodes

- **Description** uni puis bi-dimensionnelle
- Techniques **factorielles** : ACP, AFD, AFC, AC, MDS
- **Classification** (non supervisée) : CAH, réallocation dynamique
- Puis : tests et modèle linéaire, étude de cas

Application aux données d'expression

- **Nutrition** chez la souris (P. Martin)
- **Obésité** humaine (N. Vignerie)
- **Cancer** pancréatique humain (H. Laurell)

Méthodes

- **Description** uni puis bi-dimensionnelle
- Techniques **factorielles** : ACP, AFD, AFC, AC, MDS
- **Classification** (non supervisée) : CAH, réallocation dynamique
- Puis : tests et modèle linéaire, étude de cas

Application aux données d'expression

- **Nutrition** chez la souris (P. Martin)
- **Obésité** humaine (N. Vignerie)
- **Cancer** pancréatique humain (H. Laurell)

Méthodes

- **Description** uni puis bi-dimensionnelle
- Techniques **factorielles** : ACP, AFD, AFC, AC, MDS
- **Classification** (non supervisée) : CAH, réallocation dynamique
- Puis : tests et modèle linéaire, étude de cas

Application aux données d'expression

- **Nutrition** chez la souris (P. Martin)
- **Obésité** humaine (N. Vignerie)
- **Cancer** pancréatique humain (H. Laurell)

Méthodes

- **Description** uni puis bi-dimensionnelle
- Techniques **factorielles** : ACP, AFD, AFC, AC, MDS
- **Classification** (non supervisée) : CAH, réallocation dynamique
- **Puis** : tests et modèle linéaire, étude de cas

Application aux données d'expression

- **Nutrition** chez la souris (P. Martin)
- **Obésité** humaine (N. Vignerie)
- **Cancer** pancréatique humain (H. Laurell)

Méthodes

- **Description** uni puis bi-dimensionnelle
- Techniques **factorielles** : ACP, AFD, AFC, AC, MDS
- **Classification** (non supervisée) : CAH, réallocation dynamique
- Puis : tests et modèle linéaire, étude de cas

Application aux données d'expression

- **Nutrition** chez la souris (P. Martin)
- **Obésité** humaine (N. Vignerie)
- **Cancer** pancréatique humain (H. Laurell)

Méthodes

- **Description** uni puis bi-dimensionnelle
- Techniques **factorielles** : ACP, AFD, AFC, AC, MDS
- **Classification** (non supervisée) : CAH, réallocation dynamique
- Puis : tests et modèle linéaire, étude de cas

Application aux données d'expression

- **Nutrition** chez la souris (P. Martin)
- **Obésité** humaine (N. Vignerie)
- **Cancer** pancréatique humain (H. Laurell)

Méthodes

- **Description** uni puis bi-dimensionnelle
- Techniques **factorielles** : ACP, AFD, AFC, AC, MDS
- **Classification** (non supervisée) : CAH, réallocation dynamique
- Puis : tests et modèle linéaire, étude de cas

Application aux données d'expression

- **Nutrition** chez la souris (P. Martin)
- **Obésité** humaine (N. Vignerie)
- **Cancer** pancréatique humain (H. Laurell)

Spécificités des données d'expression

- Nb de gènes **v.s.** taille de l'échantillon
- gène : “variable” ou “individu” ?
- Distances associées ?
- Variables biologiques complémentaires ?

Spécificités des données d'expression

- Nb de gènes *v.s.* taille de l'échantillon
- gène : “variable” ou “individu” ?
- Distances associées ?
- Variables biologiques complémentaires ?

Spécificités des données d'expression

- Nb de gènes *v.s.* taille de l'échantillon
- gène : “variable” ou “individu” ?
- Distances associées ?
- Variables biologiques complémentaires ?

Spécificités des données d'expression

- Nb de gènes *v.s.* taille de l'échantillon
- gène : “variable” ou “individu” ?
- Distances associées ?
- Variables biologiques complémentaires ?

Transformations après normalisation

- **Logarithme** : facteurs multiplicatifs plutôt qu'additifs
- **Centrage** : retrancher la moyenne empirique (lignes et/ou colonnes)
- **Réduction** : éliminer l'unité de mesure
- **Marges unitaires** et AFC
- **Rangs** et corrélation sur les rangs (Spearman) plus robuste

Choix à rendre explicite

- Poids des individus et distance entre variables
- Distances entre individus
- Nombre de **facteurs** ou de composantes
- Nombre de **classes**

Transformations après normalisation

- **Logarithme** : facteurs multiplicatifs plutôt qu'additifs
- **Centrage** : retrancher la moyenne empirique (lignes et/ou colonnes)
- **Réduction** : éliminer l'unité de mesure
- **Marges unitaires** et AFC
- **Rangs** et corrélation sur les rangs (Spearman) plus robuste

Choix à rendre explicite

- **Poids** des individus et distance entre variables
- **Distances** entre individus
- Nombre de **facteurs** ou de composantes
- Nombre de **classes**

Statistique des données d'expression

Chapitre 2 : Description statistique élémentaire

Alain Baccini & Philippe Besse

Laboratoire de Statistique et Probabilités
Université de Toulouse

Institut de Mathématiques
math.univ-toulouse.fr/biostat

Indicateurs

- X , variable **réelle** observée sur
- n individus de poids w_i .
- *tendance centrale* : médiane, moyenne

$$\bar{x} = \sum_{i=1}^n w_i x_i,$$

- *dispersion* : écart-type σ , intervalle inter-quartiles
- *dissymétrie* (skewness), *aplatissement* (kurtosis)
- *test de normalité* (Kolmogorov)

Indicateurs

- X , variable **réelle** observée sur
- n individus de poids w_i .
- *tendance centrale* : médiane, moyenne

$$\bar{x} = \sum_{i=1}^n w_i x_i,$$

- *dispersion* : écart-type σ , intervalle inter-quartiles
- *dissymétrie* (skewness), *aplatissement* (kurtosis)
- *test de normalité* (Kolmogorov)

Indicateurs

- X , variable **réelle** observée sur
- n individus de poids w_i .
- **tendance centrale** : médiane, moyenne

$$\bar{x} = \sum_{i=1}^n w_i x_i,$$

- **dispersion** : écart-type σ , intervalle inter-quartiles
- **dissymétrie** (skewness), **aplatissement** (kurtosis)
- **test de normalité** (Kolmogorov)

Indicateurs

- X , variable **réelle** observée sur
- n individus de poids w_i .
- **tendance centrale** : médiane, moyenne

$$\bar{x} = \sum_{i=1}^n w_i x_i,$$

- **dispersion** : écart-type σ , intervalle inter-quartiles
- dissymétrie (skewness), **aplatissement** (kurtosis)
- test de normalité (Kolmogorov)

Indicateurs

- X , variable **réelle** observée sur
- n individus de poids w_i .
- **tendance centrale** : médiane, moyenne

$$\bar{x} = \sum_{i=1}^n w_i x_i,$$

- **dispersion** : écart-type σ , intervalle inter-quartiles
- **dissymétrie** (skewness), **aplatissement** (kurtosis)
- test de normalité (Kolmogorov)

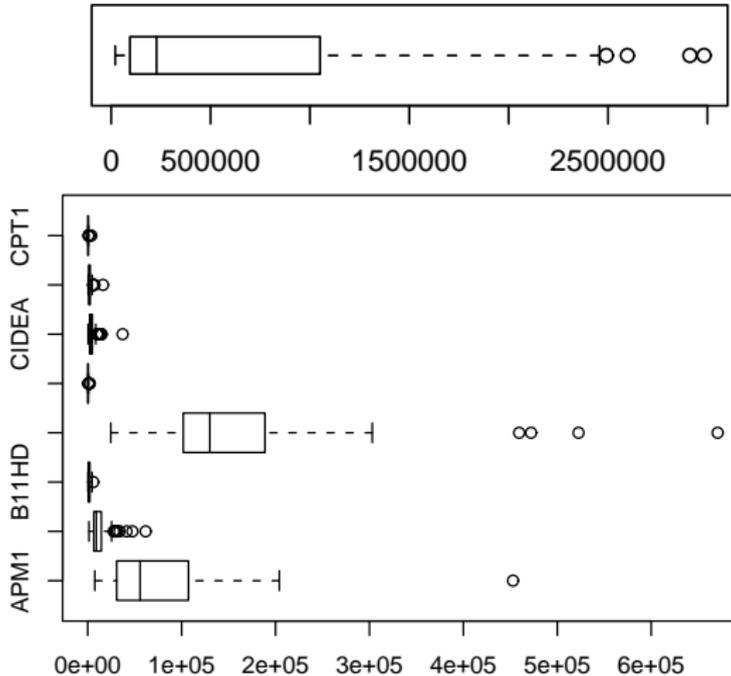
Indicateurs

- X , variable **réelle** observée sur
- n individus de poids w_i .
- **tendance centrale** : médiane, moyenne

$$\bar{x} = \sum_{i=1}^n w_i x_i,$$

- **dispersion** : écart-type σ , intervalle inter-quartiles
- **dissymétrie** (skewness), **aplatissement** (kurtosis)
- **test** de normalité (Kolmogorov)

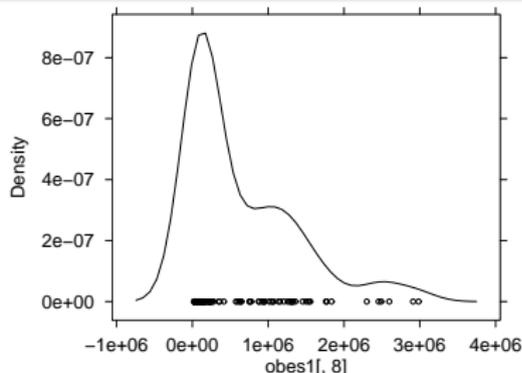
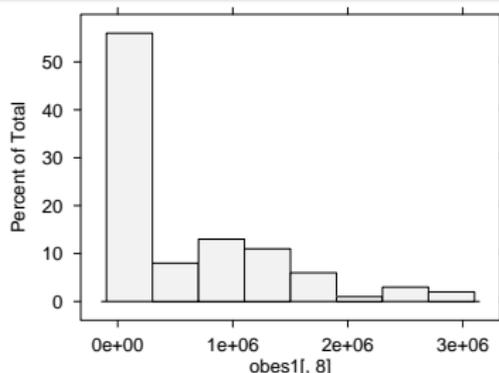
Obésité : Diagrammes boîte et distributions des gènes



Histogramme et estimation fonctionnelle

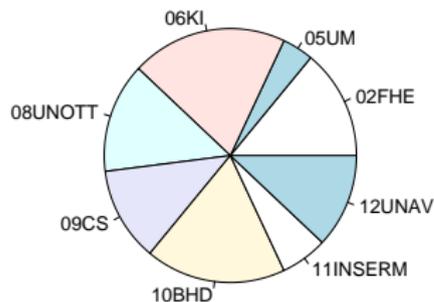
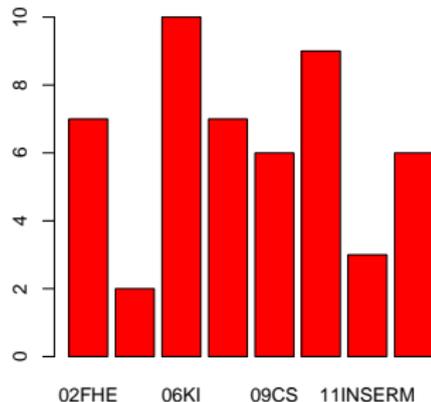
- Histogramme avec découpage en classes
- Estimation fonctionnelle avec λ : paramètre de lissage

$$\hat{g}_\lambda(x) = \frac{1}{n\lambda} \sum_{i=1}^n K\left(\frac{x - x_i}{\lambda}\right) \quad \text{où} \quad K(t) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \exp(-t^2/2)$$



Obésité : Estimations de la distribution d'un gène

Une variable qualitative : diagramme en barres



Obésité : répartition des centres

Deux variables quantitatives

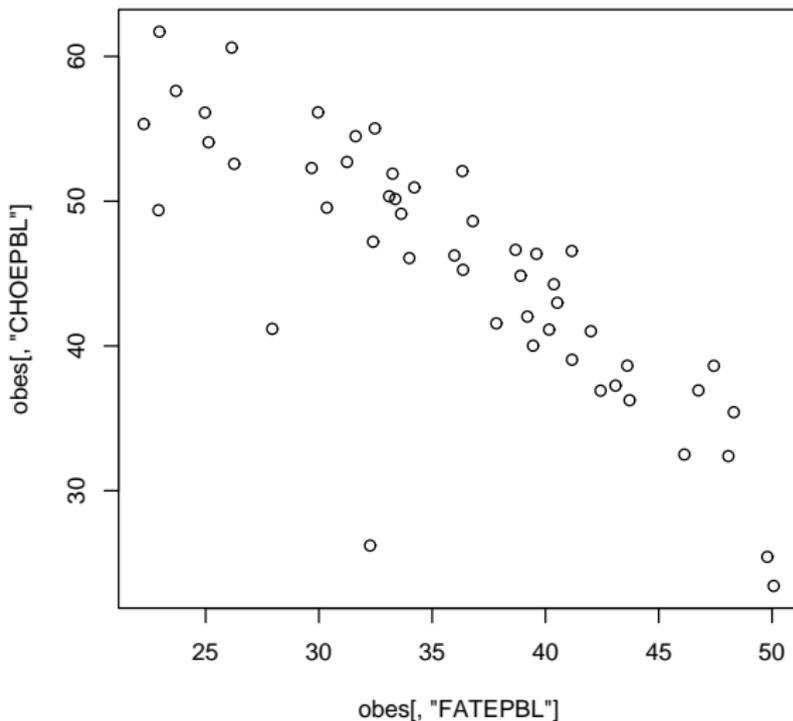
- Covariance

$$\begin{aligned}\text{cov}(X, Y) &= \sum_{i=1}^n w_i [x_i - \bar{x}] [y_i - \bar{y}] \\ &= \left[\sum_{i=1}^n w_i x_i y_i \right] - \bar{x} \bar{y}.\end{aligned}$$

- Corrélation linéaire

$$\text{corr}(X, Y) = \frac{\text{cov}(X, Y)}{\sigma_X \sigma_Y}.$$

Obésité : liaison entre deux variables biologiques



Notations

- X variable qualitative à r modalités :

$$x_1, \dots, x_\ell, \dots, x_r$$

- Y quantitative de moyenne \bar{y} et de variance σ_Y^2
- Les modalités x_ℓ de X définissent une *partition* de Ω en m classes de cardinaux n_1, \dots, n_m :

$$\sum_{\ell=1}^m n_\ell = n \text{ où } n = \text{card}(\Omega).$$

$$\bar{y}_\ell = \frac{1}{n_\ell} \sum_{\omega_i \in \Omega_\ell} Y(\omega_i); \quad \sigma_\ell^2 = \frac{1}{n_\ell} \sum_{\omega_i \in \Omega_\ell} [Y(\omega_i) - \bar{y}_\ell]^2.$$

Notations

- X variable qualitative à r modalités :

$$x_1, \dots, x_\ell, \dots, x_r$$

- Y quantitative de moyenne \bar{y} et de variance σ_Y^2
- Les modalités x_ℓ de X définissent une *partition* de Ω en m classes de cardinaux n_1, \dots, n_m :

$$\sum_{\ell=1}^m n_\ell = n \text{ où } n = \text{card}(\Omega).$$

$$\bar{y}_\ell = \frac{1}{n_\ell} \sum_{\omega_i \in \Omega_\ell} Y(\omega_i); \quad \sigma_\ell^2 = \frac{1}{n_\ell} \sum_{\omega_i \in \Omega_\ell} [Y(\omega_i) - \bar{y}_\ell]^2.$$

Notations

- X variable qualitative à r modalités :

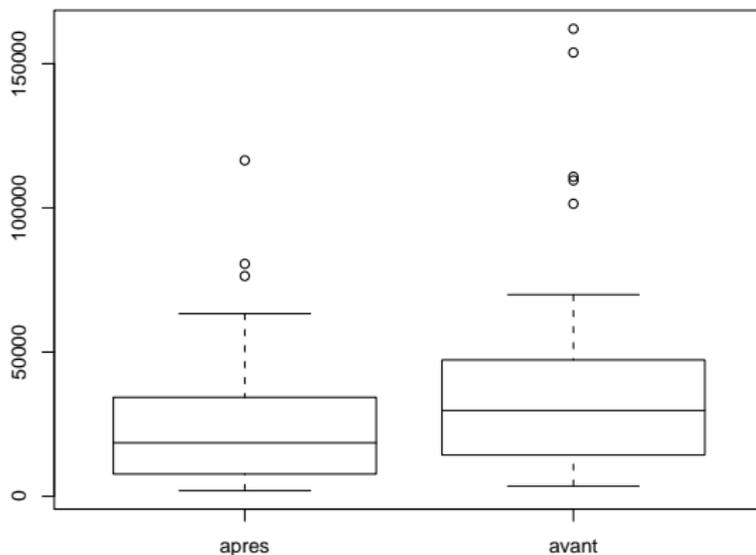
$$x_1, \dots, x_\ell, \dots, x_r$$

- Y quantitative de moyenne \bar{y} et de variance σ_Y^2
- Les modalités x_ℓ de X définissent une *partition* de Ω en m classes de cardinaux n_1, \dots, n_m :

$$\sum_{\ell=1}^m n_\ell = n \text{ où } n = \text{card}(\Omega).$$

$$\bar{y}_\ell = \frac{1}{n_\ell} \sum_{\omega_i \in \Omega_\ell} Y(\omega_i); \quad \sigma_\ell^2 = \frac{1}{n_\ell} \sum_{\omega_i \in \Omega_\ell} [Y(\omega_i) - \bar{y}_\ell]^2.$$

Obésité : Distributions d'un gène avant / après régime



Décomposition de la variance

$$\bar{y} = \frac{1}{n} \sum_{\ell=1}^r n_{\ell} \bar{y}_{\ell};$$

$$\sigma_Y^2 = \frac{1}{n} \sum_{\ell=1}^r n_{\ell} (\bar{y}_{\ell} - \bar{y})^2 + \frac{1}{n} \sum_{\ell=1}^r n_{\ell} \sigma_{\ell}^2 = \sigma_E^2 + \sigma_R^2 .$$

Rapport de corrélation

$$s_{Y/X} = \sqrt{\frac{\sigma_E^2}{\sigma_Y^2}};$$

Décomposition de la variance

$$\bar{y} = \frac{1}{n} \sum_{\ell=1}^r n_{\ell} \bar{y}_{\ell};$$

$$\sigma_Y^2 = \frac{1}{n} \sum_{\ell=1}^r n_{\ell} (\bar{y}_{\ell} - \bar{y})^2 + \frac{1}{n} \sum_{\ell=1}^r n_{\ell} \sigma_{\ell}^2 = \sigma_E^2 + \sigma_R^2 .$$

Rapport de corrélation

$$s_{Y/X} = \sqrt{\frac{\sigma_E^2}{\sigma_Y^2}};$$

Table de contingence entre 2 variables qualitatives

- X et Y qualitatives à r et c modalités :

	y_1	\cdots	y_h	\cdots	y_c	sommes
x_1	n_{11}	\cdots	n_{1h}	\cdots	n_{1c}	n_{1+}
\vdots	\vdots		\vdots		\vdots	\vdots
x_ℓ	$n_{\ell 1}$	\cdots	$n_{\ell h}$	\cdots	$n_{\ell c}$	$n_{\ell+}$
\vdots	\vdots		\vdots		\vdots	\vdots
x_r	n_{r1}	\cdots	n_{rh}	\cdots	n_{rc}	n_{r+}
sommes	n_{+1}	\cdots	n_{+h}	\cdots	n_{+c}	n

- Effectifs conjoints : $n_{\ell h}$ et marginaux : $n_{\ell+}$ et n_{+h}
- Profils : $\left\{ \frac{n_{\ell 1}}{n_{\ell+}}, \dots, \frac{n_{\ell h}}{n_{\ell+}}, \dots, \frac{n_{\ell c}}{n_{\ell+}} \right\}$ $\left\{ \frac{n_{1h}}{n_{+h}}, \dots, \frac{n_{\ell h}}{n_{+h}}, \dots, \frac{n_{rh}}{n_{+h}} \right\}$.

Table de contingence entre 2 variables qualitatives

- X et Y qualitatives à r et c modalités :

	y_1	\cdots	y_h	\cdots	y_c	sommes
x_1	n_{11}	\cdots	n_{1h}	\cdots	n_{1c}	n_{1+}
\vdots	\vdots		\vdots		\vdots	\vdots
x_ℓ	$n_{\ell 1}$	\cdots	$n_{\ell h}$	\cdots	$n_{\ell c}$	$n_{\ell+}$
\vdots	\vdots		\vdots		\vdots	\vdots
x_r	n_{r1}	\cdots	n_{rh}	\cdots	n_{rc}	n_{r+}
sommes	n_{+1}	\cdots	n_{+h}	\cdots	n_{+c}	n

- Effectifs conjoints : $n_{\ell h}$ et marginaux : $n_{\ell+}$ et n_{+h}
- Profils : $\left\{ \frac{n_{\ell 1}}{n_{\ell+}}, \dots, \frac{n_{\ell h}}{n_{\ell+}}, \dots, \frac{n_{\ell c}}{n_{\ell+}} \right\}$ $\left\{ \frac{n_{1h}}{n_{+h}}, \dots, \frac{n_{\ell h}}{n_{+h}}, \dots, \frac{n_{rh}}{n_{+h}} \right\}$.

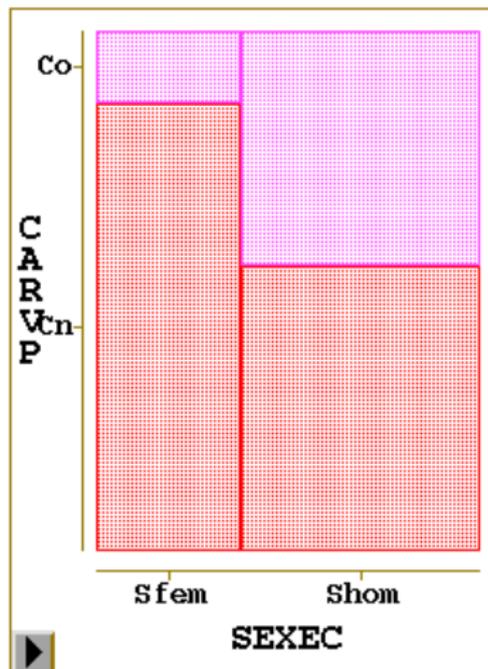
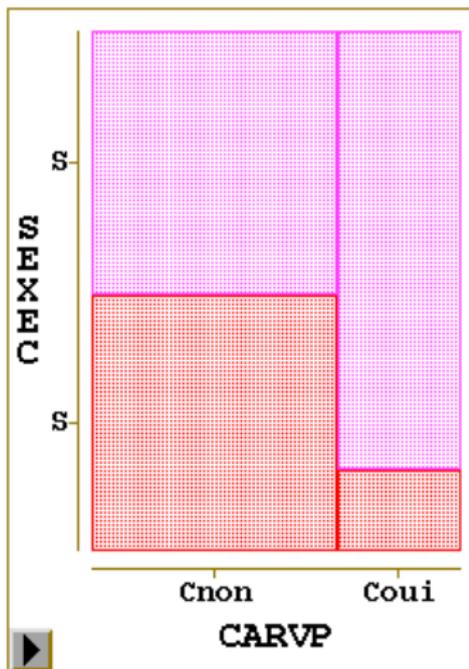
Table de contingence entre 2 variables qualitatives

- X et Y qualitatives à r et c modalités :

	y_1	\cdots	y_h	\cdots	y_c	sommes
x_1	n_{11}	\cdots	n_{1h}	\cdots	n_{1c}	n_{1+}
\vdots	\vdots		\vdots		\vdots	\vdots
x_ℓ	$n_{\ell 1}$	\cdots	$n_{\ell h}$	\cdots	$n_{\ell c}$	$n_{\ell+}$
\vdots	\vdots		\vdots		\vdots	\vdots
x_r	n_{r1}	\cdots	n_{rh}	\cdots	n_{rc}	n_{r+}
sommes	n_{+1}	\cdots	n_{+h}	\cdots	n_{+c}	n

- Effectifs conjoints : $n_{\ell h}$ et marginaux : $n_{\ell+}$ et n_{+h}
- Profils : $\left\{ \frac{n_{\ell 1}}{n_{\ell+}}, \dots, \frac{n_{\ell h}}{n_{\ell+}}, \dots, \frac{n_{\ell c}}{n_{\ell+}} \right\}$ $\left\{ \frac{n_{1h}}{n_{+h}}, \dots, \frac{n_{\ell h}}{n_{+h}}, \dots, \frac{n_{rh}}{n_{+h}} \right\}$.

Graphe des profils



Indices de liaison

- Aucune liaison entre X et Y ssi :

$$n_{\ell h} = \frac{n_{\ell+}n_{+h}}{n} \quad \forall (\ell, h) \in \{1, \dots, r\} \times \{1, \dots, c\}$$

Khi-deux :

$$\chi^2 = \sum_{\ell=1}^r \sum_{h=1}^c \frac{(n_{\ell h} - \frac{n_{\ell+}n_{+h}}{n})^2}{\frac{n_{\ell+}n_{+h}}{n}}$$

Phi-deux :

$$\Phi^2 = \frac{\chi^2}{n}$$

T de Tschuprow :

$$T = \sqrt{\frac{\Phi^2}{\sqrt{(r-1)(c-1)}}}$$

- On vérifie : $0 \leq T \leq 1$

Indices de liaison

- Aucune liaison entre X et Y ssi :

$$n_{\ell h} = \frac{n_{\ell+}n_{+h}}{n} \quad \forall (\ell, h) \in \{1, \dots, r\} \times \{1, \dots, c\}$$

Khi-deux :

$$\chi^2 = \sum_{\ell=1}^r \sum_{h=1}^c \frac{(n_{\ell h} - \frac{n_{\ell+}n_{+h}}{n})^2}{\frac{n_{\ell+}n_{+h}}{n}}$$

Phi-deux :

$$\Phi^2 = \frac{\chi^2}{n}$$

T de Tschuprow :

$$T = \sqrt{\frac{\Phi^2}{\sqrt{(r-1)(c-1)}}}$$

- On vérifie : $0 \leq T \leq 1$

Plusieurs variables

- p variables de même type sont observées.
- Matrices $(p \times p)$ des indices précédents :
 - covariances : $S_{ij}^c = \text{cov}(X^i, X^j)$;
 - corrélations : $R_{ij}^c = \text{cor}(X^i, X^j)$;
 - coefficients de Tschuprow ,
 - tableau des nuages de points (SPloM).

Plusieurs variables

- p variables de même type sont observées.
- Matrices $(p \times p)$ des indices précédents :
 - covariances : $\mathbf{S}_i^j = \text{cov}(X^i, X^j)$;
 - corrélations : $\mathbf{R}_i^j = \text{cor}(X^i, X^j)$;
 - coefficients de Tschuprow ,
 - tableau des nuages de points (SPloM).

Plusieurs variables

- p variables de même type sont observées.
- Matrices ($p \times p$) des indices précédents :
 - covariances : $\mathbf{S}_i^j = \text{cov}(X^i, X^j)$;
 - corrélations : $\mathbf{R}_i^j = \text{cor}(X^i, X^j)$;
 - coefficients de Tschuprow ,
 - tableau des nuages de points (SPloM).

Plusieurs variables

- p variables de même type sont observées.
- Matrices ($p \times p$) des indices précédents :
 - covariances : $\mathbf{S}_i^j = \text{cov}(X^i, X^j)$;
 - corrélations : $\mathbf{R}_i^j = \text{cor}(X^i, X^j)$;
 - coefficients de Tschuprow ,
 - tableau des nuages de points (SPloM).

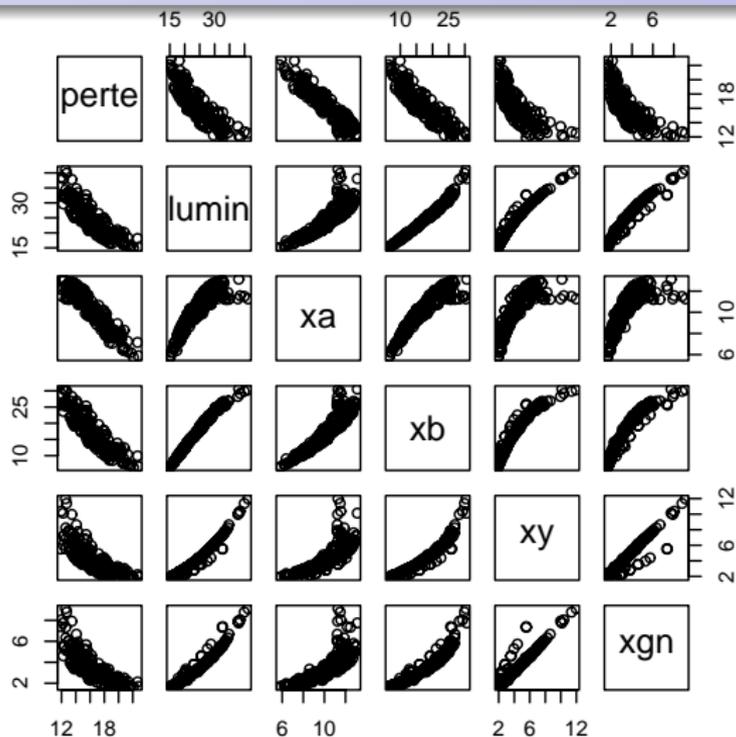
Plusieurs variables

- p variables de même type sont observées.
- Matrices ($p \times p$) des indices précédents :
 - covariances : $\mathbf{S}_i^j = \text{cov}(X^i, X^j)$;
 - corrélations : $\mathbf{R}_i^j = \text{cor}(X^i, X^j)$;
 - coefficients de Tschuprow ,
 - tableau des nuages de points (SPloM).

Plusieurs variables

- p variables de même type sont observées.
- Matrices ($p \times p$) des indices précédents :
 - covariances : $\mathbf{S}_i^j = \text{cov}(X^i, X^j)$;
 - corrélations : $\mathbf{R}_i^j = \text{cor}(X^i, X^j)$;
 - coefficients de Tschuprow ,
 - tableau des nuages de points (SPloM).

Matrice de nuages de points



Diagnostics

- détection d'**erreurs**, d'incohérences
- **mitage** de l'ensemble des données
- présence de valeurs **atypiques**
- "normalité" des **distributions**

Diagnostics

- détection d'**erreurs**, d'incohérences
- **mitage** de l'ensemble des données
- présence de valeurs **atypiques**
- "normalité" des **distributions**

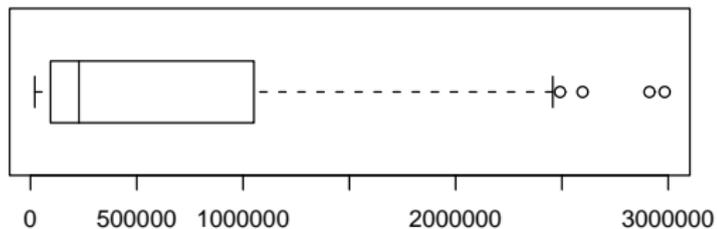
Diagnostics

- détection d'**erreurs**, d'incohérences
- **mitage** de l'ensemble des données
- présence de valeurs **atypiques**
- "normalité" des **distributions**

Diagnostics

- détection d'**erreurs**, d'incohérences
- **mitage** de l'ensemble des données
- présence de valeurs **atypiques**
- "normalité" des **distributions**

Obésité : transformation en log de l'expression



Données transcriptomiques

- 40 souris, 2 génotypes (sauvages, PPar α), 5 régimes
- 120 gènes
- 21 concentrations d'acides gras

Données transcriptomiques

- 40 souris, 2 génotypes (sauvages, PPar α), 5 régimes
- 120 gènes
- 21 concentrations d'acides gras

Données transcriptomiques

- 40 souris, 2 génotypes (sauvages, PPar α), 5 régimes
- 120 gènes
- 21 concentrations d'acides gras

Diagramme boîte des 40 souris

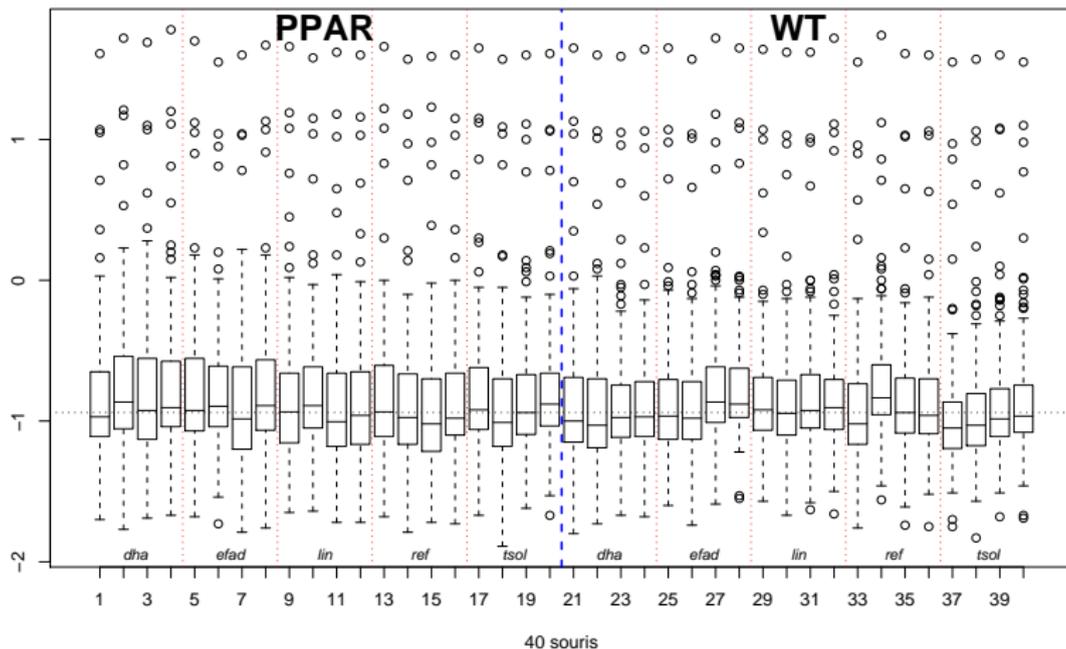
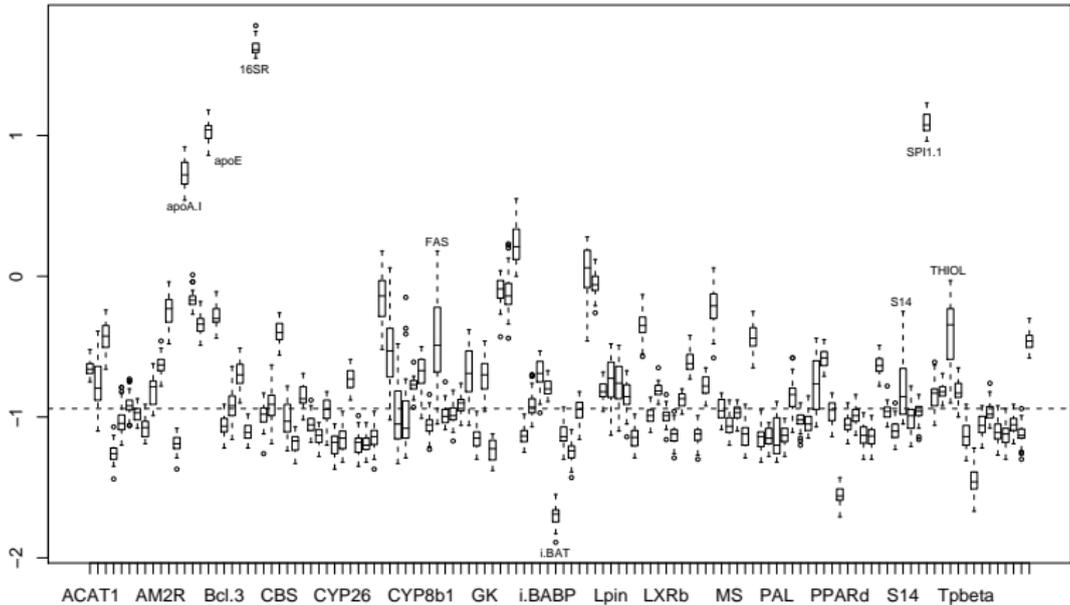


Diagramme boîte des 120 gènes



Statistique des données d'expression

Chapitre 3 : Analyse en Composantes Principales

Alain Baccini & Philippe Besse

Laboratoire de Statistique et Probabilités
Université de Toulouse

Institut de Mathématiques
math.univ-toulouse.fr/biostat

Objectifs

- Représenter graphiquement l'observation de $p > 3$ variables
- Recherche de résumés pertinents (nuages de point) dans le plan
- respectant les distances entre individus
- la structure des corrélations entre variables

Objectifs

- Représenter graphiquement l'observation de $p > 3$ variables
- Recherche de **résumés** pertinents (nuages de point) dans le plan
- respectant les **distances** entre individus
- la structure des **corrélations** entre variables

Objectifs

- Représenter graphiquement l'observation de $p > 3$ variables
- Recherche de **résumés** pertinents (nuages de point) dans le plan
- respectant les **distances** entre individus
- la structure des **corrélations** entre variables

Objectifs

- Représenter graphiquement l'observation de $p > 3$ variables
- Recherche de **résumés** pertinents (nuages de point) dans le plan
- respectant les **distances** entre individus
- la structure des **corrélations** entre variables

Notes de $n = 9$ élèves dans $p = 4$ disciplines

	MATH	PHYS	FRAN	ANGL
jean	6.00	6.00	5.00	5.50
alan	8.00	8.00	8.00	8.00
anni	6.00	7.00	11.00	9.50
moni	14.50	14.50	15.50	15.00
didi	14.00	14.00	12.00	12.50
andr	11.00	10.00	5.50	7.00
pier	5.50	7.00	14.00	11.50
brig	13.00	12.50	8.50	9.50
evel	9.00	9.50	12.50	12.00

Statistiques élémentaires

Variable	Moyenne	Ecart-type	Minimum	Maximum
MATH	9.67	3.37	5.50	14.50
PHYS	9.83	2.99	6.00	14.50
FRAN	10.22	3.47	5.00	15.50
ANGL	10.06	2.81	5.50	15.00

Notes de $n = 9$ élèves dans $p = 4$ disciplines

	MATH	PHYS	FRAN	ANGL
jean	6.00	6.00	5.00	5.50
alan	8.00	8.00	8.00	8.00
anni	6.00	7.00	11.00	9.50
moni	14.50	14.50	15.50	15.00
didi	14.00	14.00	12.00	12.50
andr	11.00	10.00	5.50	7.00
pier	5.50	7.00	14.00	11.50
brig	13.00	12.50	8.50	9.50
evel	9.00	9.50	12.50	12.00

Statistiques élémentaires

Variable	Moyenne	Ecart-type	Minimum	Maximum
MATH	9.67	3.37	5.50	14.50
PHYS	9.83	2.99	6.00	14.50
FRAN	10.22	3.47	5.00	15.50
ANGL	10.06	2.81	5.50	15.00

Matrice des variances-covariances

	MATH	PHYS	FRAN	ANGL	
MATH	11.39	9.92	2.66	4.82	
PHYS	9.92	+ 8.94	4.12	5.48	
FRAN	2.66	4.12	+ 12.06	9.29	
ANGL	4.82	5.48	9.29	+ 7.91	= 40.30

Coefficients de corrélation

	MATH	PHYS	FRAN	ANGL
MATH	1.00	0.98	0.23	0.51
PHYS	0.98	1.00	0.40	0.65
FRAN	0.23	0.40	1.00	0.95
ANGL	0.51	0.65	0.95	1.00

Valeurs propres ; variances expliquées

FACTEUR	VAL. PR.	PCT. VAR.	PCT. CUM.
1	28.23	0.70	0.70
2	12.03	0.30	1.00
3	0.03	0.00	1.00
4	0.01	0.00	1.00

Matrice des variances-covariances

	MATH	PHYS	FRAN	ANGL	
MATH	11.39	9.92	2.66	4.82	
PHYS	9.92	+ 8.94	4.12	5.48	
FRAN	2.66	4.12	+ 12.06	9.29	
ANGL	4.82	5.48	9.29	+ 7.91	= 40.30

Coefficients de corrélation

	MATH	PHYS	FRAN	ANGL
MATH	1.00	0.98	0.23	0.51
PHYS	0.98	1.00	0.40	0.65
FRAN	0.23	0.40	1.00	0.95
ANGL	0.51	0.65	0.95	1.00

Valeurs propres ; variances expliquées

FACTEUR	VAL. PR.	PCT. VAR.	PCT. CUM.
1	28.23	0.70	0.70
2	12.03	0.30	1.00
3	0.03	0.00	1.00
4	0.01	0.00	1.00

Matrice des variances-covariances

	MATH	PHYS	FRAN	ANGL	
MATH	11.39	9.92	2.66	4.82	
PHYS	9.92	+ 8.94	4.12	5.48	
FRAN	2.66	4.12	+ 12.06	9.29	
ANGL	4.82	5.48	9.29	+ 7.91	= 40.30

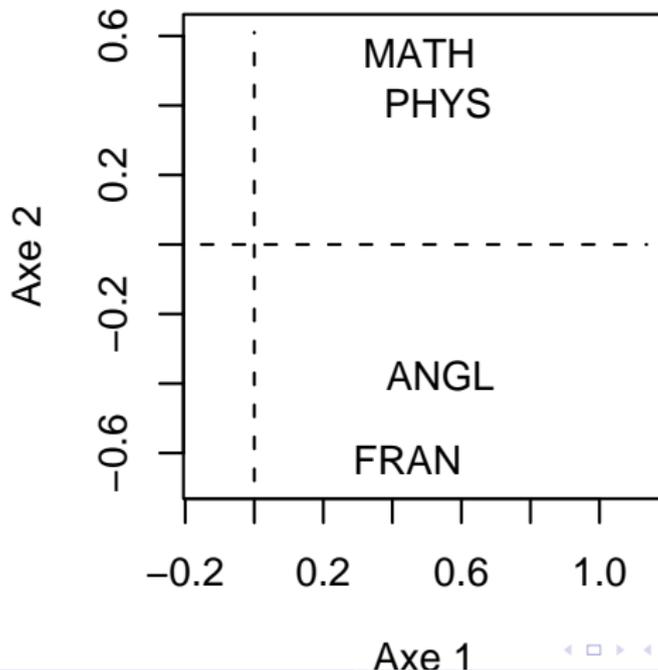
Coefficients de corrélation

	MATH	PHYS	FRAN	ANGL
MATH	1.00	0.98	0.23	0.51
PHYS	0.98	1.00	0.40	0.65
FRAN	0.23	0.40	1.00	0.95
ANGL	0.51	0.65	0.95	1.00

Valeurs propres ; variances expliquées

FACTEUR	VAL. PR.	PCT. VAR.	PCT. CUM.
1	28.23	0.70	0.70
2	12.03	0.30	1.00
3	0.03	0.00	1.00
4	0.01	0.00	1.00

Espace des variables

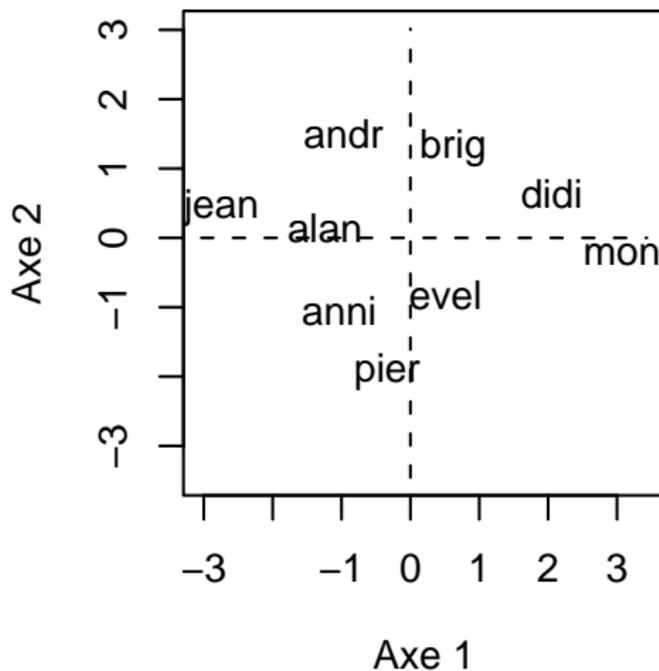


Espace des individus

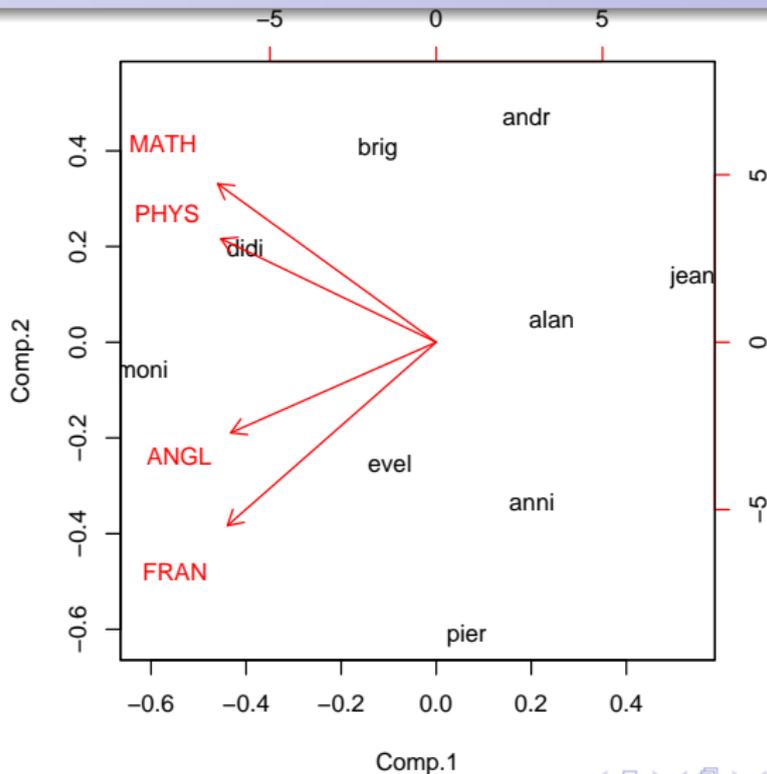
Coordonnées des individus ; contributions ; cosinus carrés

	FACT1	FACT2	CONTG	CONT1	CONT2	COSCA1	COSCA2
jean	-8.61	-1.41	20.99	29.19	1.83	0.97	0.03
alan	-3.88	-0.50	4.22	5.92	0.23	0.98	0.02
anni	-3.21	3.47	6.17	4.06	11.11	0.46	0.54
moni	9.85	0.60	26.86	38.19	0.33	1.00	0.00
didi	6.41	-2.05	12.48	16.15	3.87	0.91	0.09
andr	-3.03	-4.92	9.22	3.62	22.37	0.28	0.72
pier	-1.03	6.38	11.51	0.41	37.56	0.03	0.97
brig	1.95	-4.20	5.93	1.50	16.29	0.18	0.82
evel	1.55	2.63	2.63	0.95	6.41	0.25	0.73

Espace des individus



Représentation simultanée



Notations

- p variables statistiques réelles X^j observées sur
- n individus de poids w_i

Représentation vectorielle

- Individu i : \mathbf{x}_i , i -ème ligne de \mathbf{X} mise en colonne

$$\mathbf{x}_i \in E \text{ isomorphe à } (\mathbb{R}^p, \mathcal{E}, \mathbf{M})$$

- Variable X^j : \mathbf{x}^j , j -ème colonne centrée de \mathbf{X}

$$\mathbf{x}^j \in F \text{ est isomorphe à } (\mathbb{R}^n, \mathcal{F}, \mathbf{D}) \text{ avec } \mathbf{D} = \text{diag}(w_1, \dots, w_n)$$

Notations

- p variables statistiques réelles X^j observées sur
- n individus de poids w_i

Représentation vectorielle

- Individu i : \mathbf{x}_i , i -ème ligne de \mathbf{X} mise en colonne

$$\mathbf{x}_i \in E \text{ isomorphe à } (\mathbb{R}^p, \mathcal{E}, \mathbf{M})$$

- Variable X^j : \mathbf{x}^j , j -ème colonne centrée de \mathbf{X}

$$\mathbf{x}^j \in F \text{ est isomorphe à } (\mathbb{R}^n, \mathcal{F}, \mathbf{D}) \text{ avec } \mathbf{D} = \text{diag}(w_1, \dots, w_n)$$

Notations

- p variables statistiques réelles X^j observées sur
- n individus de poids w_i

Représentation vectorielle

- Individu i : \mathbf{x}_i , i -ème ligne de \mathbf{X} mise en colonne

$$\mathbf{x}_i \in E \text{ isomorphe à } (\mathbb{R}^p, \mathcal{E}, \mathbf{M})$$

- Variable X^j : \mathbf{x}^j , j -ème colonne centrée de \mathbf{X}

$$\mathbf{x}^j \in F \text{ est isomorphe à } (\mathbb{R}^n, \mathcal{F}, \mathbf{D}) \text{ avec } \mathbf{D} = \text{diag}(w_1, \dots, w_n)$$

Notations

- p variables statistiques réelles X^j observées sur
- n individus de poids w_i

Représentation vectorielle

- Individu i : \mathbf{x}_i , i -ème ligne de \mathbf{X} mise en colonne

$$\mathbf{x}_i \in E \text{ isomorphe à } (\mathbb{R}^p, \mathcal{E}, \mathbf{M})$$

- Variable X^j : \mathbf{x}^j , j -ème colonne centrée de \mathbf{X}

$$\mathbf{x}^j \in F \text{ est isomorphe à } (\mathbb{R}^n, \mathcal{F}, \mathbf{D}) \text{ avec } \mathbf{D} = \text{diag}(w_1, \dots, w_n)$$

Interprétation statistique de la métrique des poids

- Moyenne empirique de X^j : $\bar{x}^j = \langle \mathbf{X}e^j, \mathbf{1}_n \rangle_{\mathbf{D}} = e^j \mathbf{X}' \mathbf{D} \mathbf{1}_n$
- Barycentre des individus : $\bar{\mathbf{x}} = \mathbf{X}' \mathbf{D} \mathbf{1}_n$
- Matrice centrée des données : $\bar{\mathbf{X}} = \mathbf{X} - \mathbf{1}_n \bar{\mathbf{x}}'$
- Ecart-type de X^j : $\sigma_j = (\mathbf{x}^j' \mathbf{D} \mathbf{x}^j)^{1/2} = \|\mathbf{x}^j\|_{\mathbf{D}}$
- Covariance : $\mathbf{x}^j' \mathbf{D} \mathbf{x}^k = \langle \mathbf{x}^j, \mathbf{x}^k \rangle_{\mathbf{D}}$
- Matrice : $\mathbf{S} = \sum_{i=1}^n w_i (\mathbf{x}_i - \bar{\mathbf{x}})(\mathbf{x}_i - \bar{\mathbf{x}})' = \bar{\mathbf{X}} \mathbf{D} \bar{\mathbf{X}}$
- Corrélation : $\frac{\langle \mathbf{x}^j, \mathbf{x}^k \rangle_{\mathbf{D}}}{\|\mathbf{x}^j\|_{\mathbf{D}} \|\mathbf{x}^k\|_{\mathbf{D}}} = \cos \theta_{\mathbf{D}}(\mathbf{x}^j, \mathbf{x}^k)$

Résumé

Avec des variables **centrées** vecteurs de (F, \mathbf{D}) :

- la longueur d'un vecteur est un écart-type
- le cosinus d'un angle est une corrélation

Interprétation statistique de la métrique des poids

- Moyenne empirique de X^j : $\bar{x}^j = \langle \mathbf{X}e^j, \mathbf{1}_n \rangle_{\mathbf{D}} = e^j \mathbf{X}' \mathbf{D} \mathbf{1}_n$
- Barycentre des individus : $\bar{\mathbf{x}} = \mathbf{X}' \mathbf{D} \mathbf{1}_n$
- Matrice centrée des données : $\bar{\mathbf{X}} = \mathbf{X} - \mathbf{1}_n \bar{\mathbf{x}}'$
- Ecart-type de X^j : $\sigma_j = (\mathbf{x}^j' \mathbf{D} \mathbf{x}^j)^{1/2} = \|\mathbf{x}^j\|_{\mathbf{D}}$
- Covariance : $\mathbf{x}^j' \mathbf{D} \mathbf{x}^k = \langle \mathbf{x}^j, \mathbf{x}^k \rangle_{\mathbf{D}}$
- Matrice : $\mathbf{S} = \sum_{i=1}^n w_i (\mathbf{x}_i - \bar{\mathbf{x}})(\mathbf{x}_i - \bar{\mathbf{x}})' = \bar{\mathbf{X}} \mathbf{D} \bar{\mathbf{X}}$
- Corrélation : $\frac{\langle \mathbf{x}^j, \mathbf{x}^k \rangle_{\mathbf{D}}}{\|\mathbf{x}^j\|_{\mathbf{D}} \|\mathbf{x}^k\|_{\mathbf{D}}} = \cos \theta_{\mathbf{D}}(\mathbf{x}^j, \mathbf{x}^k)$

Résumé

Avec des variables **centrées** vecteurs de (F, \mathbf{D}) :

- la longueur d'un vecteur est un écart-type
- le cosinus d'un angle est une corrélation

Interprétation statistique de la métrique des poids

- Moyenne empirique de X^j : $\bar{x}^j = \langle \mathbf{X}e^j, \mathbf{1}_n \rangle_{\mathbf{D}} = e^j \mathbf{X}' \mathbf{D} \mathbf{1}_n$
- Barycentre des individus : $\bar{\mathbf{x}} = \mathbf{X}' \mathbf{D} \mathbf{1}_n$
- Matrice centrée des données : $\bar{\mathbf{X}} = \mathbf{X} - \mathbf{1}_n \bar{\mathbf{x}}'$
- Ecart-type de X^j : $\sigma_j = (\mathbf{x}^j' \mathbf{D} \mathbf{x}^j)^{1/2} = \|\mathbf{x}^j\|_{\mathbf{D}}$
- Covariance : $\mathbf{x}^j' \mathbf{D} \mathbf{x}^k = \langle \mathbf{x}^j, \mathbf{x}^k \rangle_{\mathbf{D}}$
- Matrice : $\mathbf{S} = \sum_{i=1}^n w_i (\mathbf{x}_i - \bar{\mathbf{x}})(\mathbf{x}_i - \bar{\mathbf{x}})' = \bar{\mathbf{X}}' \mathbf{D} \bar{\mathbf{X}}$
- Corrélation : $\frac{\langle \mathbf{x}^j, \mathbf{x}^k \rangle_{\mathbf{D}}}{\|\mathbf{x}^j\|_{\mathbf{D}} \|\mathbf{x}^k\|_{\mathbf{D}}} = \cos \theta_{\mathbf{D}}(\mathbf{x}^j, \mathbf{x}^k)$

Résumé

Avec des variables **centrées** vecteurs de (F, \mathbf{D}) :

- la **longueur** d'un vecteur est un **écart-type**
- le **cosinus** d'un angle est une **corrélation**

Interprétation statistique de la métrique des poids

- Moyenne empirique de X^j : $\bar{x}^j = \langle \mathbf{X}e^j, \mathbf{1}_n \rangle_{\mathbf{D}} = e^j \mathbf{X}' \mathbf{D} \mathbf{1}_n$
- Barycentre des individus : $\bar{\mathbf{x}} = \mathbf{X}' \mathbf{D} \mathbf{1}_n$
- Matrice centrée des données : $\bar{\mathbf{X}} = \mathbf{X} - \mathbf{1}_n \bar{\mathbf{x}}'$
- Ecart-type de X^j : $\sigma_j = (\mathbf{x}^j' \mathbf{D} \mathbf{x}^j)^{1/2} = \|\mathbf{x}^j\|_{\mathbf{D}}$
- Covariance : $\mathbf{x}^j' \mathbf{D} \mathbf{x}^k = \langle \mathbf{x}^j, \mathbf{x}^k \rangle_{\mathbf{D}}$
- Matrice : $\mathbf{S} = \sum_{i=1}^n w_i (\mathbf{x}_i - \bar{\mathbf{x}})(\mathbf{x}_i - \bar{\mathbf{x}})' = \bar{\mathbf{X}}' \mathbf{D} \bar{\mathbf{X}}$
- Corrélation : $\frac{\langle \mathbf{x}^j, \mathbf{x}^k \rangle_{\mathbf{D}}}{\|\mathbf{x}^j\|_{\mathbf{D}} \|\mathbf{x}^k\|_{\mathbf{D}}} = \cos \theta_{\mathbf{D}}(\mathbf{x}^j, \mathbf{x}^k)$

Résumé

Avec des variables **centrées** vecteurs de (F, \mathbf{D}) :

- la **longueur** d'un vecteur est un **écart-type**
- le **cosinus** d'un angle est une **corrélation**

Interprétation statistique de la métrique des poids

- Moyenne empirique de X^j : $\bar{x}^j = \langle \mathbf{X}e^j, \mathbf{1}_n \rangle_{\mathbf{D}} = e^j \mathbf{X}' \mathbf{D} \mathbf{1}_n$
- Barycentre des individus : $\bar{\mathbf{x}} = \mathbf{X}' \mathbf{D} \mathbf{1}_n$
- Matrice centrée des données : $\bar{\mathbf{X}} = \mathbf{X} - \mathbf{1}_n \bar{\mathbf{x}}'$
- Ecart-type de X^j : $\sigma_j = (\mathbf{x}^{j'} \mathbf{D} \mathbf{x}^j)^{1/2} = \|\mathbf{x}^j\|_{\mathbf{D}}$
- Covariance : $\mathbf{x}^{j'} \mathbf{D} \mathbf{x}^k = \langle \mathbf{x}^j, \mathbf{x}^k \rangle_{\mathbf{D}}$
- Matrice : $\mathbf{S} = \sum_{i=1}^n w_i (\mathbf{x}_i - \bar{\mathbf{x}})(\mathbf{x}_i - \bar{\mathbf{x}})' = \bar{\mathbf{X}}' \mathbf{D} \bar{\mathbf{X}}$
- Corrélation : $\frac{\langle \mathbf{x}^j, \mathbf{x}^k \rangle_{\mathbf{D}}}{\|\mathbf{x}^j\|_{\mathbf{D}} \|\mathbf{x}^k\|_{\mathbf{D}}} = \cos \theta_{\mathbf{D}}(\mathbf{x}^j, \mathbf{x}^k)$

Résumé

Avec des variables **centrées** vecteurs de (F, \mathbf{D}) :

- la **longueur** d'un vecteur est un **écart-type**
- le **cosinus** d'un angle est une **corrélation**

Interprétation statistique de la métrique des poids

- Moyenne empirique de X^j : $\bar{x}^j = \langle \mathbf{X}e^j, \mathbf{1}_n \rangle_{\mathbf{D}} = e^j \mathbf{X}' \mathbf{D} \mathbf{1}_n$
- Barycentre des individus : $\bar{\mathbf{x}} = \mathbf{X}' \mathbf{D} \mathbf{1}_n$
- Matrice centrée des données : $\bar{\mathbf{X}} = \mathbf{X} - \mathbf{1}_n \bar{\mathbf{x}}'$
- Ecart-type de X^j : $\sigma_j = (\mathbf{x}^{j'} \mathbf{D} \mathbf{x}^j)^{1/2} = \|\mathbf{x}^j\|_{\mathbf{D}}$
- Covariance : $\mathbf{x}^{j'} \mathbf{D} \mathbf{x}^k = \langle \mathbf{x}^j, \mathbf{x}^k \rangle_{\mathbf{D}}$
- Matrice : $\mathbf{S} = \sum_{i=1}^n w_i (\mathbf{x}_i - \bar{\mathbf{x}}) (\mathbf{x}_i - \bar{\mathbf{x}})' = \bar{\mathbf{X}}' \mathbf{D} \bar{\mathbf{X}}$
- Corrélation : $\frac{\langle \mathbf{x}^j, \mathbf{x}^k \rangle_{\mathbf{D}}}{\|\mathbf{x}^j\|_{\mathbf{D}} \|\mathbf{x}^k\|_{\mathbf{D}}} = \cos \theta_{\mathbf{D}}(\mathbf{x}^j, \mathbf{x}^k)$

Résumé

Avec des variables **centrées** vecteurs de (F, \mathbf{D}) :

- la **longueur** d'un vecteur est un **écart-type**
- le **cosinus** d'un angle est une **corrélation**

Interprétation statistique de la métrique des poids

- Moyenne empirique de X^j : $\bar{x}^j = \langle \mathbf{X}e^j, \mathbf{1}_n \rangle_{\mathbf{D}} = e^j \mathbf{X}' \mathbf{D} \mathbf{1}_n$
- Barycentre des individus : $\bar{\mathbf{x}} = \mathbf{X}' \mathbf{D} \mathbf{1}_n$
- Matrice centrée des données : $\bar{\mathbf{X}} = \mathbf{X} - \mathbf{1}_n \bar{\mathbf{x}}'$
- Ecart-type de X^j : $\sigma_j = (\mathbf{x}^{j'} \mathbf{D} \mathbf{x}^j)^{1/2} = \|\mathbf{x}^j\|_{\mathbf{D}}$
- Covariance : $\mathbf{x}^{j'} \mathbf{D} \mathbf{x}^k = \langle \mathbf{x}^j, \mathbf{x}^k \rangle_{\mathbf{D}}$
- Matrice : $\mathbf{S} = \sum_{i=1}^n w_i (\mathbf{x}_i - \bar{\mathbf{x}})(\mathbf{x}_i - \bar{\mathbf{x}})' = \bar{\mathbf{X}}' \mathbf{D} \bar{\mathbf{X}}$
- Corrélation : $\frac{\langle \mathbf{x}^j, \mathbf{x}^k \rangle_{\mathbf{D}}}{\|\mathbf{x}^j\|_{\mathbf{D}} \|\mathbf{x}^k\|_{\mathbf{D}}} = \cos \theta_{\mathbf{D}}(\mathbf{x}^j, \mathbf{x}^k)$

Résumé

Avec des variables **centrées** vecteurs de (F, \mathbf{D}) :

- la **longueur** d'un vecteur est un **écart-type**
- le **cosinus** d'un angle est une **corrélation**

Interprétation statistique de la métrique des poids

- Moyenne empirique de X^j : $\bar{x}^j = \langle \mathbf{X}e^j, \mathbf{1}_n \rangle_{\mathbf{D}} = e^j \mathbf{X}' \mathbf{D} \mathbf{1}_n$
- Barycentre des individus : $\bar{\mathbf{x}} = \mathbf{X}' \mathbf{D} \mathbf{1}_n$
- Matrice centrée des données : $\bar{\mathbf{X}} = \mathbf{X} - \mathbf{1}_n \bar{\mathbf{x}}'$
- Ecart-type de X^j : $\sigma_j = (\mathbf{x}^{j'} \mathbf{D} \mathbf{x}^j)^{1/2} = \|\mathbf{x}^j\|_{\mathbf{D}}$
- Covariance : $\mathbf{x}^{j'} \mathbf{D} \mathbf{x}^k = \langle \mathbf{x}^j, \mathbf{x}^k \rangle_{\mathbf{D}}$
- Matrice : $\mathbf{S} = \sum_{i=1}^n w_i (\mathbf{x}_i - \bar{\mathbf{x}})(\mathbf{x}_i - \bar{\mathbf{x}})' = \bar{\mathbf{X}}' \mathbf{D} \bar{\mathbf{X}}$
- Corrélation : $\frac{\langle \mathbf{x}^j, \mathbf{x}^k \rangle_{\mathbf{D}}}{\|\mathbf{x}^j\|_{\mathbf{D}} \|\mathbf{x}^k\|_{\mathbf{D}}} = \cos \theta_{\mathbf{D}}(\mathbf{x}^j, \mathbf{x}^k)$

Résumé

Avec des variables **centrées** vecteurs de (F, \mathbf{D}) :

- la **longueur** d'un vecteur est un **écart-type**
- le **cosinus** d'un angle est une **corrélation**

Interprétation statistique de la métrique des poids

- Moyenne empirique de X^j : $\bar{x}^j = \langle \mathbf{X}e^j, \mathbf{1}_n \rangle_{\mathbf{D}} = e^j \mathbf{X}' \mathbf{D} \mathbf{1}_n$
- Barycentre des individus : $\bar{\mathbf{x}} = \mathbf{X}' \mathbf{D} \mathbf{1}_n$
- Matrice centrée des données : $\bar{\mathbf{X}} = \mathbf{X} - \mathbf{1}_n \bar{\mathbf{x}}'$
- Ecart-type de X^j : $\sigma_j = (\mathbf{x}^j' \mathbf{D} \mathbf{x}^j)^{1/2} = \|\mathbf{x}^j\|_{\mathbf{D}}$
- Covariance : $\mathbf{x}^j' \mathbf{D} \mathbf{x}^k = \langle \mathbf{x}^j, \mathbf{x}^k \rangle_{\mathbf{D}}$
- Matrice : $\mathbf{S} = \sum_{i=1}^n w_i (\mathbf{x}_i - \bar{\mathbf{x}})(\mathbf{x}_i - \bar{\mathbf{x}})' = \bar{\mathbf{X}}' \mathbf{D} \bar{\mathbf{X}}$
- Corrélation : $\frac{\langle \mathbf{x}^j, \mathbf{x}^k \rangle_{\mathbf{D}}}{\|\mathbf{x}^j\|_{\mathbf{D}} \|\mathbf{x}^k\|_{\mathbf{D}}} = \cos \theta_{\mathbf{D}}(\mathbf{x}^j, \mathbf{x}^k)$

Résumé

Avec des variables **centrées** vecteurs de (F, \mathbf{D}) :

- la **longueur** d'un vecteur est un **écart-type**
- le **cosinus** d'un angle est une **corrélation**

Objectifs

- Représentation graphique “optimale” des individus
- Représentation graphique des variables
- Réduction de dimension (compression)
- Une approche parmi d'autres...

Notations

- X matrice des données issues de l'observation de p variables quantitatives X^j sur n individus de poids w_i ,
- E est l'espace des individus, base canonique, métrique de matrice M ,
- F est l'espace des variables, base canonique, métrique des poids $D = \text{diag}(w_1, \dots, w_n)$.

Objectifs

- Représentation graphique “optimale” des individus
- Représentation graphique des variables
- Réduction de dimension (compression)
- Une approche parmi d'autres...

Notations

- X matrice des données issues de l'observation de p variables quantitatives X^j sur n individus de poids w_i ,
- E est l'espace des individus, base canonique, métrique de matrice M ,
- F est l'espace des variables, base canonique, métrique des poids $D = \text{diag}(w_1, \dots, w_n)$.

Objectifs

- Représentation graphique “optimale” des individus
- Représentation graphique des variables
- Réduction de dimension (compression)
- Une approche parmi d'autres...

Notations

- X matrice des données issues de l'observation de p variables quantitatives X^j sur n individus de poids w_i ,
- E est l'espace des individus, base canonique, métrique de matrice M ,
- F est l'espace des variables, base canonique, métrique des poids $D = \text{diag}(w_1, \dots, w_n)$.

Objectifs

- Représentation graphique “optimale” des individus
- Représentation graphique des variables
- Réduction de dimension (compression)
- Une approche parmi d'autres...

Notations

- X matrice des données issues de l'observation de p variables quantitatives X^j sur n individus de poids w_i ,
- E est l'espace des individus, base canonique, métrique de matrice M ,
- F est l'espace des variables, base canonique, métrique des poids $D = \text{diag}(w_1, \dots, w_n)$.

Objectifs

- Représentation graphique “optimale” des individus
- Représentation graphique des variables
- Réduction de dimension (compression)
- Une approche parmi d'autres...

Notations

- \mathbf{X} matrice des données issues de l'observation de p variables **quantitatives** X^j sur n individus de **poids** w_i ,
- E est l'espace des individus, base canonique, métrique de matrice \mathbf{M} ,
- F est l'espace des variables, base canonique, métrique des poids $\mathbf{D} = \text{diag}(w_1, \dots, w_n)$.

Objectifs

- Représentation graphique “optimale” des individus
- Représentation graphique des variables
- Réduction de dimension (compression)
- Une approche parmi d'autres...

Notations

- \mathbf{X} matrice des données issues de l'observation de p variables quantitatives X^j sur n individus de poids w_i ,
- E est l'espace des individus, base canonique, métrique de matrice \mathbf{M} ,
- F est l'espace des variables, base canonique, métrique des poids $\mathbf{D} = \text{diag}(w_1, \dots, w_n)$.

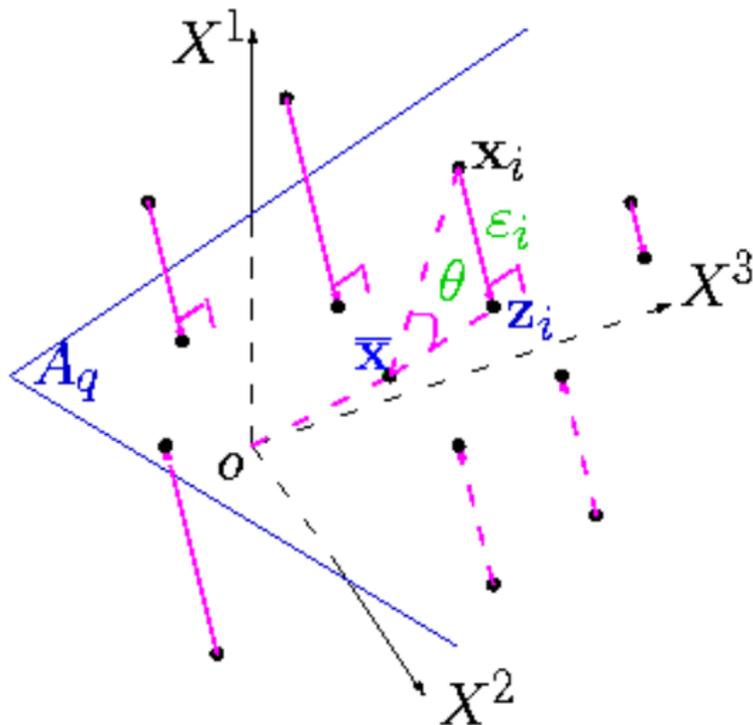
Objectifs

- Représentation graphique “optimale” des individus
- Représentation graphique des variables
- Réduction de dimension (compression)
- Une approche parmi d'autres...

Notations

- \mathbf{X} matrice des données issues de l'observation de p variables quantitatives X^j sur n individus de poids w_i ,
- E est l'espace des individus, base canonique, métrique de matrice \mathbf{M} ,
- F est l'espace des variables, base canonique, métrique des poids $\mathbf{D} = \text{diag}(w_1, \dots, w_n)$.

ACP dans l'espace des individus avec $p = 3$



Modèle de l'ACP

Observation = Modèle + Bruit

$$\mathbf{x}_i = \mathbf{z}_i + \varepsilon_i, \quad i = 1, \dots, n$$

avec $\left\{ \begin{array}{l} \{\mathbf{x}_i ; i = 1, \dots, n\}, \quad n \text{ vect. aléat. indép. de } E, \\ E(\varepsilon_i) = 0, \quad \text{var}(\varepsilon_i) = \sigma^2 \Gamma, \\ \sigma > 0 \text{ inconnu, } \Gamma \text{ régulière et connue,} \end{array} \right.$

$\exists A_q$, sous-espace affine de dimension q de E tel que

$$\forall i, \mathbf{z}_i \in A_q \quad (q < p).$$

Si $\bar{\mathbf{z}} = \sum_{i=1}^n w_i \mathbf{z}_i$ alors $\bar{\mathbf{z}}$ appartient à A_q .

Soit E_q tel que : $A_q = \bar{\mathbf{z}} + E_q$.

Moindres carrés

$$\min_{E_q, \mathbf{z}_i} \left\{ \sum_{i=1}^n w_i \|\mathbf{x}_i - \mathbf{z}_i\|_{\mathbf{M}}^2 ; \dim(E_q) = q, \mathbf{z}_i - \bar{\mathbf{z}} \in E_q \right\}.$$

Théorème

L'estimation des paramètres : E_q et $\mathbf{z}_i (i = 1, \dots, n)$, σ est fournie par la décomposition en valeurs singulières de $(\bar{\mathbf{X}}, \mathbf{M}, \mathbf{D})$:

$$\widehat{\mathbf{Z}}_q = \sum_{k=1}^q \lambda_k^{1/2} \mathbf{u}^k \mathbf{v}^{k'} = \mathbf{U}_q \mathbf{\Lambda}^{1/2} \mathbf{V}'_q.$$

Moindres carrés

$$\min_{E_q, \mathbf{z}_i} \left\{ \sum_{i=1}^n w_i \|\mathbf{x}_i - \mathbf{z}_i\|_{\mathbf{M}}^2 ; \dim(E_q) = q, \mathbf{z}_i - \bar{\mathbf{z}} \in E_q \right\}.$$

Théorème

L'estimation des paramètres : E_q et $\mathbf{z}_i (i = 1, \dots, n)$, σ est fournie par la décomposition en valeurs singulières de $(\bar{\mathbf{X}}, \mathbf{M}, \mathbf{D})$:

$$\widehat{\mathbf{Z}}_q = \sum_{k=1}^q \lambda_k^{1/2} \mathbf{u}^k \mathbf{v}^{k'} = \mathbf{U}_q \mathbf{\Lambda}^{1/2} \mathbf{V}'_q.$$

Preuve

- Soit $\bar{\mathbf{X}} = \mathbf{X} - \mathbf{1}_n \bar{x}'$ la matrice centrée et \mathbf{Z} la matrice ($n \times p$) dont les lignes sont les vecteurs $(\mathbf{z}_i - \bar{\mathbf{z}})'$

$$\sum_{i=1}^n w_i \|\mathbf{x}_i - \mathbf{z}_i\|_{\mathbf{M}}^2 = \sum_{i=1}^n w_i \|\mathbf{x}_i - \bar{\mathbf{x}} + \bar{\mathbf{z}} - \mathbf{z}_i\|_{\mathbf{M}}^2 + \|\bar{\mathbf{x}} - \bar{\mathbf{z}}\|_{\mathbf{M}}^2 ;$$

- Ainsi, $\bar{\mathbf{z}}$ est estimé par $\hat{\bar{\mathbf{z}}} = \bar{\mathbf{x}}$ et il reste à résoudre l'approximation matricielle :

$$\min_{\mathbf{Z}} \left\{ \|\bar{\mathbf{X}} - \mathbf{Z}\|_{\mathbf{M}, \mathbf{D}} ; \mathbf{Z} \in \mathcal{M}_{n,p}, \text{rang}(\mathbf{Z}) = q \right\}$$

Résultats

- Les \mathbf{u}^k sont les vecteurs propres \mathbf{D} -orthonormés de la matrice $\bar{\mathbf{X}}\mathbf{M}\bar{\mathbf{X}}'\mathbf{D}$ associés aux valeurs propres λ_k rangées par ordre décroissant
- Les \mathbf{v}_k , appelés **vecteurs principaux**, sont les vecteurs propres \mathbf{M} -orthonormés de la matrice $\bar{\mathbf{X}}'\mathbf{D}\bar{\mathbf{X}}\mathbf{M} = \mathbf{S}\mathbf{M}$ associés aux mêmes valeurs propres

Preuve

- Soit $\bar{\mathbf{X}} = \mathbf{X} - \mathbf{1}_n \bar{x}'$ la matrice centrée et \mathbf{Z} la matrice ($n \times p$) dont les lignes sont les vecteurs $(\mathbf{z}_i - \bar{\mathbf{z}})'$

$$\sum_{i=1}^n w_i \|\mathbf{x}_i - \mathbf{z}_i\|_{\mathbf{M}}^2 = \sum_{i=1}^n w_i \|\mathbf{x}_i - \bar{\mathbf{x}} + \bar{\mathbf{z}} - \mathbf{z}_i\|_{\mathbf{M}}^2 + \|\bar{\mathbf{x}} - \bar{\mathbf{z}}\|_{\mathbf{M}}^2 ;$$

- Ainsi, $\bar{\mathbf{z}}$ est estimé par $\hat{\bar{\mathbf{z}}} = \bar{\mathbf{x}}$ et il reste à résoudre l'approximation matricielle :

$$\min_{\mathbf{Z}} \left\{ \|\bar{\mathbf{X}} - \mathbf{Z}\|_{\mathbf{M}, \mathbf{D}} ; \mathbf{Z} \in \mathcal{M}_{n,p}, \text{rang}(\mathbf{Z}) = q \right\}$$

Résultats

- Les \mathbf{u}^k sont les vecteurs propres \mathbf{D} -orthonormés de la matrice $\bar{\mathbf{X}}\mathbf{M}\bar{\mathbf{X}}'\mathbf{D}$ associés aux valeurs propres λ_k rangées par ordre décroissant
- Les \mathbf{v}_k , appelés **vecteurs principaux**, sont les vecteurs propres \mathbf{M} -orthonormés de la matrice $\bar{\mathbf{X}}'\mathbf{D}\bar{\mathbf{X}}\mathbf{M} = \mathbf{S}\mathbf{M}$ associés aux mêmes valeurs propres

Preuve

- Soit $\bar{\mathbf{X}} = \mathbf{X} - \mathbf{1}_n \bar{x}'$ la matrice centrée et \mathbf{Z} la matrice ($n \times p$) dont les lignes sont les vecteurs $(\mathbf{z}_i - \bar{\mathbf{z}})'$

$$\sum_{i=1}^n w_i \|\mathbf{x}_i - \mathbf{z}_i\|_{\mathbf{M}}^2 = \sum_{i=1}^n w_i \|\mathbf{x}_i - \bar{\mathbf{x}} + \bar{\mathbf{z}} - \mathbf{z}_i\|_{\mathbf{M}}^2 + \|\bar{\mathbf{x}} - \bar{\mathbf{z}}\|_{\mathbf{M}}^2 ;$$

- Ainsi, $\bar{\mathbf{z}}$ est estimé par $\hat{\bar{\mathbf{z}}} = \bar{\mathbf{x}}$ et il reste à résoudre l'approximation matricielle :

$$\min_{\mathbf{Z}} \left\{ \|\bar{\mathbf{X}} - \mathbf{Z}\|_{\mathbf{M}, \mathbf{D}} ; \mathbf{Z} \in \mathcal{M}_{n,p}, \text{rang}(\mathbf{Z}) = q \right\}$$

Résultats

- Les \mathbf{u}^k sont les vecteurs propres \mathbf{D} -orthonormés de la matrice $\bar{\mathbf{X}}\mathbf{M}\bar{\mathbf{X}}'\mathbf{D}$ associés aux valeurs propres λ_k rangées par ordre décroissant
- Les \mathbf{v}_k , appelés **vecteurs principaux**, sont les vecteurs propres \mathbf{M} -orthonormés de la matrice $\bar{\mathbf{X}}'\mathbf{D}\bar{\mathbf{X}}\mathbf{M} = \mathbf{S}\mathbf{M}$ associés aux mêmes valeurs propres

Preuve

- Soit $\bar{\mathbf{X}} = \mathbf{X} - \mathbf{1}_n \bar{\mathbf{x}}'$ la matrice centrée et \mathbf{Z} la matrice ($n \times p$) dont les lignes sont les vecteurs $(\mathbf{z}_i - \bar{\mathbf{z}})'$

$$\sum_{i=1}^n w_i \|\mathbf{x}_i - \mathbf{z}_i\|_{\mathbf{M}}^2 = \sum_{i=1}^n w_i \|\mathbf{x}_i - \bar{\mathbf{x}} + \bar{\mathbf{z}} - \mathbf{z}_i\|_{\mathbf{M}}^2 + \|\bar{\mathbf{x}} - \bar{\mathbf{z}}\|_{\mathbf{M}}^2 ;$$

- Ainsi, $\bar{\mathbf{z}}$ est estimé par $\hat{\bar{\mathbf{z}}} = \bar{\mathbf{x}}$ et il reste à résoudre l'approximation matricielle :

$$\min_{\mathbf{Z}} \left\{ \|\bar{\mathbf{X}} - \mathbf{Z}\|_{\mathbf{M}, \mathbf{D}} ; \mathbf{Z} \in \mathcal{M}_{n,p}, \text{rang}(\mathbf{Z}) = q \right\}$$

Résultats

- Les \mathbf{u}^k sont les vecteurs propres \mathbf{D} -orthonormés de la matrice $\bar{\mathbf{X}}\mathbf{M}\bar{\mathbf{X}}'\mathbf{D}$ associés aux valeurs propres λ_k rangées par ordre décroissant
- Les \mathbf{v}_k , appelés **vecteurs principaux**, sont les vecteurs propres \mathbf{M} -orthonormés de la matrice $\bar{\mathbf{X}}'\mathbf{D}\bar{\mathbf{X}}\mathbf{M} = \mathbf{S}\mathbf{M}$ associés aux mêmes valeurs propres

Estimation des paramètres

- $\widehat{\mathbf{z}} = \bar{\mathbf{x}}$
- $\widehat{\mathbf{Z}}_q = \sum_{k=1}^q \lambda^{1/2} \mathbf{u}^k \mathbf{v}^{k'} = \mathbf{U}_q \Lambda^{1/2} \mathbf{V}'_q = \bar{\mathbf{X}} \widehat{\mathbf{P}}'_q$ où $\widehat{\mathbf{P}}_q = \mathbf{V}_q \mathbf{V}'_q \mathbf{M}$ est la matrice de projection \mathbf{M} -orthogonale sur \widehat{E}_q
- $\widehat{E}_q = \text{Vect}\{\mathbf{v}^1, \dots, \mathbf{v}^q\}$
- \widehat{E}_2 est appelé plan principal
- $\widehat{\mathbf{z}}_i = \widehat{\mathbf{P}}_q \mathbf{x}_i + \bar{\mathbf{x}}$

Estimation des paramètres

- $\widehat{\mathbf{z}} = \bar{\mathbf{x}}$
- $\widehat{\mathbf{Z}}_q = \sum_{k=1}^q \lambda^{1/2} \mathbf{u}^k \mathbf{v}^{k'} = \mathbf{U}_q \mathbf{\Lambda}^{1/2} \mathbf{V}'_q = \bar{\mathbf{X}} \widehat{\mathbf{P}}'_q$ où $\widehat{\mathbf{P}}_q = \mathbf{V}_q \mathbf{V}'_q \mathbf{M}$ est la matrice de projection \mathbf{M} -orthogonale sur \widehat{E}_q
- $\widehat{E}_q = \text{Vect}\{\mathbf{v}^1, \dots, \mathbf{v}^q\}$
- \widehat{E}_2 est appelé plan principal
- $\widehat{\mathbf{z}}_i = \widehat{\mathbf{P}}_q \mathbf{x}_i + \bar{\mathbf{x}}$

Estimation des paramètres

- $\widehat{\mathbf{z}} = \bar{\mathbf{x}}$
- $\widehat{\mathbf{Z}}_q = \sum_{k=1}^q \lambda^{1/2} \mathbf{u}^k \mathbf{v}^{k'} = \mathbf{U}_q \mathbf{\Lambda}^{1/2} \mathbf{V}'_q = \bar{\mathbf{X}} \widehat{\mathbf{P}}'_q$ où $\widehat{\mathbf{P}}_q = \mathbf{V}_q \mathbf{V}'_q \mathbf{M}$ est la matrice de projection \mathbf{M} -orthogonale sur \widehat{E}_q
- $\widehat{E}_q = \text{Vect}\{\mathbf{v}^1, \dots, \mathbf{v}^q\}$
- \widehat{E}_2 est appelé plan principal
- $\widehat{\mathbf{z}}_i = \widehat{\mathbf{P}}_q \mathbf{x}_i + \bar{\mathbf{x}}$

Estimation des paramètres

- $\widehat{\mathbf{z}} = \bar{\mathbf{x}}$
- $\widehat{\mathbf{Z}}_q = \sum_{k=1}^q \lambda^{1/2} \mathbf{u}^k \mathbf{v}^{k'} = \mathbf{U}_q \mathbf{\Lambda}^{1/2} \mathbf{V}'_q = \widehat{\mathbf{X}} \mathbf{P}'_q$ où $\widehat{\mathbf{P}}_q = \mathbf{V}_q \mathbf{V}'_q \mathbf{M}$ est la matrice de projection \mathbf{M} -orthogonale sur \widehat{E}_q
- $\widehat{E}_q = \text{Vect}\{\mathbf{v}^1, \dots, \mathbf{v}^q\}$
- \widehat{E}_2 est appelé plan principal
- $\widehat{\mathbf{z}}_i = \widehat{\mathbf{P}}_q \mathbf{x}_i + \bar{\mathbf{x}}$

Estimation des paramètres

- $\widehat{\mathbf{z}} = \bar{\mathbf{x}}$
- $\widehat{\mathbf{Z}}_q = \sum_{k=1}^q \lambda^{1/2} \mathbf{u}^k \mathbf{v}^{k'} = \mathbf{U}_q \mathbf{\Lambda}^{1/2} \mathbf{V}'_q = \overline{\mathbf{X}} \widehat{\mathbf{P}}'_q$ où $\widehat{\mathbf{P}}_q = \mathbf{V}_q \mathbf{V}'_q \mathbf{M}$ est la matrice de projection \mathbf{M} -orthogonale sur \widehat{E}_q
- $\widehat{E}_q = \text{Vect}\{\mathbf{v}^1, \dots, \mathbf{v}^q\}$
- \widehat{E}_2 est appelé plan principal
- $\widehat{\mathbf{z}}_i = \widehat{\mathbf{P}}_q \mathbf{x}_i + \bar{\mathbf{x}}$

Remarques

- 1 Solutions **emboîtées** pour $q = 1, \dots, p$
- 2 Les espaces principaux sont uniques sauf dans le cas de valeurs propres multiples
- 3 Si les variables ne sont pas homogènes elles sont réduites :

$$\tilde{\mathbf{X}} = \bar{\mathbf{X}}\Sigma^{-1/2} \text{ où } \Sigma = \text{diag}(\sigma_1^2, \dots, \sigma_p^2);$$

- 4 $\tilde{\mathbf{S}} = \mathbf{R} = \Sigma^{-1/2}\mathbf{S}\Sigma^{-1/2}$ matrice des **corrélations**

Remarques

- 1 Solutions **emboîtées** pour $q = 1, \dots, p$
- 2 Les espaces principaux sont uniques sauf dans le cas de valeurs propres multiples
- 3 Si les variables ne sont pas homogènes elles sont réduites :

$$\tilde{\mathbf{X}} = \bar{\mathbf{X}}\Sigma^{-1/2} \text{ où } \Sigma = \text{diag}(\sigma_1^2, \dots, \sigma_p^2);$$

- 4 $\tilde{\mathbf{S}} = \mathbf{R} = \Sigma^{-1/2}\mathbf{S}\Sigma^{-1/2}$ matrice des **corrélations**

Remarques

- 1 Solutions **emboîtées** pour $q = 1, \dots, p$
- 2 Les espaces principaux sont uniques sauf dans le cas de valeurs propres multiples
- 3 Si les variables ne sont pas homogènes elles sont réduites :

$$\tilde{\mathbf{X}} = \bar{\mathbf{X}}\Sigma^{-1/2} \text{ où } \Sigma = \text{diag}(\sigma_1^2, \dots, \sigma_p^2);$$

- 4 $\tilde{\mathbf{S}} = \mathbf{R} = \Sigma^{-1/2}\mathbf{S}\Sigma^{-1/2}$ matrice des **corrélations**

Remarques

- 1 Solutions **emboîtées** pour $q = 1, \dots, p$
- 2 Les espaces principaux sont uniques sauf dans le cas de valeurs propres multiples
- 3 Si les variables ne sont pas homogènes elles sont réduites :

$$\tilde{\mathbf{X}} = \bar{\mathbf{X}}\Sigma^{-1/2} \text{ où } \Sigma = \text{diag}(\sigma_1^2, \dots, \sigma_p^2);$$

- 4 $\tilde{\mathbf{S}} = \mathbf{R} = \Sigma^{-1/2}\mathbf{S}\Sigma^{-1/2}$ matrice des **corrélations**

Combinaison de variables

- La **combinaison linéaire** des variable centrées X^1, \dots, X^p

$$\mathbf{c} = \sum_{j=1}^p f_j \mathbf{x}^j = \bar{\mathbf{X}} \mathbf{f},$$

- définit une variable centrée C avec $C(\omega_i) = (\mathbf{x}_i - \bar{\mathbf{x}})' \mathbf{f}$

Théorème

Soient p variables quantitatives centrées X^1, \dots, X^p observées sur n individus de poids w_i ; l'ACP de $(\bar{\mathbf{X}}, \mathbf{M}, \mathbf{D})$ est la recherche des q combinaisons linéaires normées des X^j , non corrélées et dont la somme des variances soit maximale.

Combinaison de variables

- La **combinaison linéaire** des variable centrées X^1, \dots, X^p

$$\mathbf{c} = \sum_{j=1}^p f_j \mathbf{x}^j = \bar{\mathbf{X}} \mathbf{f},$$

- définit une variable centrée C avec $C(\omega_i) = (\mathbf{x}_i - \bar{\mathbf{x}})' \mathbf{f}$

Théorème

Soient p variables quantitatives centrées X^1, \dots, X^p observées sur n individus de poids w_i ; l'ACP de $(\bar{\mathbf{X}}, \mathbf{M}, \mathbf{D})$ est la recherche des q combinaisons linéaires normées des X^j , non corrélées et dont la somme des variances soit maximale.

Combinaison de variables

- La **combinaison linéaire** des variable centrées X^1, \dots, X^p

$$\mathbf{c} = \sum_{j=1}^p f_j \mathbf{x}^j = \bar{\mathbf{X}} \mathbf{f},$$

- définit une variable centrée C avec $C(\omega_i) = (\mathbf{x}_i - \bar{\mathbf{x}})' \mathbf{f}$

Théorème

Soient p variables quantitatives centrées X^1, \dots, X^p observées sur n individus de poids w_i ; l'ACP de $(\bar{\mathbf{X}}, \mathbf{M}, \mathbf{D})$ est la recherche des q combinaisons linéaires normées des X^j , non corrélées et dont la somme des variances soit maximale.

Résultats

- Les vecteurs $\mathbf{f}^k = \mathbf{M}\mathbf{v}^k$ sont les **facteurs principaux**
- Les vecteurs $\mathbf{c}^k = \bar{\mathbf{X}}\mathbf{f}^k$ sont les **composantes principales**
- Les variables C^k associées sont centrées, non corrélées et de variance λ_k ; ce sont les **variables principales**

$$\begin{aligned}\text{cov}(C^k, C^\ell) &= (\bar{\mathbf{X}}\mathbf{f}^k)' \mathbf{D}\bar{\mathbf{X}}\mathbf{f}^\ell = \mathbf{f}^{k'} \mathbf{S}\mathbf{f}^\ell \\ &= \mathbf{v}^{k'} \mathbf{M}\mathbf{S}\mathbf{M}\mathbf{v}^\ell = \lambda_\ell \mathbf{v}^{k'} \mathbf{M}\mathbf{v}^\ell = \lambda_\ell \delta_k^\ell\end{aligned}$$

- \mathbf{f}^k : vecteurs propres \mathbf{M}^{-1} -orthonormés de \mathbf{MS}
- $\mathbf{C} = \bar{\mathbf{X}}\mathbf{F} = \bar{\mathbf{X}}\mathbf{M}\mathbf{V} = \mathbf{U}\mathbf{\Lambda}^{1/2}$: matrice des composantes principales
- Les vecteurs \mathbf{D} -orthonormés \mathbf{u}^k définissent les **axes factoriels**.

Résultats

- Les vecteurs $\mathbf{f}^k = \mathbf{M}\mathbf{v}^k$ sont les **facteurs principaux**
- Les vecteurs $\mathbf{c}^k = \bar{\mathbf{X}}\mathbf{f}^k$ sont les **composantes principales**
- Les variables C^k associées sont centrées, non corrélées et de variance λ_k ; ce sont les **variables principales**

$$\begin{aligned}\text{cov}(C^k, C^\ell) &= (\bar{\mathbf{X}}\mathbf{f}^k)' \mathbf{D}\bar{\mathbf{X}}\mathbf{f}^\ell = \mathbf{f}^{k'} \mathbf{S}\mathbf{f}^\ell \\ &= \mathbf{v}^{k'} \mathbf{M}\mathbf{S}\mathbf{M}\mathbf{v}^\ell = \lambda_\ell \mathbf{v}^{k'} \mathbf{M}\mathbf{v}^\ell = \lambda_\ell \delta_k^\ell\end{aligned}$$

- \mathbf{f}^k : vecteurs propres \mathbf{M}^{-1} -orthonormés de \mathbf{MS}
- $\mathbf{C} = \bar{\mathbf{X}}\mathbf{F} = \bar{\mathbf{X}}\mathbf{M}\mathbf{V} = \mathbf{U}\mathbf{\Lambda}^{1/2}$: matrice des composantes principales
- Les vecteurs \mathbf{D} -orthonormés \mathbf{u}^k définissent les **axes factoriels**.

Résultats

- Les vecteurs $\mathbf{f}^k = \mathbf{M}\mathbf{v}^k$ sont les **facteurs principaux**
- Les vecteurs $\mathbf{c}^k = \bar{\mathbf{X}}\mathbf{f}^k$ sont les **composantes principales**
- Les variables C^k associées sont centrées, non corrélées et de variance λ_k ; ce sont les **variables principales**

$$\begin{aligned}\text{cov}(C^k, C^\ell) &= (\bar{\mathbf{X}}\mathbf{f}^k)' \mathbf{D}\bar{\mathbf{X}}\mathbf{f}^\ell = \mathbf{f}^{k'} \mathbf{S}\mathbf{f}^\ell \\ &= \mathbf{v}^{k'} \mathbf{M}\mathbf{S}\mathbf{M}\mathbf{v}^\ell = \lambda_\ell \mathbf{v}^{k'} \mathbf{M}\mathbf{v}^\ell = \lambda_\ell \delta_k^\ell\end{aligned}$$

- \mathbf{f}^k : vecteurs propres \mathbf{M}^{-1} -orthonormés de \mathbf{MS}
- $\mathbf{C} = \bar{\mathbf{X}}\mathbf{F} = \bar{\mathbf{X}}\mathbf{M}\mathbf{V} = \mathbf{U}\mathbf{\Lambda}^{1/2}$: matrice des composantes principales
- Les vecteurs \mathbf{D} -orthonormés \mathbf{u}^k définissent les **axes factoriels**.

Résultats

- Les vecteurs $\mathbf{f}^k = \mathbf{M}\mathbf{v}^k$ sont les **facteurs principaux**
- Les vecteurs $\mathbf{c}^k = \bar{\mathbf{X}}\mathbf{f}^k$ sont les **composantes principales**
- Les variables C^k associées sont centrées, non corrélées et de variance λ_k ; ce sont les **variables principales**

$$\begin{aligned}\text{cov}(C^k, C^\ell) &= (\bar{\mathbf{X}}\mathbf{f}^k)' \mathbf{D}\bar{\mathbf{X}}\mathbf{f}^\ell = \mathbf{f}^{k'} \mathbf{S}\mathbf{f}^\ell \\ &= \mathbf{v}^{k'} \mathbf{M}\mathbf{S}\mathbf{M}\mathbf{v}^\ell = \lambda_\ell \mathbf{v}^{k'} \mathbf{M}\mathbf{v}^\ell = \lambda_\ell \delta_k^\ell\end{aligned}$$

- \mathbf{f}^k : vecteurs propres \mathbf{M}^{-1} -orthonormés de **MS**
- $\mathbf{C} = \bar{\mathbf{X}}\mathbf{F} = \bar{\mathbf{X}}\mathbf{M}\mathbf{V} = \mathbf{U}\mathbf{\Lambda}^{1/2}$: matrice des composantes principales
- Les vecteurs \mathbf{D} -orthonormés u^k définissent les **axes factoriels**.

Résultats

- Les vecteurs $\mathbf{f}^k = \mathbf{M}\mathbf{v}^k$ sont les **facteurs principaux**
- Les vecteurs $\mathbf{c}^k = \bar{\mathbf{X}}\mathbf{f}^k$ sont les **composantes principales**
- Les variables C^k associées sont centrées, non corrélées et de variance λ_k ; ce sont les **variables principales**

$$\begin{aligned} \text{cov}(C^k, C^\ell) &= (\bar{\mathbf{X}}\mathbf{f}^k)' \mathbf{D}\bar{\mathbf{X}}\mathbf{f}^\ell = \mathbf{f}^{k'} \mathbf{S}\mathbf{f}^\ell \\ &= \mathbf{v}^{k'} \mathbf{M}\mathbf{S}\mathbf{M}\mathbf{v}^\ell = \lambda_\ell \mathbf{v}^{k'} \mathbf{M}\mathbf{v}^\ell = \lambda_\ell \delta_k^\ell \end{aligned}$$

- \mathbf{f}^k : vecteurs propres \mathbf{M}^{-1} -orthonormés de **MS**
- $\mathbf{C} = \bar{\mathbf{X}}\mathbf{F} = \bar{\mathbf{X}}\mathbf{M}\mathbf{V} = \mathbf{U}\mathbf{\Lambda}^{1/2}$: matrice des composantes principales
- Les vecteurs \mathbf{D} -orthonormés u^k définissent les **axes factoriels**.

Résultats

- Les vecteurs $\mathbf{f}^k = \mathbf{M}\mathbf{v}^k$ sont les **facteurs principaux**
- Les vecteurs $\mathbf{c}^k = \bar{\mathbf{X}}\mathbf{f}^k$ sont les **composantes principales**
- Les variables C^k associées sont centrées, non corrélées et de variance λ_k ; ce sont les **variables principales**

$$\begin{aligned}\text{cov}(C^k, C^\ell) &= (\bar{\mathbf{X}}\mathbf{f}^k)' \mathbf{D}\bar{\mathbf{X}}\mathbf{f}^\ell = \mathbf{f}^{k'} \mathbf{S}\mathbf{f}^\ell \\ &= \mathbf{v}^{k'} \mathbf{M}\mathbf{S}\mathbf{M}\mathbf{v}^\ell = \lambda_\ell \mathbf{v}^{k'} \mathbf{M}\mathbf{v}^\ell = \lambda_\ell \delta_k^\ell\end{aligned}$$

- \mathbf{f}^k : vecteurs propres \mathbf{M}^{-1} -orthonormés de **MS**
- $\mathbf{C} = \bar{\mathbf{X}}\mathbf{F} = \bar{\mathbf{X}}\mathbf{M}\mathbf{V} = \mathbf{U}\mathbf{\Lambda}^{1/2}$: matrice des composantes principales
- Les vecteurs \mathbf{D} -orthonormés \mathbf{u}^k définissent les **axes factoriels**.

Projection des individus

- Représentation optimale des distances individuelles au sens de **M**
- L'individu \mathbf{x}_i est approché par la projection **M**-orthogonale $\widehat{\mathbf{z}}_i^q$ sur le sous-espace $\widehat{E}_q = \text{Vect}(\mathbf{v}^1, \dots, \mathbf{v}^q)$
- k ème coordonnée :
$$\langle \mathbf{x}_i - \bar{\mathbf{x}}, \mathbf{v}^k \rangle_{\mathbf{M}} = (\mathbf{x}_i - \bar{\mathbf{x}})' \mathbf{M} \mathbf{v}^k = \mathbf{e}_i' \bar{\mathbf{X}} \mathbf{M} \mathbf{v}^k = c_i^k$$

Proposition

Les coordonnées de la projection **M**-orthogonale de $\mathbf{x}_i - \bar{\mathbf{x}}$ sur \widehat{E}_q sont les q premiers éléments de la i -ème ligne de la matrice **C** des composantes principales.

Projection des individus

- Représentation optimale des distances individuelles au sens de \mathbf{M}
- L'individu \mathbf{x}_i est approché par la projection \mathbf{M} -orthogonale $\widehat{\mathbf{z}}_i^q$ sur le sous-espace $\widehat{E}_q = \text{Vect}(\mathbf{v}^1, \dots, \mathbf{v}^q)$
- k ème coordonnée :
$$\langle \mathbf{x}_i - \bar{\mathbf{x}}, \mathbf{v}^k \rangle_{\mathbf{M}} = (\mathbf{x}_i - \bar{\mathbf{x}})' \mathbf{M} \mathbf{v}^k = \mathbf{e}_i' \bar{\mathbf{X}} \mathbf{M} \mathbf{v}^k = c_i^k$$

Proposition

Les coordonnées de la projection \mathbf{M} -orthogonale de $\mathbf{x}_i - \bar{\mathbf{x}}$ sur \widehat{E}_q sont les q premiers éléments de la i -ème ligne de la matrice \mathbf{C} des composantes principales.

Projection des individus

- Représentation optimale des distances individuelles au sens de \mathbf{M}
- L'individu \mathbf{x}_i est approché par la projection \mathbf{M} -orthogonale $\widehat{\mathbf{z}}_i^q$ sur le sous-espace $\widehat{E}_q = \text{Vect}(\mathbf{v}^1, \dots, \mathbf{v}^q)$
- k ème coordonnée :
$$\langle \mathbf{x}_i - \bar{\mathbf{x}}, \mathbf{v}^k \rangle_{\mathbf{M}} = (\mathbf{x}_i - \bar{\mathbf{x}})' \mathbf{M} \mathbf{v}^k = \mathbf{e}_i' \bar{\mathbf{X}} \mathbf{M} \mathbf{v}^k = c_i^k$$

Proposition

Les coordonnées de la projection \mathbf{M} -orthogonale de $\mathbf{x}_i - \bar{\mathbf{x}}$ sur \widehat{E}_q sont les q premiers éléments de la i -ème ligne de la matrice \mathbf{C} des composantes principales.

Projection des individus

- Représentation optimale des distances individuelles au sens de \mathbf{M}
- L'individu \mathbf{x}_i est approché par la projection \mathbf{M} -orthogonale $\widehat{\mathbf{z}}_i^q$ sur le sous-espace $\widehat{E}_q = \text{Vect}(\mathbf{v}^1, \dots, \mathbf{v}^q)$
- k ème coordonnée :
$$\langle \mathbf{x}_i - \bar{\mathbf{x}}, \mathbf{v}^k \rangle_{\mathbf{M}} = (\mathbf{x}_i - \bar{\mathbf{x}})' \mathbf{M} \mathbf{v}^k = \mathbf{e}_i' \bar{\mathbf{X}} \mathbf{M} \mathbf{v}^k = c_i^k$$

Proposition

Les coordonnées de la projection \mathbf{M} -orthogonale de $\mathbf{x}_i - \bar{\mathbf{x}}$ sur \widehat{E}_q sont les q premiers éléments de la i -ème ligne de la matrice \mathbf{C} des composantes principales.

Mesures de "qualité"

- Dispersion des points $\bar{\mathbf{x}}$ ou *inertie* :

$$I_g = \sum_{i=1}^n w_i \|\mathbf{x}_i - \bar{\mathbf{x}}\|_{\mathbf{M}}^2 = \|\bar{\mathbf{X}}\|_{\mathbf{M}, \mathbf{D}}^2 = \text{tr} \bar{\mathbf{X}}' \mathbf{D} \bar{\mathbf{X}} \mathbf{M} = \text{tr} \mathbf{S} \mathbf{M}.$$

- Qualité globale mesurée par la part de dispersion ou d'inertie expliquée :

$$r_q = \frac{\text{tr} \mathbf{S} \widehat{\mathbf{P}}_q}{\text{tr} \mathbf{S} \mathbf{M}} = \frac{\sum_{k=1}^q \lambda_k}{\sum_{k=1}^p \lambda_k}.$$

- Qualité de représentation de x_i

$$[\cos \theta(\mathbf{x}_i - \bar{\mathbf{x}}, \widehat{\mathbf{z}}_i^q)]^2 = \frac{\|\widehat{\mathbf{P}}_q(\mathbf{x}_i - \bar{\mathbf{x}})\|_{\mathbf{M}}^2}{\|\mathbf{x}_i - \bar{\mathbf{x}}\|_{\mathbf{M}}^2} = \frac{\sum_{k=1}^q (c_i^k)^2}{\sum_{k=1}^p (c_i^k)^2}$$

Mesures de "qualité"

- Dispersion des points $\bar{\mathbf{x}}$ ou *inertie* :

$$I_g = \sum_{i=1}^n w_i \|\mathbf{x}_i - \bar{\mathbf{x}}\|_{\mathbf{M}}^2 = \|\bar{\mathbf{X}}\|_{\mathbf{M}, \mathbf{D}}^2 = \text{tr} \bar{\mathbf{X}}' \mathbf{D} \bar{\mathbf{X}} \mathbf{M} = \text{tr} \mathbf{S} \mathbf{M}.$$

- Qualité globale mesurée par la part de **dispersion** ou d'**inertie** expliquée :

$$r_q = \frac{\text{tr} \mathbf{S} \widehat{\mathbf{P}}_q}{\text{tr} \mathbf{S} \mathbf{M}} = \frac{\sum_{k=1}^q \lambda_k}{\sum_{k=1}^p \lambda_k}.$$

- Qualité de représentation de x_i

$$[\cos \theta(\mathbf{x}_i - \bar{\mathbf{x}}, \widehat{\mathbf{z}}_i^q)]^2 = \frac{\|\widehat{\mathbf{P}}_q(\mathbf{x}_i - \bar{\mathbf{x}})\|_{\mathbf{M}}^2}{\|\mathbf{x}_i - \bar{\mathbf{x}}\|_{\mathbf{M}}^2} = \frac{\sum_{k=1}^q (c_i^k)^2}{\sum_{k=1}^p (c_i^k)^2}$$

Mesures de "qualité"

- Dispersion des points $\bar{\mathbf{x}}$ ou *inertie* :

$$I_g = \sum_{i=1}^n w_i \|\mathbf{x}_i - \bar{\mathbf{x}}\|_{\mathbf{M}}^2 = \|\bar{\mathbf{X}}\|_{\mathbf{M}, \mathbf{D}}^2 = \text{tr} \bar{\mathbf{X}}' \mathbf{D} \bar{\mathbf{X}} \mathbf{M} = \text{tr} \mathbf{S} \mathbf{M}.$$

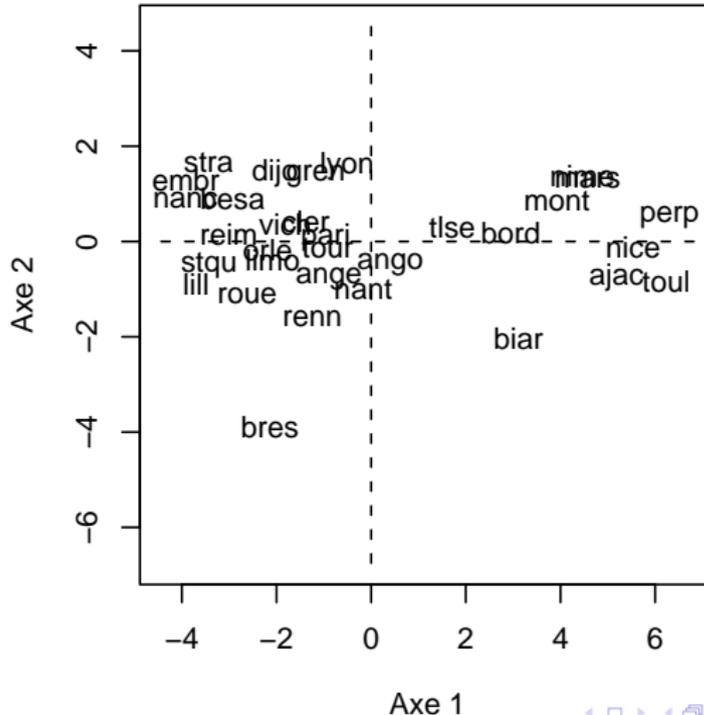
- Qualité globale mesurée par la part de **dispersion** ou d'**inertie** expliquée :

$$r_q = \frac{\text{tr} \mathbf{S} \widehat{\mathbf{P}}_q}{\text{tr} \mathbf{S} \mathbf{M}} = \frac{\sum_{k=1}^q \lambda_k}{\sum_{k=1}^p \lambda_k}.$$

- Qualité de représentation de x_i

$$[\cos \theta(\mathbf{x}_i - \bar{\mathbf{x}}, \widehat{\mathbf{z}}_i^q)]^2 = \frac{\|\widehat{\mathbf{P}}_q(\mathbf{x}_i - \bar{\mathbf{x}})\|_{\mathbf{M}}^2}{\|\mathbf{x}_i - \bar{\mathbf{x}}\|_{\mathbf{M}}^2} = \frac{\sum_{k=1}^q (c_i^k)^2}{\sum_{k=1}^p (c_i^k)^2}$$

Températures : graphe des individus



Diagnostics

- Contributions des individus à l'inertie de leur nuage

$$\gamma_i = \frac{w_i \|\mathbf{x}_i - \bar{\mathbf{x}}\|_{\mathbf{M}}^2}{\text{trSM}} = \frac{w_i \sum_{k=1}^p (c_i^k)^2}{\sum_{k=1}^p \lambda_k}$$

- ainsi qu'à la variance d'une variable principale

$$\gamma_i^k = \frac{w_i (c_i^k)^2}{\lambda_k}$$

- Individu supplémentaire s de coordonnées : $\mathbf{V}'_q \mathbf{M}(\mathbf{s} - \bar{\mathbf{x}})$

$$\begin{aligned} \langle \mathbf{v}^k, \mathbf{V}_q \mathbf{V}'_q \mathbf{M}(\mathbf{s} - \bar{\mathbf{x}}) \rangle_{\mathbf{M}} &= \mathbf{v}^{k'} \mathbf{M} \mathbf{V}_q \mathbf{V}'_q \mathbf{M}(\mathbf{s} - \bar{\mathbf{x}}) \\ &= \mathbf{e}^{k'} \mathbf{V}'_q \mathbf{M}(\mathbf{s} - \bar{\mathbf{x}}) \end{aligned}$$

Diagnostics

- Contributions des individus à l'inertie de leur nuage

$$\gamma_i = \frac{w_i \|\mathbf{x}_i - \bar{\mathbf{x}}\|_{\mathbf{M}}^2}{\text{trSM}} = \frac{w_i \sum_{k=1}^p (c_i^k)^2}{\sum_{k=1}^p \lambda_k}$$

- ainsi qu'à la variance d'une variable principale

$$\gamma_i^k = \frac{w_i (c_i^k)^2}{\lambda_k}$$

- Individu supplémentaire s de coordonnées : $\mathbf{V}'_q \mathbf{M}(\mathbf{s} - \bar{\mathbf{x}})$

$$\begin{aligned} \langle \mathbf{v}^k, \mathbf{V}_q \mathbf{V}'_q \mathbf{M}(\mathbf{s} - \bar{\mathbf{x}}) \rangle_{\mathbf{M}} &= \mathbf{v}^{k'} \mathbf{M} \mathbf{V}_q \mathbf{V}'_q \mathbf{M}(\mathbf{s} - \bar{\mathbf{x}}) \\ &= \mathbf{e}^{k'} \mathbf{V}'_q \mathbf{M}(\mathbf{s} - \bar{\mathbf{x}}) \end{aligned}$$

Diagnostics

- Contributions des individus à l'inertie de leur nuage

$$\gamma_i = \frac{w_i \|\mathbf{x}_i - \bar{\mathbf{x}}\|_{\mathbf{M}}^2}{\text{trSM}} = \frac{w_i \sum_{k=1}^p (c_i^k)^2}{\sum_{k=1}^p \lambda_k}$$

- ainsi qu'à la variance d'une variable principale

$$\gamma_i^k = \frac{w_i (c_i^k)^2}{\lambda_k}$$

- Individu supplémentaire s de coordonnées : $\mathbf{V}'_q \mathbf{M}(\mathbf{s} - \bar{\mathbf{x}})$

$$\begin{aligned} \langle \mathbf{v}^k, \mathbf{V}_q \mathbf{V}'_q \mathbf{M}(\mathbf{s} - \bar{\mathbf{x}}) \rangle_{\mathbf{M}} &= \mathbf{v}^{k'} \mathbf{M} \mathbf{V}_q \mathbf{V}'_q \mathbf{M}(\mathbf{s} - \bar{\mathbf{x}}) \\ &= \mathbf{e}^{k'} \mathbf{V}'_q \mathbf{M}(\mathbf{s} - \bar{\mathbf{x}}) \end{aligned}$$

Projection des variables

- La variable X^j est représentée par la projection **D**-orthogonale $\widehat{Q}_q \mathbf{x}^j$ sur le sous-espace F_q engendré par les q premiers axes factoriels. La coordonnée de \mathbf{x}^j sur \mathbf{u}^k est :

$$\begin{aligned}\langle \mathbf{x}^j, \mathbf{u}^k \rangle_{\mathbf{D}} &= \mathbf{x}^{j'} \mathbf{D} \mathbf{u}^k = \lambda_k^{-1/2} \mathbf{x}^{j'} \mathbf{D} \bar{\mathbf{X}} \mathbf{M} \mathbf{v}^k \\ &= \lambda_k^{-1/2} \mathbf{e}^{j'} \bar{\mathbf{X}}' \mathbf{D} \bar{\mathbf{X}} \mathbf{M} \mathbf{v}^k = \sqrt{\lambda_k} v_j^k\end{aligned}$$

- Les coordonnées de la projection **D**-orthogonale de \mathbf{x}^j sur F_q sont les q premiers éléments de la j -ème ligne de la matrice $\mathbf{V} \boldsymbol{\Lambda}^{1/2}$

Projection des variables

- La variable X^j est représentée par la projection **D**-orthogonale $\widehat{\mathbf{Q}}_q \mathbf{x}^j$ sur le sous-espace F_q engendré par les q premiers axes factoriels. La coordonnée de \mathbf{x}^j sur \mathbf{u}^k est :

$$\begin{aligned}\langle \mathbf{x}^j, \mathbf{u}^k \rangle_{\mathbf{D}} &= \mathbf{x}^{j'} \mathbf{D} \mathbf{u}^k = \lambda_k^{-1/2} \mathbf{x}^{j'} \mathbf{D} \bar{\mathbf{X}} \mathbf{M} \mathbf{v}^k \\ &= \lambda_k^{-1/2} \mathbf{e}^{j'} \bar{\mathbf{X}}' \mathbf{D} \bar{\mathbf{X}} \mathbf{M} \mathbf{v}^k = \sqrt{\lambda_k} v_j^k\end{aligned}$$

- Les **coordonnées** de la projection **D**-orthogonale de \mathbf{x}^j sur F_q sont les q premiers éléments de la j -ème ligne de la matrice $\mathbf{V} \boldsymbol{\Lambda}^{1/2}$

Mesure de "qualité"

- Qualité de la représentation de \mathbf{x}^j :

$$\left[\cos \theta(\mathbf{x}^j, \widehat{\mathbf{Q}}_q \mathbf{x}^j) \right]^2 = \frac{\left\| \widehat{\mathbf{Q}}_q \mathbf{x}^j \right\|_{\mathbf{D}}^2}{\left\| \mathbf{x}^j \right\|_{\mathbf{D}}^2} = \frac{\sum_{k=1}^q \lambda_k (v_k^j)^2}{\sum_{k=1}^p \lambda_k (v_k^j)^2}.$$

- Corrélations variables \times facteurs : $\Sigma^{-1/2} \mathbf{V} \Lambda^{1/2}$

$$\text{cor}(X^j, C^k) = \cos \theta(\mathbf{x}^j, \mathbf{c}^k) = \cos \theta(\mathbf{x}^j, \mathbf{u}^k) = \frac{\langle \mathbf{x}^j, \mathbf{u}^k \rangle_{\mathbf{D}}}{\left\| \mathbf{x}^j \right\|_{\mathbf{D}}} = \frac{\sqrt{\lambda_k}}{\sigma_j} v_j^k;$$

- Cercle des corrélations : Les variables réduites $\tilde{\mathbf{x}}^j = \sigma_j^{-1} \mathbf{x}^j$, $\left\| \tilde{\mathbf{x}}^j \right\|_{\mathbf{D}} = 1$, sont sur une **sphère unité** et se projettent à l'intérieur d'un cercle :

$$\left\| \widehat{\mathbf{Q}}_2 \tilde{\mathbf{x}}^j \right\|_{\mathbf{D}} = \cos \theta(\mathbf{x}^j, \widehat{\mathbf{Q}}_2 \mathbf{x}^j) \leq 1.$$

Mesure de "qualité"

- Qualité de la représentation de \mathbf{x}^j :

$$\left[\cos \theta(\mathbf{x}^j, \widehat{\mathbf{Q}}_q \mathbf{x}^j) \right]^2 = \frac{\left\| \widehat{\mathbf{Q}}_q \mathbf{x}^j \right\|_{\mathbf{D}}^2}{\left\| \mathbf{x}^j \right\|_{\mathbf{D}}^2} = \frac{\sum_{k=1}^q \lambda_k (v_k^j)^2}{\sum_{k=1}^p \lambda_k (v_k^j)^2}.$$

- Corrélations variables \times facteurs : $\Sigma^{-1/2} \mathbf{V} \Lambda^{1/2}$

$$\text{cor}(X^j, C^k) = \cos \theta(\mathbf{x}^j, \mathbf{c}^k) = \cos \theta(\mathbf{x}^j, \mathbf{u}^k) = \frac{\langle \mathbf{x}^j, \mathbf{u}^k \rangle_{\mathbf{D}}}{\left\| \mathbf{x}^j \right\|_{\mathbf{D}}} = \frac{\sqrt{\lambda_k} v_j^k}{\sigma_j};$$

- Cercle des corrélations : Les variables réduites $\tilde{\mathbf{x}}^j = \sigma_j^{-1} \mathbf{x}^j$, $\left\| \tilde{\mathbf{x}}^j \right\|_{\mathbf{D}} = 1$, sont sur une **sphère unité** et se projettent à l'intérieur d'un cercle :

$$\left\| \widehat{\mathbf{Q}}_2 \tilde{\mathbf{x}}^j \right\|_{\mathbf{D}} = \cos \theta(\mathbf{x}^j, \widehat{\mathbf{Q}}_2 \mathbf{x}^j) \leq 1.$$

Mesure de "qualité"

- Qualité de la représentation de \mathbf{x}^j :

$$\left[\cos \theta(\mathbf{x}^j, \widehat{\mathbf{Q}}_q \mathbf{x}^j) \right]^2 = \frac{\left\| \widehat{\mathbf{Q}}_q \mathbf{x}^j \right\|_{\mathbf{D}}^2}{\left\| \mathbf{x}^j \right\|_{\mathbf{D}}^2} = \frac{\sum_{k=1}^q \lambda_k (v_k^j)^2}{\sum_{k=1}^p \lambda_k (v_k^j)^2}.$$

- Corrélations variables \times facteurs : $\Sigma^{-1/2} \mathbf{V} \Lambda^{1/2}$

$$\text{cor}(X^j, C^k) = \cos \theta(\mathbf{x}^j, \mathbf{c}^k) = \cos \theta(\mathbf{x}^j, \mathbf{u}^k) = \frac{\langle \mathbf{x}^j, \mathbf{u}^k \rangle_{\mathbf{D}}}{\left\| \mathbf{x}^j \right\|_{\mathbf{D}}} = \frac{\sqrt{\lambda_k} v_j^k}{\sigma_j};$$

- Cercle des corrélations : Les variables réduites $\tilde{\mathbf{x}}^j = \sigma_j^{-1} \mathbf{x}^j$, $\left\| \tilde{\mathbf{x}}^j \right\|_{\mathbf{D}} = 1$, sont sur une **sphère unité** et se projettent à l'intérieur d'un cercle :

$$\left\| \widehat{\mathbf{Q}}_2 \tilde{\mathbf{x}}^j \right\|_{\mathbf{D}} = \cos \theta(\mathbf{x}^j, \widehat{\mathbf{Q}}_2 \mathbf{x}^j) \leq 1.$$

Interprétation du bi-plot

- la DVS de $(\bar{\mathbf{X}}, \mathbf{M}, \mathbf{D})$: $x_i^j - \bar{x}^j = \sum_{k=1}^p \sqrt{\lambda_k} \mathbf{u}_i^k \mathbf{v}_k^j = \left[\mathbf{U} \mathbf{\Lambda}^{1/2} \mathbf{V}' \right]_i^j$
- est le produit scalaire des vecteurs

$$\mathbf{c}_i = \left[\mathbf{U} \mathbf{\Lambda}^{1/2} \right]_i \text{ et } \mathbf{v}^j \text{ ou encore } \mathbf{u}_i \text{ et } \left[\mathbf{V} \mathbf{\Lambda}^{1/2} \right]_j.$$

- Pour $q = 2$, \hat{z}_i^j est une approximation de la valeur prise par la variable

Coordonnées du bi-plot

Isométrie ligne : matrices \mathbf{C} et \mathbf{V}

Isométrie colonne : matrices \mathbf{U} et $\mathbf{V} \mathbf{\Lambda}^{1/2}$

Souvent, en pratique : \mathbf{C} et $\mathbf{\Sigma}^{-1/2} \mathbf{V} \mathbf{\Lambda}^{1/2}$

Interprétation du bi-plot

- la DVS de $(\bar{\mathbf{X}}, \mathbf{M}, \mathbf{D})$: $x_i^j - \bar{x}^j = \sum_{k=1}^p \sqrt{\lambda_k} \mathbf{u}_i^k \mathbf{v}_k^j = \left[\mathbf{U} \mathbf{\Lambda}^{1/2} \mathbf{V}' \right]_i^j$
- est le produit scalaire des vecteurs

$$\mathbf{c}_i = \left[\mathbf{U} \mathbf{\Lambda}^{1/2} \right]_i \text{ et } \mathbf{v}^j \text{ ou encore } \mathbf{u}_i \text{ et } \left[\mathbf{V} \mathbf{\Lambda}^{1/2} \right]_j .$$

- Pour $q = 2$, \hat{z}_i^j est une approximation de la valeur prise par la variable

Coordonnées du bi-plot

Isométrie ligne : matrices \mathbf{C} et \mathbf{V}

Isométrie colonne : matrices \mathbf{U} et $\mathbf{V} \mathbf{\Lambda}^{1/2}$

Souvent, en pratique : \mathbf{C} et $\mathbf{\Sigma}^{-1/2} \mathbf{V} \mathbf{\Lambda}^{1/2}$

Interprétation du bi-plot

- la DVS de $(\bar{\mathbf{X}}, \mathbf{M}, \mathbf{D})$: $x_i^j - \bar{x}^j = \sum_{k=1}^p \sqrt{\lambda_k} \mathbf{u}_i^k \mathbf{v}_k^j = \left[\mathbf{U} \mathbf{\Lambda}^{1/2} \mathbf{V}' \right]_i^j$
- est le produit scalaire des vecteurs

$$\mathbf{c}_i = \left[\mathbf{U} \mathbf{\Lambda}^{1/2} \right]_i \text{ et } \mathbf{v}^j \text{ ou encore } \mathbf{u}_i \text{ et } \left[\mathbf{V} \mathbf{\Lambda}^{1/2} \right]_j .$$

- Pour $q = 2$, \hat{z}_i^j est une approximation de la valeur prise par la variable

Coordonnées du bi-plot

Isométrie ligne : matrices \mathbf{C} et \mathbf{V}

Isométrie colonne : matrices \mathbf{U} et $\mathbf{V} \mathbf{\Lambda}^{1/2}$

Souvent, en pratique : \mathbf{C} et $\mathbf{\Sigma}^{-1/2} \mathbf{V} \mathbf{\Lambda}^{1/2}$

Interprétation du bi-plot

- la DVS de $(\bar{\mathbf{X}}, \mathbf{M}, \mathbf{D})$: $x_i^j - \bar{x}^j = \sum_{k=1}^p \sqrt{\lambda_k} \mathbf{u}_i^k \mathbf{v}_k^j = \left[\mathbf{U} \mathbf{\Lambda}^{1/2} \mathbf{V}' \right]_i^j$
- est le produit scalaire des vecteurs

$$\mathbf{c}_i = \left[\mathbf{U} \mathbf{\Lambda}^{1/2} \right]_i \text{ et } \mathbf{v}^j \text{ ou encore } \mathbf{u}_i \text{ et } \left[\mathbf{V} \mathbf{\Lambda}^{1/2} \right]_j .$$

- Pour $q = 2$, \hat{z}_i^j est une approximation de la valeur prise par la variable

Coordonnées du bi-plot

Isométrique ligne matrices \mathbf{C} et \mathbf{V}

Isométrique colonne : matrices \mathbf{U} et $\mathbf{V} \mathbf{\Lambda}^{1/2}$

Souvent, en pratique : \mathbf{C} et $\mathbf{\Sigma}^{-1/2} \mathbf{V} \mathbf{\Lambda}^{1/2}$

Interprétation du bi-plot

- la DVS de $(\bar{\mathbf{X}}, \mathbf{M}, \mathbf{D})$: $x_i^j - \bar{x}^j = \sum_{k=1}^p \sqrt{\lambda_k} \mathbf{u}_i^k \mathbf{v}_k^j = \left[\mathbf{U} \mathbf{\Lambda}^{1/2} \mathbf{V}' \right]_i^j$
- est le produit scalaire des vecteurs

$$\mathbf{c}_i = \left[\mathbf{U} \mathbf{\Lambda}^{1/2} \right]_i \text{ et } \mathbf{v}^j \text{ ou encore } \mathbf{u}_i \text{ et } \left[\mathbf{V} \mathbf{\Lambda}^{1/2} \right]_j .$$

- Pour $q = 2$, \hat{z}_i^j est une approximation de la valeur prise par la variable

Coordonnées du bi-plot

Isométrie ligne : matrices \mathbf{C} et \mathbf{V}

Isométrie colonne : matrices \mathbf{U} et $\mathbf{V} \mathbf{\Lambda}^{1/2}$

Souvent, en pratique : \mathbf{C} et $\mathbf{\Sigma}^{-1/2} \mathbf{V} \mathbf{\Lambda}^{1/2}$

Interprétation du bi-plot

- la DVS de $(\bar{\mathbf{X}}, \mathbf{M}, \mathbf{D})$: $x_i^j - \bar{x}^j = \sum_{k=1}^p \sqrt{\lambda_k} \mathbf{u}_i^k \mathbf{v}_k^j = \left[\mathbf{U} \mathbf{\Lambda}^{1/2} \mathbf{V}' \right]_i^j$
- est le produit scalaire des vecteurs

$$\mathbf{c}_i = \left[\mathbf{U} \mathbf{\Lambda}^{1/2} \right]_i \text{ et } \mathbf{v}^j \text{ ou encore } \mathbf{u}_i \text{ et } \left[\mathbf{V} \mathbf{\Lambda}^{1/2} \right]_j .$$

- Pour $q = 2$, \hat{z}_i^j est une approximation de la valeur prise par la variable

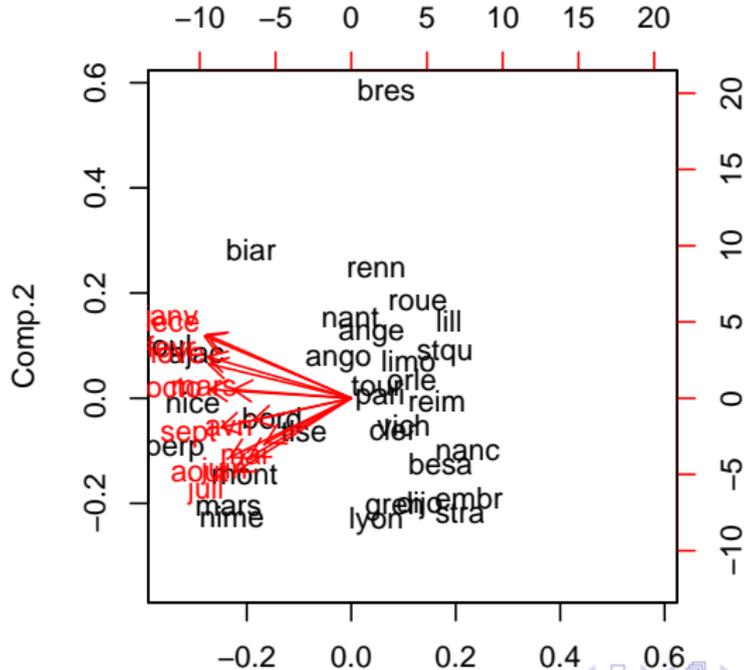
Coordonnées du bi-plot

Isométrie ligne : matrices \mathbf{C} et \mathbf{V}

Isométrie colonne : matrices \mathbf{U} et $\mathbf{V} \mathbf{\Lambda}^{1/2}$

Souvent, en pratique : \mathbf{C} et $\mathbf{\Sigma}^{-1/2} \mathbf{V} \mathbf{\Lambda}^{1/2}$

Températures : bi-plot



"Critères" élémentaires de choix de q

- Qualité globale

$$r_q = \frac{\sum_{k=1}^q \lambda_k}{\sum_{k=1}^p \lambda_k}$$

soit supérieure à un seuil fixé **a priori**

- q correspondant aux valeurs propres supérieures à leur moyenne (règle de Kaiser)
- Éboulis des valeurs propres

"Critères" élémentaires de choix de q

- Qualité globale

$$r_q = \frac{\sum_{k=1}^q \lambda_k}{\sum_{k=1}^p \lambda_k}.$$

soit supérieure à un seuil fixé **a priori**

- q correspondant aux valeurs propres **supérieures** à leur moyenne (règle de Kaiser)
- Éboulis des valeurs propres

"Critères" élémentaires de choix de q

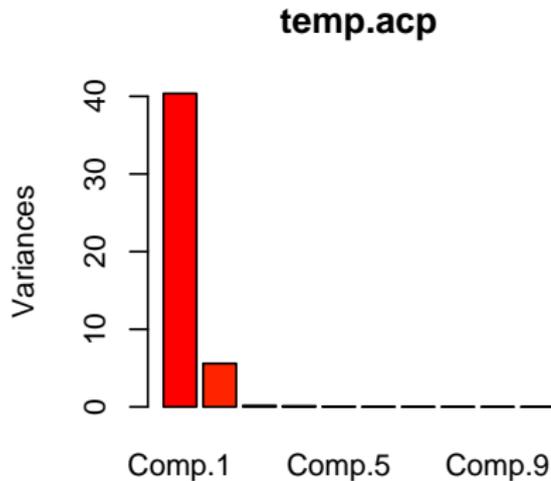
- Qualité globale

$$r_q = \frac{\sum_{k=1}^q \lambda_k}{\sum_{k=1}^p \lambda_k}$$

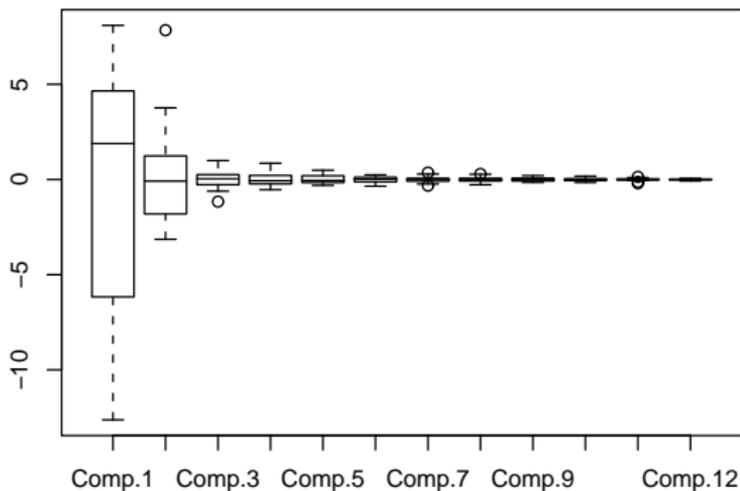
soit supérieure à un seuil fixé **a priori**

- q correspondant aux valeurs propres **supérieures** à leur moyenne (règle de Kaiser)
- Éboulis des valeurs propres

Températures : éboulis



Températures : Diagrammes-boîtes des composantes



Interprétation

- **Contributions des individus**
- Nombre de composantes
- Interprétation des axes par rapport aux variables initiales bien représentées
- Représentation des individus

Attention

L'ACP est une technique **linéaire** optimisant un critère **quadratique**

Interprétation

- Contributions des individus
- Nombre de composantes
- Interprétation des axes par rapport aux variables initiales bien représentées
- Représentation des individus

Attention

L'ACP est une technique **linéaire** optimisant un critère **quadratique**

Interprétation

- Contributions des individus
- Nombre de composantes
- Interprétation des axes par rapport aux variables initiales bien représentées
- Représentation des individus

Attention

L'ACP est une technique **linéaire** optimisant un critère **quadratique**

Interprétation

- Contributions des individus
- Nombre de composantes
- Interprétation des axes par rapport aux variables initiales bien représentées
- Représentation des individus

Attention

L'ACP est une technique **linéaire** optimisant un critère **quadratique**

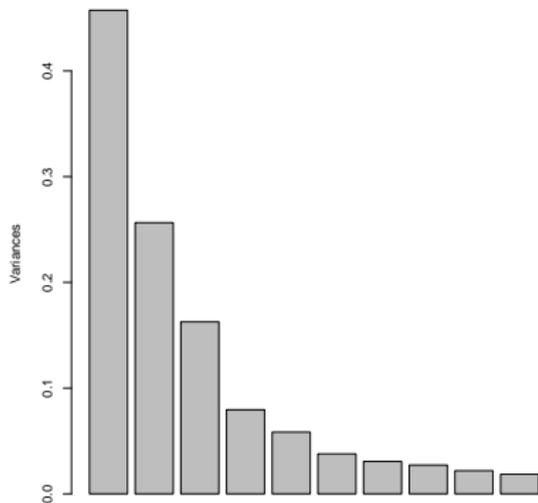
Interprétation

- Contributions des individus
- Nombre de composantes
- Interprétation des axes par rapport aux variables initiales bien représentées
- Représentation des individus

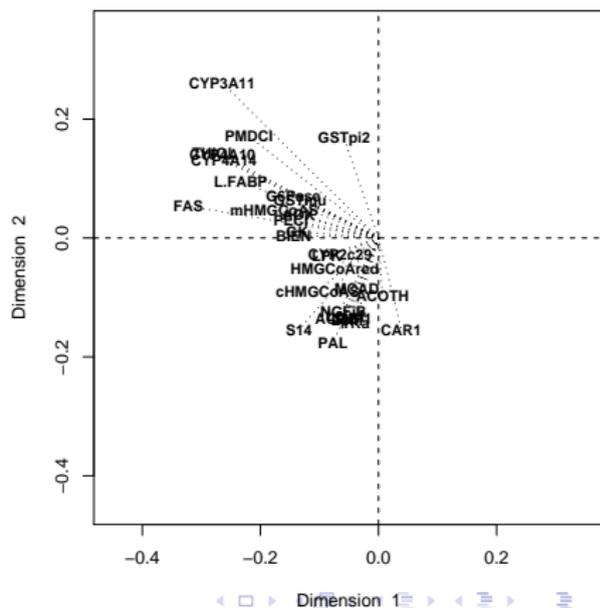
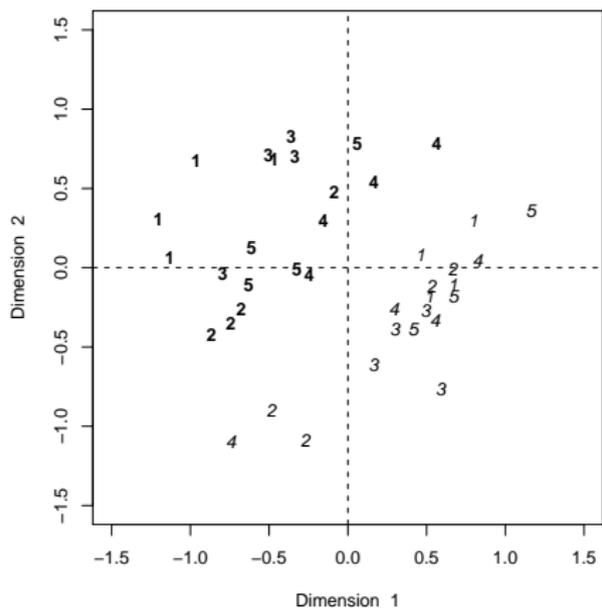
Attention

L'ACP est une technique **linéaire** optimisant un critère **quadratique**

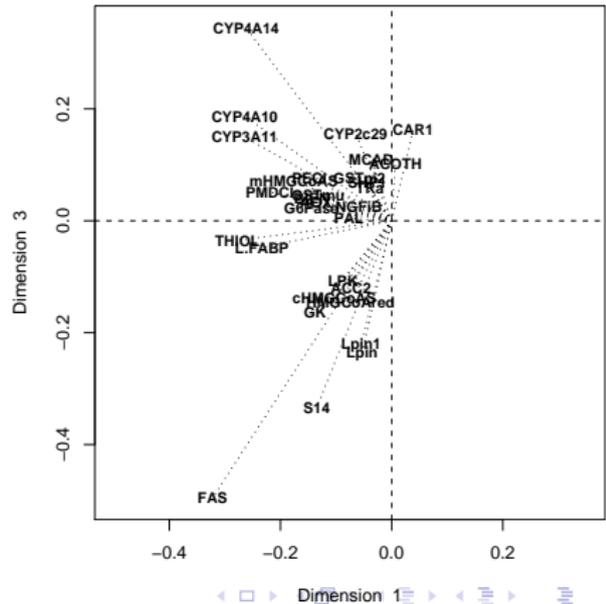
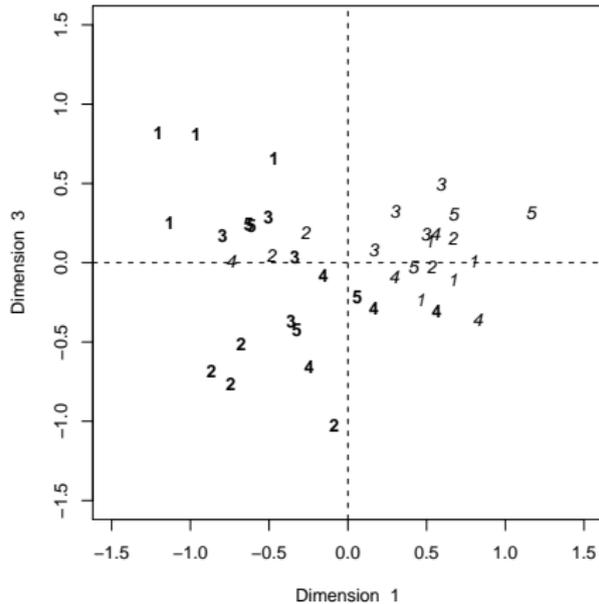
Souris : éboulis des valeurs propres



Souris : biplot



Souris : biplot



Statistique des données d'expression

Chapitre 4 : Analyse factorielle discriminante

Alain Baccini & Philippe Besse

Laboratoire de Statistique et Probabilités
Université de Toulouse

Institut de Mathématiques
math.univ-toulouse.fr/biostat

Contexte

- p variables **quantitatives** X^1, \dots, X^p
- une variable **qualitative** T , à m modalités
- Ensemble Ω des n individus de **poids** $w_i > 0$:
 $\mathbf{D} = \text{diag}(w_i ; i = 1, \dots, n); \sum_{i=1}^n w_i = 1$
- T engendre une partition $\{\Omega_\ell ; \ell = 1, \dots, m\}$ de Ω
- \mathbf{T} ($n \times m$) : matrice des indicatrices des modalités

$$t_i^\ell = t^\ell(\omega_i) = \begin{cases} 1 & \text{si } T(\omega_i) = \mathcal{T}_\ell \\ 0 & \text{sinon} \end{cases} .$$

- $\overline{w}_\ell = \sum_{i \in \Omega_\ell} w_i$: poids des classes,
- $\overline{\mathbf{D}} = \mathbf{T}'\mathbf{D}\mathbf{T} = \text{diag}(\overline{w}_1, \dots, \overline{w}_m)$

Contexte

- p variables **quantitatives** X^1, \dots, X^p
- **une variable qualitative** T , à m modalités
- Ensemble Ω des n individus de **poids** $w_i > 0$:
 $\mathbf{D} = \text{diag}(w_i ; i = 1, \dots, n); \sum_{i=1}^n w_i = 1$
- T engendre une partition $\{\Omega_\ell ; \ell = 1, \dots, m\}$ de Ω
- \mathbf{T} ($n \times m$) : matrice des indicatrices des modalités

$$t_i^\ell = t^\ell(\omega_i) = \begin{cases} 1 & \text{si } T(\omega_i) = \mathcal{T}_\ell \\ 0 & \text{sinon} \end{cases} .$$

- $\overline{w}_\ell = \sum_{i \in \Omega_\ell} w_i$: poids des classes,
- $\overline{\mathbf{D}} = \mathbf{T}'\mathbf{D}\mathbf{T} = \text{diag}(\overline{w}_1, \dots, \overline{w}_m)$

Contexte

- p variables **quantitatives** X^1, \dots, X^p
- **une** variable **qualitative** T , à m modalités
- Ensemble Ω des n individus de **poids** $w_i > 0$:
 $\mathbf{D} = \text{diag}(w_i ; i = 1, \dots, n); \sum_{i=1}^n w_i = 1$
- T engendre une partition $\{\Omega_\ell ; \ell = 1, \dots, m\}$ de Ω
- \mathbf{T} ($n \times m$) : matrice des indicatrices des modalités

$$t_i^\ell = t^\ell(\omega_i) = \begin{cases} 1 & \text{si } T(\omega_i) = \mathcal{T}_\ell \\ 0 & \text{sinon} \end{cases} .$$

- $\overline{w}_\ell = \sum_{i \in \Omega_\ell} w_i$: poids des classes,
- $\overline{\mathbf{D}} = \mathbf{T}'\mathbf{D}\mathbf{T} = \text{diag}(\overline{w}_1, \dots, \overline{w}_m)$

Contexte

- p variables **quantitatives** X^1, \dots, X^p
- **une** variable **qualitative** T , à m modalités
- Ensemble Ω des n individus de **poids** $w_i > 0$:
 $\mathbf{D} = \text{diag}(w_i ; i = 1, \dots, n); \sum_{i=1}^n w_i = 1$
- T engendre une partition $\{\Omega_\ell ; \ell = 1, \dots, m\}$ de Ω
- \mathbf{T} ($n \times m$) : matrice des indicatrices des modalités

$$t_i^\ell = t^\ell(\omega_i) = \begin{cases} 1 & \text{si } T(\omega_i) = \mathcal{T}_\ell \\ 0 & \text{sinon} \end{cases} .$$

- $\overline{w}_\ell = \sum_{i \in \Omega_\ell} w_i$: poids des classes,
- $\overline{\mathbf{D}} = \mathbf{T}'\mathbf{D}\mathbf{T} = \text{diag}(\overline{w}_1, \dots, \overline{w}_m)$

Contexte

- p variables **quantitatives** X^1, \dots, X^p
- **une** variable **qualitative** T , à m modalités
- Ensemble Ω des n individus de **poids** $w_i > 0$:
 $\mathbf{D} = \text{diag}(w_i ; i = 1, \dots, n); \sum_{i=1}^n w_i = 1$
- T engendre une partition $\{\Omega_\ell ; \ell = 1, \dots, m\}$ de Ω
- \mathbf{T} ($n \times m$) : matrice des indicatrices des modalités

$$t_i^\ell = t^\ell(\omega_i) = \begin{cases} 1 & \text{si } T(\omega_i) = \mathcal{T}_\ell \\ 0 & \text{sinon} \end{cases} .$$

- $\bar{w}_\ell = \sum_{i \in \Omega_\ell} w_i$: poids des classes,
- $\bar{\mathbf{D}} = \mathbf{T}'\mathbf{D}\mathbf{T} = \text{diag}(\bar{w}_1, \dots, \bar{w}_m)$

Contexte

- p variables **quantitatives** X^1, \dots, X^p
- **une** variable **qualitative** T , à m modalités
- Ensemble Ω des n individus de **poids** $w_i > 0$:
 $\mathbf{D} = \text{diag}(w_i ; i = 1, \dots, n); \sum_{i=1}^n w_i = 1$
- T engendre une partition $\{\Omega_\ell ; \ell = 1, \dots, m\}$ de Ω
- \mathbf{T} ($n \times m$) : matrice des indicatrices des modalités

$$t_i^\ell = t^\ell(\omega_i) = \begin{cases} 1 & \text{si } T(\omega_i) = \mathcal{T}_\ell \\ 0 & \text{sinon} \end{cases} .$$

- $\bar{w}_\ell = \sum_{i \in \Omega_\ell} w_i$: poids des classes,
- $\bar{\mathbf{D}} = \mathbf{T}'\mathbf{D}\mathbf{T} = \text{diag}(\bar{w}_1, \dots, \bar{w}_m)$

Contexte

- p variables **quantitatives** X^1, \dots, X^p
- **une** variable **qualitative** T , à m modalités
- Ensemble Ω des n individus de **poids** $w_i > 0$:
 $\mathbf{D} = \text{diag}(w_i ; i = 1, \dots, n); \sum_{i=1}^n w_i = 1$
- T engendre une partition $\{\Omega_\ell ; \ell = 1, \dots, m\}$ de Ω
- \mathbf{T} ($n \times m$) : matrice des indicatrices des modalités

$$t_i^\ell = t^\ell(\omega_i) = \begin{cases} 1 & \text{si } T(\omega_i) = \mathcal{T}_\ell \\ 0 & \text{sinon} \end{cases} .$$

- $\overline{w}_\ell = \sum_{i \in \Omega_\ell} w_i$: poids des classes,
- $\overline{\mathbf{D}} = \mathbf{T}'\mathbf{D}\mathbf{T} = \text{diag}(\overline{w}_1, \dots, \overline{w}_m)$

Objectifs

- ACP représentant au mieux les m classes de T
- affectation d'un nouvel individu

Notations 1

- \mathbf{X} matrice ($n \times p$) des données
- \mathbf{G} la matrice ($m \times p$) des barycentres des classes :

$$\mathbf{G} = \bar{\mathbf{D}}^{-1} \mathbf{T}' \mathbf{D} \mathbf{X} = \begin{bmatrix} \mathbf{g}_1' \\ \vdots \\ \mathbf{g}_m' \end{bmatrix} \quad \text{où } \mathbf{g}_\ell = \frac{1}{w_\ell} \sum_{i \in \Omega_\ell} w_i \mathbf{x}_i$$

- \mathbf{X}_e matrice ($n \times p$) des barycentres "répétés" :
 $\mathbf{X}_e = \mathbf{T} \mathbf{G} = \mathbf{P} \mathbf{G}$ où $\mathbf{P} = \mathbf{T} \bar{\mathbf{D}}^{-1} \mathbf{T}' \mathbf{D}$
- $\bar{\mathbf{X}} = \bar{\mathbf{X}}_r + \bar{\mathbf{X}}_e$ avec $\bar{\mathbf{X}}_r = \mathbf{X} - \mathbf{X}_e$ et $\bar{\mathbf{X}}_e = \mathbf{X}_e - \mathbf{1}_n \bar{x}$

Objectifs

- **ACP** représentant au mieux les m classes de T
- **affectation** d'un nouvel individu

Notations 1

- \mathbf{X} matrice ($n \times p$) des données
- \mathbf{G} la matrice ($m \times p$) des **barycentres** des classes :

$$\mathbf{G} = \bar{\mathbf{D}}^{-1} \mathbf{T}' \mathbf{D} \mathbf{X} = \begin{bmatrix} \mathbf{g}_1' \\ \vdots \\ \mathbf{g}_m' \end{bmatrix} \quad \text{où } \mathbf{g}_\ell = \frac{1}{w_\ell} \sum_{i \in \Omega_\ell} w_i \mathbf{x}_i$$

- \mathbf{X}_e matrice ($n \times p$) des barycentres "répétés" :

$$\mathbf{X}_e = \mathbf{T} \mathbf{G} = \mathbf{P} \mathbf{G} \quad \text{où } \mathbf{P} = \mathbf{T} \bar{\mathbf{D}}^{-1} \mathbf{T}' \mathbf{D}$$

- $\bar{\mathbf{X}} = \bar{\mathbf{X}}_r + \bar{\mathbf{X}}_e$ avec $\bar{\mathbf{X}}_r = \mathbf{X} - \mathbf{X}_e$ et $\bar{\mathbf{X}}_e = \mathbf{X}_e - \mathbf{1}_n \bar{x}$

Notations 2

- **Matrice centrée** des barycentres : $\overline{\mathbf{G}} = \mathbf{G} - \mathbf{1}_m \bar{\mathbf{x}}'$
- Variance intraclasse (within) ou résiduelle :

$$\mathbf{S}_r = \overline{\mathbf{X}}_r' \mathbf{D} \overline{\mathbf{X}}_r = \sum_{\ell=1}^m \sum_{i \in \Omega_\ell} w_i (\mathbf{x}_i - \mathbf{g}_\ell)(\mathbf{x}_i - \mathbf{g}_\ell)'$$

- Variance interclasse (between) ou expliquée :

$$\mathbf{S}_e = \overline{\mathbf{G}}' \mathbf{D} \overline{\mathbf{G}} = \overline{\mathbf{X}}_e' \mathbf{D} \overline{\mathbf{X}}_e = \sum_{\ell=1}^m \bar{w}_\ell (\mathbf{g}_\ell - \bar{\mathbf{x}})(\mathbf{g}_\ell - \bar{\mathbf{x}})'$$

- $\mathbf{S} = \mathbf{S}_e + \mathbf{S}_r$

Notations 2

- **Matrice centrée** des barycentres : $\bar{\mathbf{G}} = \mathbf{G} - \mathbf{1}_m \bar{\mathbf{x}}'$
- **Variance intraclasse** (within) ou résiduelle :

$$\mathbf{S}_r = \bar{\mathbf{X}}_r' \mathbf{D} \bar{\mathbf{X}}_r = \sum_{\ell=1}^m \sum_{i \in \Omega_\ell} w_i (\mathbf{x}_i - \mathbf{g}_\ell) (\mathbf{x}_i - \mathbf{g}_\ell)'$$

- **Variance interclasse** (between) ou expliquée :

$$\mathbf{S}_e = \bar{\mathbf{G}}' \mathbf{D} \bar{\mathbf{G}} = \bar{\mathbf{X}}_e' \mathbf{D} \bar{\mathbf{X}}_e = \sum_{\ell=1}^m \bar{w}_\ell (\mathbf{g}_\ell - \bar{\mathbf{x}}) (\mathbf{g}_\ell - \bar{\mathbf{x}})'$$

- $\mathbf{S} = \mathbf{S}_e + \mathbf{S}_r$

Notations 2

- **Matrice centrée** des barycentres : $\bar{\mathbf{G}} = \mathbf{G} - \mathbf{1}_m \bar{\mathbf{x}}'$
- **Variance intraclasse** (within) ou résiduelle :

$$\mathbf{S}_r = \bar{\mathbf{X}}_r' \mathbf{D} \bar{\mathbf{X}}_r = \sum_{\ell=1}^m \sum_{i \in \Omega_\ell} w_i (\mathbf{x}_i - \mathbf{g}_\ell) (\mathbf{x}_i - \mathbf{g}_\ell)'$$

- **Variance interclasse** (between) ou expliquée :

$$\mathbf{S}_e = \bar{\mathbf{G}}' \mathbf{D} \bar{\mathbf{G}} = \bar{\mathbf{X}}_e' \mathbf{D} \bar{\mathbf{X}}_e = \sum_{\ell=1}^m \bar{w}_\ell (\mathbf{g}_\ell - \bar{\mathbf{x}}) (\mathbf{g}_\ell - \bar{\mathbf{x}})'$$

- $\mathbf{S} = \mathbf{S}_e + \mathbf{S}_r$

Notations 2

- **Matrice centrée** des barycentres : $\bar{\mathbf{G}} = \mathbf{G} - \mathbf{1}_m \bar{\mathbf{x}}'$
- **Variance intraclasse** (within) ou résiduelle :

$$\mathbf{S}_r = \bar{\mathbf{X}}_r' \mathbf{D} \bar{\mathbf{X}}_r = \sum_{\ell=1}^m \sum_{i \in \Omega_\ell} w_i (\mathbf{x}_i - \mathbf{g}_\ell) (\mathbf{x}_i - \mathbf{g}_\ell)'$$

- **Variance interclasse** (between) ou expliquée :

$$\mathbf{S}_e = \bar{\mathbf{G}}' \mathbf{D} \bar{\mathbf{G}} = \bar{\mathbf{X}}_e' \mathbf{D} \bar{\mathbf{X}}_e = \sum_{\ell=1}^m \bar{w}_\ell (\mathbf{g}_\ell - \bar{\mathbf{x}}) (\mathbf{g}_\ell - \bar{\mathbf{x}})'$$

- $\mathbf{S} = \mathbf{S}_e + \mathbf{S}_r$

Modèle

$$\mathbf{x}_i = \mathbf{z}_\ell + \varepsilon_i \quad \forall \ell, \forall i \in \Omega_\ell$$

$$\text{avec } \begin{cases} \{\mathbf{x}_i ; i = 1, \dots, n\}, n \text{ vect. indép. de } E \\ E(\varepsilon_i) = 0, \text{ var}(\varepsilon_i) = \Gamma \\ \Gamma \text{ régulière et inconnue,} \end{cases}$$

$\exists A_q$, sous-espace affine de dimension q de E tel que

$$\forall \ell, \mathbf{z}_\ell \in A_q, (q < \min(p, m - 1))$$

Si $\bar{\mathbf{z}} = \sum_{\ell=1}^m \bar{w}_\ell \mathbf{z}_\ell$ alors $\bar{\mathbf{z}} \in A_q$

Soit E_q tel que $A_q = \bar{\mathbf{z}} + E_q$

Théorème

L'estimation des paramètres E_q et \mathbf{z}_ℓ du modèle est obtenue par l'ACP de $(\mathbf{G}, \mathbf{S}_r^{-1}, \bar{\mathbf{D}})$. C'est l'Analyse Factorielle Discriminante (AFD) de $(\mathbf{X}|\mathbf{T}, \mathbf{D})$.

Preuve

- $\min_{E_q, \mathbf{z}_\ell} \left\{ \sum_{\ell=1}^m \sum_{i \in \Omega_\ell} w_i \|\mathbf{x}_i - \mathbf{z}_\ell\|_{\mathbf{M}}^2 ; \dim(E_q) = q, \mathbf{z}_\ell - \bar{\mathbf{z}} \in E_q \right\}$
- $\sum_{\ell=1}^m \sum_{i \in \Omega_\ell} w_i \|\mathbf{x}_i - \mathbf{z}_\ell\|_{\mathbf{M}}^2 = \sum_{\ell=1}^m \sum_{i \in \Omega_\ell} w_i \|\mathbf{x}_i - \mathbf{g}_\ell\|_{\mathbf{M}}^2 + \sum_{\ell=1}^m \bar{w}_\ell \|\mathbf{g}_\ell - \mathbf{z}_\ell\|_{\mathbf{M}}^2$
- le problème se ramène à $\min_{E_q, \mathbf{z}_\ell} \left\{ \sum_{\ell=1}^m \bar{w}_\ell \|\mathbf{g}_\ell - \mathbf{z}_\ell\|_{\mathbf{M}}^2 ; \dim(E_q) = q, \mathbf{z}_\ell - \bar{\mathbf{z}} \in E_q \right\}$
- $\sigma^2 \Gamma$ inconnue est estimée par : $\mathbf{M} = \hat{\Gamma}^{-1} = \mathbf{S}_r^{-1}$

Théorème

L'estimation des paramètres E_q et \mathbf{z}_ℓ du modèle est obtenue par l'ACP de $(\mathbf{G}, \mathbf{S}_r^{-1}, \bar{\mathbf{D}})$. C'est l'Analyse Factorielle Discriminante (AFD) de $(\mathbf{X}|\mathbf{T}, \mathbf{D})$.

Preuve

- $\min_{E_q, \mathbf{z}_\ell} \left\{ \sum_{\ell=1}^m \sum_{i \in \Omega_\ell} w_i \|\mathbf{x}_i - \mathbf{z}_\ell\|_{\mathbf{M}}^2 ; \dim(E_q) = q, \mathbf{z}_\ell - \bar{\mathbf{z}} \in E_q \right\}$
- $\sum_{\ell=1}^m \sum_{i \in \Omega_\ell} w_i \|\mathbf{x}_i - \mathbf{z}_\ell\|_{\mathbf{M}}^2 = \sum_{\ell=1}^m \sum_{i \in \Omega_\ell} w_i \|\mathbf{x}_i - \mathbf{g}_\ell\|_{\mathbf{M}}^2 + \sum_{\ell=1}^m \bar{w}_\ell \|\mathbf{g}_\ell - \mathbf{z}_\ell\|_{\mathbf{M}}^2$
- le problème se ramène à $\min_{E_q, \mathbf{z}_\ell} \left\{ \sum_{\ell=1}^m \bar{w}_\ell \|\mathbf{g}_\ell - \mathbf{z}_\ell\|_{\mathbf{M}}^2 ; \dim(E_q) = q, \mathbf{z}_\ell - \bar{\mathbf{z}} \in E_q \right\}$
- $\sigma^2 \mathbf{\Gamma}$ inconnue est estimée par : $\mathbf{M} = \hat{\mathbf{\Gamma}}^{-1} = \mathbf{S}_r^{-1}$

Résultats de l'AFD

- L'ACP de $(\mathbf{G}, \mathbf{S}_r^{-1}, \bar{\mathbf{D}})$ conduit à diagonaliser :
$$\bar{\mathbf{G}}' \bar{\mathbf{D}} \bar{\mathbf{G}} \mathbf{S}_r^{-1} = \mathbf{S}_e \mathbf{S}_r^{-1} \text{ avec } \text{rang}(\mathbf{S}_e \mathbf{S}_r^{-1}) \leq \inf(m-1, p)$$
- $\Lambda = \text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_h)$ matrice des valeurs propres
- $\mathbf{V} = [\mathbf{v}^1, \dots, \mathbf{v}^h]$, vecteurs propres \mathbf{S}_r^{-1} -orthonormés
- Les vecteurs \mathbf{v}^k engendrent les axes discriminants
- Représentation simultanée des individus \mathbf{x}_i et des barycentres \mathbf{g}_ℓ dans les mêmes axes discriminants
- $\mathbf{C} = \bar{\mathbf{X}} \mathbf{S}_r^{-1} \mathbf{V}$ et $\bar{\mathbf{C}} = \bar{\mathbf{G}} \mathbf{S}_r^{-1} \mathbf{V} = \bar{\mathbf{D}}^{-1} \mathbf{T}' \mathbf{D} \mathbf{C}$ de l'ACP des barycentres

Résultats de l'AFD

- L'ACP de $(\mathbf{G}, \mathbf{S}_r^{-1}, \bar{\mathbf{D}})$ conduit à diagonaliser :
 $\bar{\mathbf{G}}' \bar{\mathbf{D}} \bar{\mathbf{G}} \mathbf{S}_r^{-1} = \mathbf{S}_e \mathbf{S}_r^{-1}$ avec $\text{rang}(\mathbf{S}_e \mathbf{S}_r^{-1}) \leq \inf(m-1, p)$
- $\mathbf{\Lambda} = \text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_h)$ matrice des valeurs propres
- $\mathbf{V} = [\mathbf{v}^1, \dots, \mathbf{v}^h]$, vecteurs propres \mathbf{S}_r^{-1} -orthonormés
- Les vecteurs \mathbf{v}^k engendrent les axes discriminants
- Représentation simultanée des individus \mathbf{x}_i et des barycentres \mathbf{g}_ℓ dans les mêmes axes discriminants
- $\mathbf{C} = \bar{\mathbf{X}} \mathbf{S}_r^{-1} \mathbf{V}$ et $\bar{\mathbf{C}} = \bar{\mathbf{G}} \mathbf{S}_r^{-1} \mathbf{V} = \bar{\mathbf{D}}^{-1} \mathbf{T}' \mathbf{D} \mathbf{C}$ de l'ACP des barycentres

Résultats de l'AFD

- L'ACP de $(\mathbf{G}, \mathbf{S}_r^{-1}, \bar{\mathbf{D}})$ conduit à diagonaliser :
 $\bar{\mathbf{G}}' \bar{\mathbf{D}} \bar{\mathbf{G}} \mathbf{S}_r^{-1} = \mathbf{S}_e \mathbf{S}_r^{-1}$ avec $\text{rang}(\mathbf{S}_e \mathbf{S}_r^{-1}) \leq \inf(m-1, p)$
- $\mathbf{\Lambda} = \text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_h)$ matrice des valeurs propres
- $\mathbf{V} = [\mathbf{v}^1, \dots, \mathbf{v}^h]$, vecteurs propres \mathbf{S}_r^{-1} -orthonormés
- Les vecteurs \mathbf{v}^k engendrent les axes discriminants
- Représentation simultanée des individus \mathbf{x}_i et des barycentres \mathbf{g}_ℓ dans les mêmes axes discriminants
- $\mathbf{C} = \bar{\mathbf{X}} \mathbf{S}_r^{-1} \mathbf{V}$ et $\bar{\mathbf{C}} = \bar{\mathbf{G}} \mathbf{S}_r^{-1} \mathbf{V} = \bar{\mathbf{D}}^{-1} \mathbf{T}' \mathbf{D} \mathbf{C}$ de l'ACP des barycentres

Résultats de l'AFD

- L'ACP de $(\mathbf{G}, \mathbf{S}_r^{-1}, \bar{\mathbf{D}})$ conduit à diagonaliser :
 $\bar{\mathbf{G}}' \bar{\mathbf{D}} \bar{\mathbf{G}} \mathbf{S}_r^{-1} = \mathbf{S}_e \mathbf{S}_r^{-1}$ avec $\text{rang}(\mathbf{S}_e \mathbf{S}_r^{-1}) \leq \inf(m-1, p)$
- $\mathbf{\Lambda} = \text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_h)$ matrice des valeurs propres
- $\mathbf{V} = [\mathbf{v}^1, \dots, \mathbf{v}^h]$, vecteurs propres \mathbf{S}_r^{-1} -orthonormés
- Les vecteurs \mathbf{v}^k engendrent les **axes discriminants**
- Représentation simultanée des individus \mathbf{x}_i et des barycentres \mathbf{g}_ℓ dans les mêmes axes discriminants
- $\mathbf{C} = \bar{\mathbf{X}} \mathbf{S}_r^{-1} \mathbf{V}$ et $\bar{\mathbf{C}} = \bar{\mathbf{G}} \mathbf{S}_r^{-1} \mathbf{V} = \bar{\mathbf{D}}^{-1} \mathbf{T} \mathbf{D} \mathbf{C}$ de l'ACP des barycentres

Résultats de l'AFD

- L'ACP de $(\mathbf{G}, \mathbf{S}_r^{-1}, \bar{\mathbf{D}})$ conduit à diagonaliser :
 $\bar{\mathbf{G}}' \bar{\mathbf{D}} \bar{\mathbf{G}} \mathbf{S}_r^{-1} = \mathbf{S}_e \mathbf{S}_r^{-1}$ avec $\text{rang}(\mathbf{S}_e \mathbf{S}_r^{-1}) \leq \inf(m-1, p)$
- $\mathbf{\Lambda} = \text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_h)$ matrice des valeurs propres
- $\mathbf{V} = [\mathbf{v}^1, \dots, \mathbf{v}^h]$, vecteurs propres \mathbf{S}_r^{-1} -orthonormés
- Les vecteurs \mathbf{v}^k engendrent les **axes discriminants**
- **Représentation simultanée** des individus \mathbf{x}_i et des barycentres \mathbf{g}_ℓ dans les mêmes axes discriminants
- $\mathbf{C} = \bar{\mathbf{X}} \mathbf{S}_r^{-1} \mathbf{V}$ et $\bar{\mathbf{C}} = \bar{\mathbf{G}} \mathbf{S}_r^{-1} \mathbf{V} = \bar{\mathbf{D}}^{-1} \mathbf{T}' \mathbf{D} \mathbf{C}$ de l'ACP des barycentres

Résultats de l'AFD

- L'ACP de $(\mathbf{G}, \mathbf{S}_r^{-1}, \bar{\mathbf{D}})$ conduit à diagonaliser :
 $\bar{\mathbf{G}}' \bar{\mathbf{D}} \bar{\mathbf{G}} \mathbf{S}_r^{-1} = \mathbf{S}_e \mathbf{S}_r^{-1}$ avec $\text{rang}(\mathbf{S}_e \mathbf{S}_r^{-1}) \leq \inf(m-1, p)$
- $\mathbf{\Lambda} = \text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_h)$ matrice des valeurs propres
- $\mathbf{V} = [\mathbf{v}^1, \dots, \mathbf{v}^h]$, vecteurs propres \mathbf{S}_r^{-1} -orthonormés
- Les vecteurs \mathbf{v}^k engendrent les **axes discriminants**
- **Représentation simultanée** des individus \mathbf{x}_i et des barycentres \mathbf{g}_ℓ dans les mêmes axes discriminants
- $\mathbf{C} = \bar{\mathbf{X}} \mathbf{S}_r^{-1} \mathbf{V}$ et $\bar{\mathbf{C}} = \bar{\mathbf{G}} \mathbf{S}_r^{-1} \mathbf{V} = \bar{\mathbf{D}}^{-1} \mathbf{T}' \mathbf{D} \mathbf{C}$ de l'ACP des barycentres

Interprétation

- **Qualités** de représentation : issues de l'ACP
- Représentation des variables dans $(\mathbb{R}^m, \text{b. c.}, \bar{\mathbf{D}})$: $\mathbf{V}\mathbf{\Lambda}^{1/2}$
- Interprétations en termes d'écart-types et de corrélations expliquées par la partition
- Matrice des corrélations expliquées variables \times facteurs : $\Sigma_e^{-1}\mathbf{V}\mathbf{\Lambda}^{1/2}$ pour interpréter les axes
- Qualité de la discrimination des classes et donc de l'explication de T par les X^j .

Interprétation

- **Qualités** de représentation : issues de l'ACP
- **Représentation des variables** dans $(\mathbb{R}^m, \text{b. c.}, \bar{\mathbf{D}})$: $\mathbf{V}\mathbf{\Lambda}^{1/2}$
- **Interprétations** en termes d'écart-types et de corrélations expliquées par la partition
- **Matrice des corrélations** expliquées variables \times facteurs : $\Sigma_e^{-1}\mathbf{V}\mathbf{\Lambda}^{1/2}$ pour interpréter les axes
- Qualité de la discrimination des classes et donc de l'explication de T par les X^j .

Interprétation

- **Qualités** de représentation : issues de l'ACP
- **Représentation des variables** dans $(\mathbb{R}^m, \text{b. c.}, \bar{\mathbf{D}})$: $\mathbf{V}\mathbf{\Lambda}^{1/2}$
- **Interprétations** en termes d'écart-types et de corrélations **expliquées** par la partition
- **Matrice des corrélations** expliquées variables \times facteurs : $\Sigma_e^{-1}\mathbf{V}\mathbf{\Lambda}^{1/2}$ pour interpréter les axes
- Qualité de la discrimination des classes et donc de l'explication de T par les X^j .

Interprétation

- **Qualités** de représentation : issues de l'ACP
- **Représentation des variables** dans $(\mathbb{R}^m, \text{b. c.}, \bar{\mathbf{D}})$: $\mathbf{V}\mathbf{\Lambda}^{1/2}$
- **Interprétations** en termes d'écart-types et de corrélations expliquées par la partition
- **Matrice des corrélations** expliquées variables \times facteurs : $\Sigma_e^{-1}\mathbf{V}\mathbf{\Lambda}^{1/2}$ pour interpréter les axes
- Qualité de la discrimination des classes et donc de l'explication de T par les X^j .

Interprétation

- **Qualités** de représentation : issues de l'ACP
- **Représentation des variables** dans $(\mathbb{R}^m, \text{b. c.}, \bar{\mathbf{D}})$: $\mathbf{V}\mathbf{\Lambda}^{1/2}$
- **Interprétations** en termes d'écart-types et de corrélations **expliquées** par la partition
- **Matrice des corrélations** expliquées variables \times facteurs : $\Sigma_e^{-1}\mathbf{V}\mathbf{\Lambda}^{1/2}$ pour interpréter les axes
- Qualité de la discrimination des classes et donc de l'explication de T par les X^j .

Expression de la variance

Les individus sont supposés de même poids

$$\mathbf{D} = \frac{1}{n} \mathbf{I}_n \text{ et } \bar{\mathbf{D}} = \frac{1}{n} \text{diag}(n_1, \dots, n_m) \text{ où } n_\ell = \text{card}(\Omega_\ell)$$

$$(\mathbf{S})_j^k = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (x_i^j - \bar{x}^j)(x_i^k - \bar{x}^k),$$

$$(\mathbf{S}_e)_j^k = \frac{1}{n} \sum_{\ell=1}^m n_\ell (g_\ell^j - \bar{x}^j)(g_\ell^k - \bar{x}^k),$$

$$(\mathbf{S}_r)_j^k = \frac{1}{n} \sum_{\ell=1}^m \sum_{i \in \Omega_\ell} (x_i^j - g_\ell^j)(x_i^k - g_\ell^k).$$

Estimation sans "biais" de la variance

Estimations sans biais en divisant par les nombres de degrés de liberté : $(n - 1)$, $(m - 1)$, $(n - m)$

Il faut remplacer

$$\mathbf{S} \quad \text{par} \quad \mathbf{S}^* = \frac{n}{n-1} \mathbf{S},$$

$$\mathbf{S}_e \quad \text{par} \quad \mathbf{S}_e^* = \mathbf{B} = \frac{n}{m-1} \mathbf{S}_e,$$

$$\mathbf{S}_r \quad \text{par} \quad \mathbf{S}_r^* = \mathbf{W} = \frac{n}{n-m} \mathbf{S}_r.$$

Variantes de l'AFD (candisc de SAS)

$$\begin{aligned}
 \mathbf{S}_e^* \mathbf{S}_r^{*-1} &= \frac{n-m}{m-1} \mathbf{S}_e \mathbf{S}_r^{-1}, \\
 \mathbf{\Lambda}^* &= \frac{n-m}{m-1} \mathbf{\Lambda}, \\
 \mathbf{V}^* &= \sqrt{\frac{n}{n-m}} \mathbf{V}, \\
 \overline{\mathbf{C}}^* &= \sqrt{\frac{n-m}{n}} \overline{\mathbf{C}}, \\
 \mathbf{V}^* \mathbf{\Lambda}^{*1/2} &= \sqrt{\frac{n}{m-1}} \mathbf{V} \mathbf{\Lambda}^{1/2}, \\
 \mathbf{\Sigma}_e^{*-1} \mathbf{V}^* \mathbf{\Lambda}^{*1/2} &= \mathbf{\Sigma}_e^{-1} \mathbf{V} \mathbf{\Lambda}^{1/2}.
 \end{aligned}$$

Théorème

Les ACP de $(\mathbf{G}, \mathbf{S}_r^{-1}, \bar{\mathbf{D}})$ et de $(\mathbf{G}, \mathbf{S}^{-1}, \bar{\mathbf{D}})$ partagent les mêmes vecteurs propres ; \mathbf{S}^{-1} est une expression en France de la métrique de Mahalanobis.

Résultats avec métrique \mathbf{S}^{-1} (logiciel SPAD)

- matrice à diagonaliser : $\mathbf{S}_e \mathbf{S}^{-1}$,
- valeurs propres : $\Lambda(\mathbf{I} + \Lambda)^{-1}$,
- vecteurs propres : $\mathbf{V}(\mathbf{I} + \Lambda)^{1/2}$,
- représentation des barycentres : $\bar{\mathbf{C}}(\mathbf{I} + \Lambda)^{-1/2}$,
- représentation des variables : $\mathbf{V}\Lambda^{1/2}$,
- corrélations variables-facteurs : $\Sigma_e^{-1} \mathbf{V}\Lambda^{1/2}$.

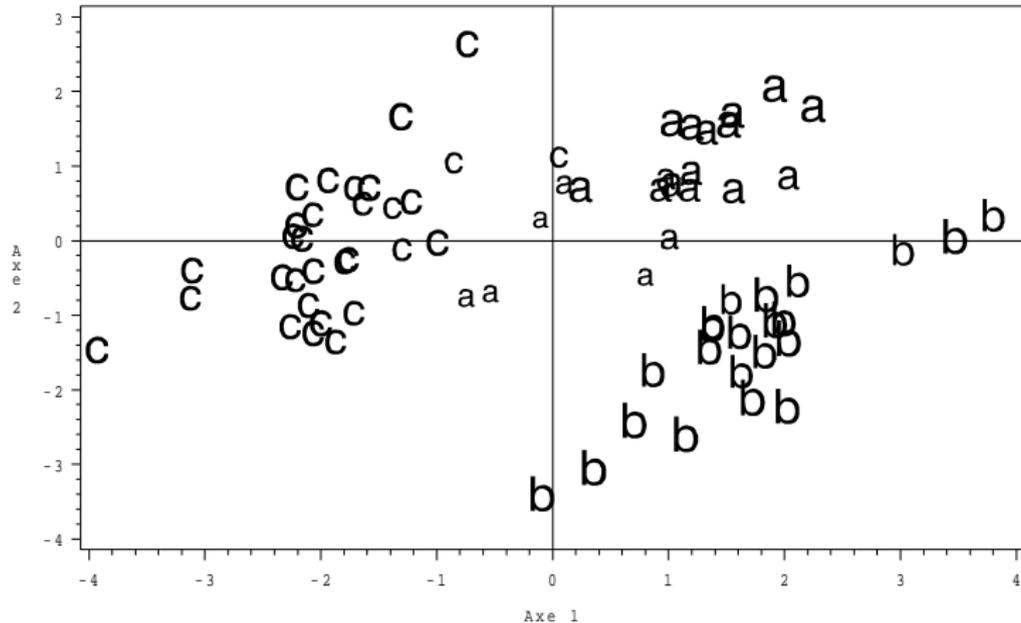
Théorème

Les ACP de $(\mathbf{G}, \mathbf{S}_r^{-1}, \bar{\mathbf{D}})$ et de $(\mathbf{G}, \mathbf{S}^{-1}, \bar{\mathbf{D}})$ partagent les mêmes vecteurs propres ; \mathbf{S}^{-1} est une expression en France de la métrique de Mahalanobis.

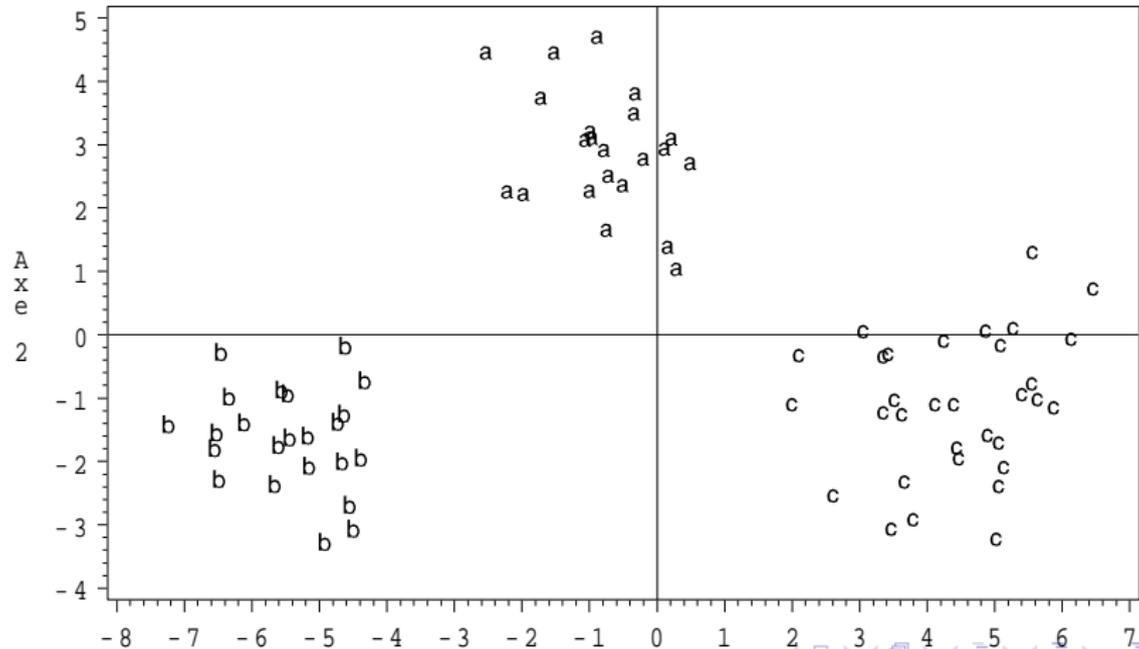
Résultats avec métrique \mathbf{S}^{-1} (logiciel SPAD)

- matrice à diagonaliser : $\mathbf{S}_e \mathbf{S}^{-1}$,
- valeurs propres : $\Lambda (\mathbf{I} + \Lambda)^{-1}$,
- vecteurs propres : $\mathbf{V} (\mathbf{I} + \Lambda)^{1/2}$,
- représentation des barycentres : $\bar{\mathbf{C}} (\mathbf{I} + \Lambda)^{-1/2}$,
- représentation des variables : $\mathbf{V} \Lambda^{1/2}$,
- corrélations variables-facteurs : $\Sigma_e^{-1} \mathbf{V} \Lambda^{1/2}$.

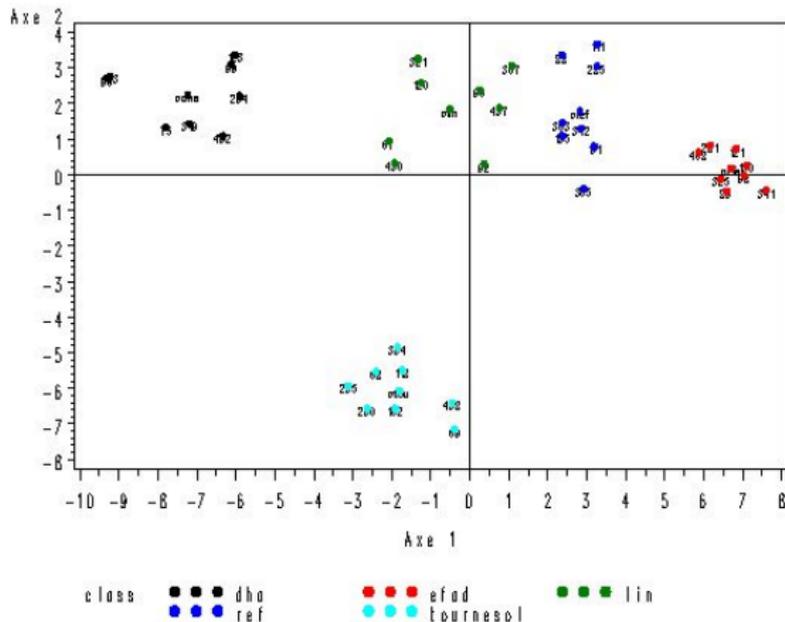
Insectes : premier plan de l'ACP



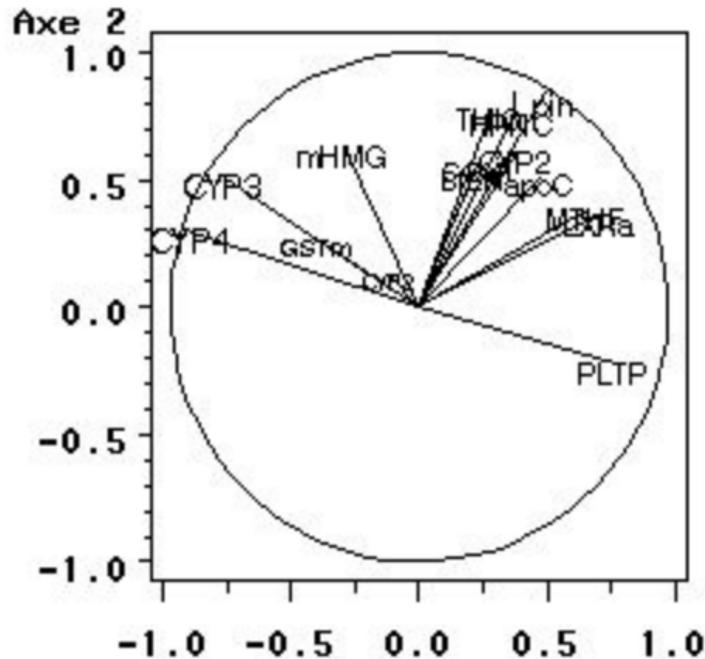
Insectes : premier plan de l'AFD



Souris sauvages : distinction des régimes



Souris sauvages : gènes les plus discriminants



Statistique des données d'expression

Chapitre 5 : Positionnement multidimensionnel

Alain Baccini & Philippe Besse

Laboratoire de Statistique et Probabilités
Université de Toulouse

Institut de Mathématiques
math.univ-toulouse.fr/biostat

Objectif

- \mathcal{D} matrice ($n \times n$) de **distance** ou **dissimilarité** entre n objets
- **Objectif** : représentation **euclidienne** approchant les indices observés dans un espace de dimension réduite
- **ACP** sur tableau de distances ou **multidimensional scaling** (MDS)
- Application aux transcrits : Quelle distance entre deux gènes X^j et X^k ?
 - euclidienne
 - $1 - \text{cor}(X^j, X^k)$
 - $\sqrt{1 - \text{cor}(X^j, X^k)^2}$

Objectif

- \mathcal{D} matrice ($n \times n$) de **distance** ou **dissimilarité** entre n objets
- **Objectif** : représentation **euclidienne** approchant les indices observés dans un espace de dimension réduite
- ACP sur tableau de distances ou **multidimensional scaling** (MDS)
- Application aux transcrits : Quelle distance entre deux gènes X^j et X^k ?
 - euclidienne
 - $1 - \text{cor}(X^j, X^k)$
 - $\sqrt{1 - \text{cor}(X^j, X^k)^2}$

Objectif

- \mathcal{D} matrice ($n \times n$) de **distance** ou **dissimilarité** entre n objets
- **Objectif** : représentation **euclidienne** approchant les indices observés dans un espace de dimension réduite
- **ACP** sur tableau de distances ou **multidimensional scaling** (MDS)
- Application aux transcrits : Quelle distance entre deux gènes X^j et X^k ?
 - euclidienne
 - $1 - \text{cor}(X^j, X^k)$
 - $\sqrt{1 - \text{cor}(X^j, X^k)^2}$

Objectif

- \mathcal{D} matrice ($n \times n$) de **distance** ou **dissimilarité** entre n objets
- **Objectif** : représentation **euclidienne** approchant les indices observés dans un espace de dimension réduite
- **ACP** sur tableau de distances ou **multidimensional scaling** (MDS)
- Application aux transcrits : Quelle distance entre deux gènes X^j et X^k ?

- 1 euclidienne
- 2 $1 - \text{cor}(X^j, X^k)$
- 3 $\sqrt{1 - \text{cor}(X^j, X^k)^2}$

Objectif

- \mathcal{D} matrice ($n \times n$) de **distance** ou **dissimilarité** entre n objets
- **Objectif** : représentation **euclidienne** approchant les indices observés dans un espace de dimension réduite
- **ACP** sur tableau de distances ou **multidimensional scaling** (MDS)
- Application aux transcrits : Quelle distance entre deux gènes X^j et X^k ?
 - 1 euclidienne
 - 2 $1 - \text{cor}(X^j, X^k)$
 - 3 $\sqrt{1 - \text{cor}(X^j, X^k)^2}$

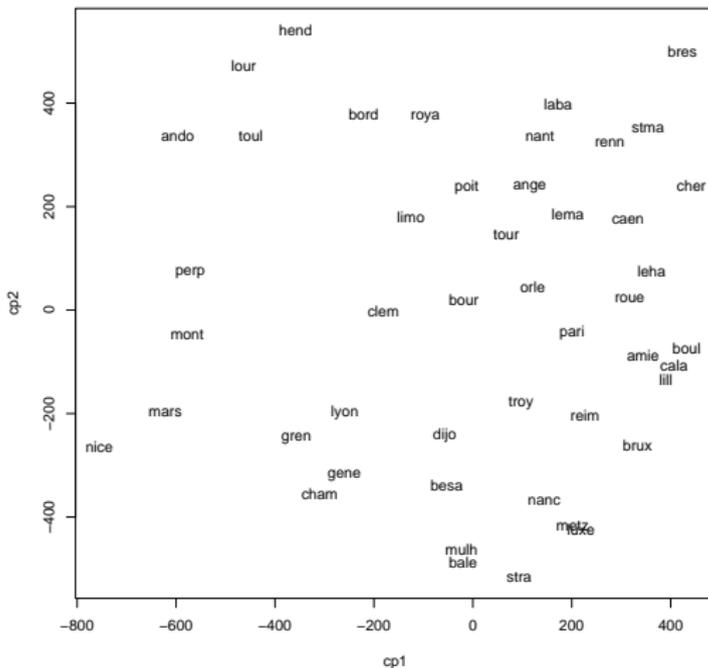
Objectif

- \mathcal{D} matrice ($n \times n$) de **distance** ou **dissimilarité** entre n objets
- **Objectif** : représentation **euclidienne** approchant les indices observés dans un espace de dimension réduite
- **ACP** sur tableau de distances ou **multidimensional scaling** (MDS)
- Application aux transcrits : Quelle distance entre deux gènes X^j et X^k ?
 - 1 euclidienne
 - 2 $1 - \text{cor}(X^j, X^k)$
 - 3 $\sqrt{1 - \text{cor}(X^j, X^k)^2}$

Objectif

- \mathcal{D} matrice ($n \times n$) de **distance** ou **dissimilarité** entre n objets
- **Objectif** : représentation **euclidienne** approchant les indices observés dans un espace de dimension réduite
- **ACP** sur tableau de distances ou **multidimensional scaling** (MDS)
- Application aux transcrits : Quelle distance entre deux gènes X^j et X^k ?
 - 1 euclidienne
 - 2 $1 - \text{cor}(X^j, X^k)$
 - 3 $\sqrt{1 - \text{cor}(X^j, X^k)^2}$

Exemple élémentaire des distances kilométriques



Définitions

- \mathcal{D} ($n \times n$) : matrice de **distance** si elle est **symétrique** et si :
 $d_j^j = 0$ et $\forall(j, k), j \neq k, d_j^k \geq 0$
- \mathcal{C} ($n \times n$) : matrice de **similarité** si elle est **symétrique** et si
 $\forall(j, k), c_j^k \leq c_j^j$
- Transformer des similarités en distances :
 $d_j^k = (c_j^j + c_k^k - 2c_j^k)^{-1/2}$
- \mathcal{D} , matrice de distance est dite **euclidienne** si il existe une configuration de vecteurs $\{\mathbf{x}_1, \dots, \mathbf{x}_n\}$ dans E de sorte que
 $d_j^k{}^2 = \langle \mathbf{x}_j - \mathbf{x}_k, \mathbf{x}_j - \mathbf{x}_k \rangle$
- \mathbf{A} matrice issue de \mathcal{D} de terme général $d_j^k = -1/2d_j^k{}^2$
- $\mathbf{H} = \mathbf{I} - \mathbf{1}\mathbf{1}'\mathbf{D}$: matrice de centrage

Définitions

- \mathcal{D} ($n \times n$) : matrice de **distance** si elle est **symétrique** et si :
 $d_j^j = 0$ et $\forall(j, k), j \neq k, d_j^k \geq 0$
- \mathcal{C} ($n \times n$) : matrice de **similarité** si elle est **symétrique** et si
 $\forall(j, k), c_j^k \leq c_j^j$
- Transformer des similarités en distances :
 $d_j^k = (c_j^j + c_k^k - 2c_j^k)^{-1/2}$
- \mathcal{D} , matrice de distance est dite **euclidienne** si il existe une configuration de vecteurs $\{\mathbf{x}_1, \dots, \mathbf{x}_n\}$ dans E de sorte que
 $d_j^k = \langle \mathbf{x}_j - \mathbf{x}_k, \mathbf{x}_j - \mathbf{x}_k \rangle$
- \mathbf{A} matrice issue de \mathcal{D} de terme général $d_j^k = -1/2d_j^k^2$
- $\mathbf{H} = \mathbf{I} - \mathbf{1}\mathbf{1}'\mathbf{D}$: matrice de centrage

Définitions

- \mathcal{D} ($n \times n$) : matrice de **distance** si elle est **symétrique** et si :
 $d_j^j = 0$ et $\forall(j, k), j \neq k, d_j^k \geq 0$
- \mathcal{C} ($n \times n$) : matrice de **similarité** si elle est **symétrique** et si
 $\forall(j, k), c_j^k \leq c_j^j$
- **Transformer** des similarités en distances :
 $d_j^k = (c_j^j + c_k^k - 2c_j^k)^{-1/2}$
- \mathcal{D} , matrice de distance est dite **euclidienne** si il existe une configuration de vecteurs $\{\mathbf{x}_1, \dots, \mathbf{x}_n\}$ dans E de sorte que
 $d_j^k = \langle \mathbf{x}_j - \mathbf{x}_k, \mathbf{x}_j - \mathbf{x}_k \rangle$
- \mathbf{A} matrice issue de \mathcal{D} de terme général $d_j^k = -1/2d_j^k^2$
- $\mathbf{H} = \mathbf{I} - \mathbf{1}\mathbf{1}'\mathbf{D}$: matrice de centrage

Définitions

- \mathcal{D} ($n \times n$) : matrice de **distance** si elle est **symétrique** et si :
 $d_j^j = 0$ et $\forall(j, k), j \neq k, d_j^k \geq 0$
- \mathcal{C} ($n \times n$) : matrice de **similarité** si elle est **symétrique** et si
 $\forall(j, k), c_j^k \leq c_j^j$
- **Transformer** des similarités en distances :
 $d_j^k = (c_j^j + c_k^k - 2c_j^k)^{-1/2}$
- \mathcal{D} , matrice de distance est dite **euclidienne** si il existe une configuration de vecteurs $\{\mathbf{x}_1, \dots, \mathbf{x}_n\}$ dans E de sorte que
 $d_j^{k2} = \langle \mathbf{x}_j - \mathbf{x}_k, \mathbf{x}_j - \mathbf{x}_k \rangle$
- \mathbf{A} matrice issue de \mathcal{D} de terme général $d_j^k = -1/2d_j^{k2}$
- $\mathbf{H} = \mathbf{I} - \mathbf{1}\mathbf{1}'\mathbf{D}$: matrice de centrage

Définitions

- \mathcal{D} ($n \times n$) : matrice de **distance** si elle est **symétrique** et si :
 $d_j^j = 0$ et $\forall(j, k), j \neq k, d_j^k \geq 0$
- \mathcal{C} ($n \times n$) : matrice de **similarité** si elle est **symétrique** et si
 $\forall(j, k), c_j^k \leq c_j^j$
- **Transformer** des similarités en distances :
 $d_j^k = (c_j^j + c_k^k - 2c_j^k)^{-1/2}$
- \mathcal{D} , matrice de distance est dite **euclidienne** si il existe une configuration de vecteurs $\{\mathbf{x}_1, \dots, \mathbf{x}_n\}$ dans E de sorte que
 $d_j^k = \langle \mathbf{x}_j - \mathbf{x}_k, \mathbf{x}_j - \mathbf{x}_k \rangle$
- \mathbf{A} matrice issue de \mathcal{D} de terme général $d_j^k = -1/2d_j^k^2$
- $\mathbf{H} = \mathbf{I} - \mathbf{1}\mathbf{1}'\mathbf{D}$: matrice de centrage

Définitions

- \mathcal{D} ($n \times n$) : matrice de **distance** si elle est **symétrique** et si :
 $d_j^j = 0$ et $\forall(j, k), j \neq k, d_j^k \geq 0$
- \mathcal{C} ($n \times n$) : matrice de **similarité** si elle est **symétrique** et si
 $\forall(j, k), c_j^k \leq c_j^j$
- **Transformer** des similarités en distances :
 $d_j^k = (c_j^j + c_k^k - 2c_j^k)^{-1/2}$
- \mathcal{D} , matrice de distance est dite **euclidienne** si il existe une configuration de vecteurs $\{\mathbf{x}_1, \dots, \mathbf{x}_n\}$ dans E de sorte que
 $d_j^k = \langle \mathbf{x}_j - \mathbf{x}_k, \mathbf{x}_j - \mathbf{x}_k \rangle$
- \mathbf{A} matrice issue de \mathcal{D} de terme général $d_j^k = -1/2d_j^k^2$
- $\mathbf{H} = \mathbf{I} - \mathbf{1}\mathbf{1}'\mathbf{D}$: matrice de centrage

Proposition

Soit \mathcal{D} une matrice de **distance** et \mathbf{B} la matrice obtenue par **double centrage** de la matrice \mathbf{A} issue de \mathcal{D} : $\mathbf{B} = \mathbf{H}\mathbf{A}\mathbf{H}$.

- \mathcal{D} est une matrice **euclidienne** si et seulement si \mathbf{B} est **positive** (toutes ses valeurs propres sont positives ou nulles)
- Si la matrice de similarité \mathbf{C} est **positive** alors la matrice de distance \mathcal{D} déduite est **euclidienne**

Distance entre variables quantitatives

- Objectif : **Visualiser** les relations d'un ensemble de variables
- X et Y observées sur n individus
- \mathbf{x} et \mathbf{y} vecteurs centrés de \mathbb{R}^p , \mathbf{D} :

$$\text{cov}(X, Y) = \mathbf{x}'\mathbf{D}\mathbf{y}$$

$$\sigma_X = \|\mathbf{x}\|_{\mathbf{D}}$$

$$\text{cor}(X, Y) = \frac{\mathbf{x}'\mathbf{D}\mathbf{y}}{\|\mathbf{x}\|_{\mathbf{D}} \|\mathbf{y}\|_{\mathbf{D}}}$$

- L'indice de similarité : $\text{cor}^2(X, Y)$ induit une distance euclidienne $d^2(X, Y) = 2(1 - \text{cor}^2(X, Y))$

Distance entre variables quantitatives

- Objectif : **Visualiser** les relations d'un ensemble de variables
- X et Y observées sur n individus
- \mathbf{x} et \mathbf{y} vecteurs centrés de \mathbb{R}^p , \mathbf{D} :

$$\text{cov}(X, Y) = \mathbf{x}'\mathbf{D}\mathbf{y}$$

$$\sigma_X = \|\mathbf{x}\|_{\mathbf{D}}$$

$$\text{cor}(X, Y) = \frac{\mathbf{x}'\mathbf{D}\mathbf{y}}{\|\mathbf{x}\|_{\mathbf{D}} \|\mathbf{y}\|_{\mathbf{D}}}.$$

- L'indice de similarité : $\text{cor}^2(X, Y)$ induit une distance euclidienne $d^2(X, Y) = 2(1 - \text{cor}^2(X, Y))$

Distance entre variables quantitatives

- Objectif : **Visualiser** les relations d'un ensemble de variables
- X et Y observées sur n individus
- \mathbf{x} et \mathbf{y} vecteurs **centrés** de \mathbb{R}^p , \mathbf{D} :

$$\text{cov}(X, Y) = \mathbf{x}'\mathbf{D}\mathbf{y}$$

$$\sigma_X = \|\mathbf{x}\|_{\mathbf{D}}$$

$$\text{cor}(X, Y) = \frac{\mathbf{x}'\mathbf{D}\mathbf{y}}{\|\mathbf{x}\|_{\mathbf{D}} \|\mathbf{y}\|_{\mathbf{D}}}.$$

- L'indice de similarité : $\text{cor}^2(X, Y)$ induit une distance euclidienne $d^2(X, Y) = 2(1 - \text{cor}^2(X, Y))$

Distance entre variables quantitatives

- Objectif : **Visualiser** les relations d'un ensemble de variables
- X et Y observées sur n individus
- \mathbf{x} et \mathbf{y} vecteurs **centrés** de \mathbb{R}^p , \mathbf{D} :

$$\text{cov}(X, Y) = \mathbf{x}'\mathbf{D}\mathbf{y}$$

$$\sigma_X = \|\mathbf{x}\|_{\mathbf{D}}$$

$$\text{cor}(X, Y) = \frac{\mathbf{x}'\mathbf{D}\mathbf{y}}{\|\mathbf{x}\|_{\mathbf{D}} \|\mathbf{y}\|_{\mathbf{D}}}.$$

- L'indice de similarité : $\text{cor}^2(X, Y)$ induit une distance euclidienne $d^2(X, Y) = 2(1 - \text{cor}^2(X, Y))$

Proposition

La distance entre variables quantitatives $d^2(X, Y)$ est encore le carré de la distance $\|\mathbf{P}_x - \mathbf{P}_y\|_{\mathbf{D}}$ entre les projecteurs \mathbf{D} -orthogonaux sur les directions engendrées par les vecteurs \mathbf{x} et \mathbf{y}

Distance entre variables qualitatives

- X et Y qualitatives à r et c modalités,
- Indices de similarité : “p-value” du χ^2 , le V de Cramer, le Φ^2 de Pearson, le T de Tschuprow...
- T induit une métrique euclidienne

Proposition

X et Y matrices des indicatrices, \mathbf{P}_X et \mathbf{P}_Y projecteurs \mathbf{D} -orthogonaux :

$$\|\mathbf{P}_X - \mathbf{P}_Y\|_{\mathbf{D}}^2 = 2(1 - T^2(X, Y))$$

Distance entre variables qualitatives

- X et Y qualitatives à r et c modalités,
- Indices de similarité : “p-value” du χ^2 , le V de Cramer, le Φ^2 de Pearson, le T de Tschuprow...
- T induit une métrique euclidienne

Proposition

X et Y matrices des indicatrices, \mathbf{P}_X et \mathbf{P}_Y projecteurs \mathbf{D} -orthogonaux :

$$\|\mathbf{P}_X - \mathbf{P}_Y\|_{\mathbf{D}}^2 = 2(1 - T^2(X, Y))$$

Distance entre une quantitative et une qualitative

- X variable quantitative associée à \mathbf{P}_X
- Y variable qualitative associée à \mathbf{P}_Y
- **En pratique** : utilisation très délicate

proposition

Dans le cas d'une variable quantitative X et d'une variable qualitative Y ,

$$\|\mathbf{P}_X - \mathbf{P}_Y\|_{\mathbf{D}}^2 = 2(1 - R_c^2(X, Y))$$

R_c désigne le **rapport de corrélation** : indice de similarité entre variables de types différents.

Distance entre une quantitative et une qualitative

- X variable quantitative associée à \mathbf{P}_X
- Y variable qualitative associée à \mathbf{P}_Y
- **En pratique** : utilisation très délicate

proposition

Dans le cas d'une variable quantitative X et d'une variable qualitative Y ,

$$\|\mathbf{P}_X - \mathbf{P}_Y\|_{\mathbf{D}}^2 = 2(1 - R_c^2(X, Y))$$

R_c désigne le **rapport de corrélation** : indice de similarité entre variables de types différents.

Objectifs du MDS

- Si \mathcal{D} euclidienne, configuration de points admettant \mathcal{D} comme **matrice de distances**
- Sinon, configuration de points fournissant la **meilleure approximation** à un rang q fixé au sens d'une norme sur les matrices
- **Infinité de solutions** : distance invariante par transformation affine
- Solution définie à une **rotation et une translation** près

Objectifs du MDS

- Si \mathcal{D} euclidienne, configuration de points admettant \mathcal{D} comme matrice de distances
- Sinon, configuration de points fournissant la meilleure approximation à un rang q fixé au sens d'une norme sur les matrices
- Infinité de solutions : distance invariante par transformation affine
- Solution définie à une rotation et une translation près

Objectifs du MDS

- Si \mathcal{D} euclidienne, configuration de points admettant \mathcal{D} comme **matrice de distances**
- Sinon, configuration de points fournissant la **meilleure approximation** à un rang q fixé au sens d'une norme sur les matrices
- **Infinité de solutions** : distance invariante par transformation affine
- Solution définie à une **rotation et une translation** près

Objectifs du MDS

- Si \mathcal{D} euclidienne, configuration de points admettant \mathcal{D} comme **matrice de distances**
- Sinon, configuration de points fournissant la **meilleure approximation** à un rang q fixé au sens d'une norme sur les matrices
- **Infinité de solutions** : distance invariante par transformation affine
- Solution définie à une **rotation et une translation** près

Theorème

\mathcal{D} matrice de distance et

$\mathbf{B} = \mathbf{H}\mathbf{A}\mathbf{H}$ la matrice double centrée.

- Si \mathcal{D} matrice de distance euclidienne de $\{\mathbf{x}_1, \dots, \mathbf{x}_n\}$ alors \mathbf{B} de terme général $b_j^k = (\mathbf{x}_i - \bar{\mathbf{x}})'(\mathbf{x}_i - \bar{\mathbf{x}})$ qui se met sous la forme

$$\mathbf{B} = (\mathbf{H}\mathbf{X})(\mathbf{H}\mathbf{X})'$$

est **positive** et appelée matrice des produits scalaires

- Réciproquement, si \mathbf{B} est **positive** de rang p , une configuration de vecteurs admettant \mathbf{B} pour matrice des produits scalaires est obtenue en considérant sa décomposition spectrale $\mathbf{B} = \mathbf{U}\Delta\mathbf{U}'$. Ce sont les lignes de la matrice centrée $\mathbf{X} = \mathbf{U}\Delta^{1/2}$.

Theorème

\mathcal{D} matrice de distance et
 $\mathbf{B} = \mathbf{H}\mathbf{A}\mathbf{H}$ la matrice double centrée.

- Si \mathcal{D} matrice de distance euclidienne de $\{\mathbf{x}_1, \dots, \mathbf{x}_n\}$ alors \mathbf{B} de terme général $b_j^k = (\mathbf{x}_i - \bar{\mathbf{x}})'(\mathbf{x}_i - \bar{\mathbf{x}})$ qui se met sous la forme

$$\mathbf{B} = (\mathbf{H}\mathbf{X})(\mathbf{H}\mathbf{X})'$$

est **positive** et appelée matrice des produits scalaires

- Réciproquement, si \mathbf{B} est **positive** de rang p , une configuration de vecteurs admettant \mathbf{B} pour matrice des produits scalaires est obtenue en considérant sa décomposition spectrale $\mathbf{B} = \mathbf{U}\mathbf{\Delta}\mathbf{U}'$. Ce sont les lignes de la matrice centrée $\mathbf{X} = \mathbf{U}\mathbf{\Delta}^{1/2}$.

Solution du MDS : cas euclidien

Si \mathcal{D} euclidienne de rang q :

- 1 construction de \mathbf{A} de terme général $-1/2d_j^{k2}$
- 2 calcul de la matrice des produits scalaires par double centrage

$$\mathbf{B} = \mathbf{H}\mathbf{A}\mathbf{H}$$

- 3 diagonalisation de $\mathbf{B} = \mathbf{U}\mathbf{\Delta}\mathbf{U}'$
- 4 les coordonnées d'une configuration, appelées **coordonnées principales** sont les lignes de la matrice

$$\mathbf{X} = \mathbf{U}\mathbf{\Delta}^{1/2}$$

Solution du MDS : cas euclidien

Si \mathcal{D} euclidienne de rang q :

- 1 construction de \mathbf{A} de terme général $-1/2d_j^{k^2}$
- 2 calcul de la matrice des produits scalaires par double centrage

$$\mathbf{B} = \mathbf{H}\mathbf{A}\mathbf{H}$$

- 3 diagonalisation de $\mathbf{B} = \mathbf{U}\mathbf{\Delta}\mathbf{U}'$
- 4 les coordonnées d'une configuration, appelées **coordonnées principales** sont les lignes de la matrice

$$\mathbf{X} = \mathbf{U}\mathbf{\Delta}^{1/2}$$

Solution du MDS : cas euclidien

Si \mathcal{D} euclidienne de rang q :

- 1 construction de \mathbf{A} de terme général $-1/2d_j^{k^2}$
- 2 calcul de la matrice des produits scalaires par double centrage

$$\mathbf{B} = \mathbf{H}\mathbf{A}\mathbf{H}$$

- 3 diagonalisation de $\mathbf{B} = \mathbf{U}\mathbf{\Delta}\mathbf{U}'$
- 4 les coordonnées d'une configuration, appelées **coordonnées principales** sont les lignes de la matrice

$$\mathbf{X} = \mathbf{U}\mathbf{\Delta}^{1/2}$$

Solution du MDS : cas euclidien

Si \mathcal{D} euclidienne de rang q :

- 1 construction de \mathbf{A} de terme général $-1/2d_j^{k^2}$
- 2 calcul de la matrice des produits scalaires par double centrage

$$\mathbf{B} = \mathbf{H}\mathbf{A}\mathbf{H}$$

- 3 diagonalisation de $\mathbf{B} = \mathbf{U}\mathbf{\Delta}\mathbf{U}'$
- 4 les coordonnées d'une configuration, appelées **coordonnées principales** sont les lignes de la matrice

$$\mathbf{X} = \mathbf{U}\mathbf{\Delta}^{1/2}$$

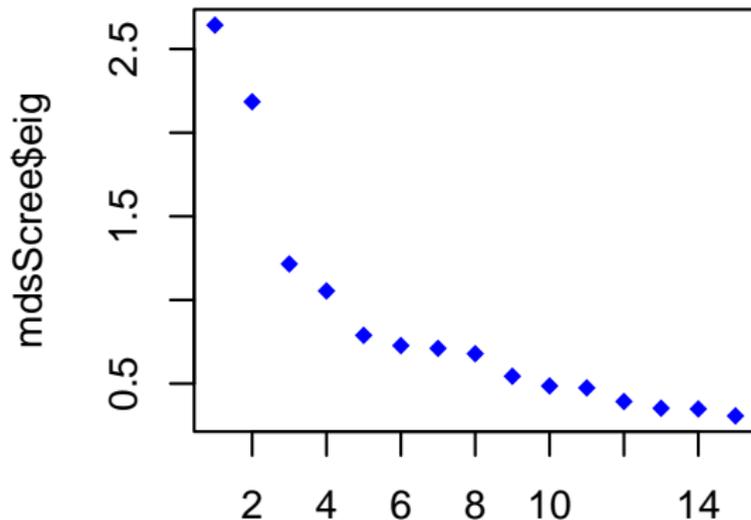
Proposition : cas euclidien

Soit \mathbf{X} la matrice des données habituelles en ACP. L'ACP de $(\mathbf{X}, \mathbf{M}, 1/n\mathbf{I})$ fournit les mêmes représentations graphiques que le positionnement calculé à partir de la matrice de distances de terme général $\|\mathbf{x}_i - \mathbf{x}_j\|_{\mathbf{M}}$. Si \mathbf{C} désigne la matrice des composantes principales, alors les coordonnées principales sont $\sqrt{n}\mathbf{C}$

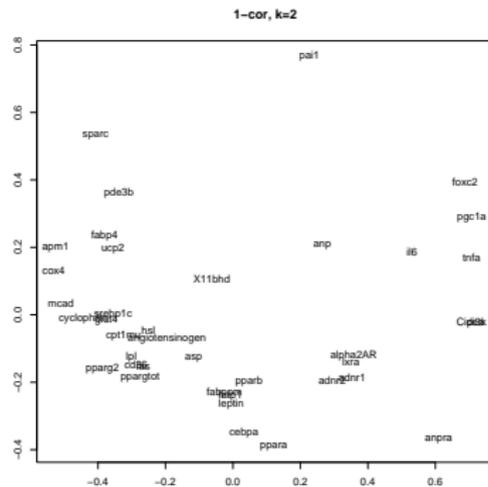
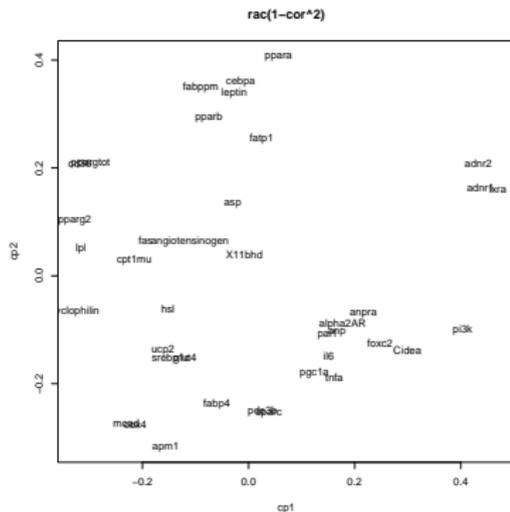
Théorème dans le cas non euclidien

Si \mathcal{D} est une matrice de distance, \mathbf{B} la matrice de produit scalaire associée, alors, pour une dimension q fixée, la configuration issue du MDS a une matrice de distance $\hat{\mathcal{D}}$ qui rend $\sum_{j,k=1}^n (\{d_j^k\}^2 - \hat{d}_j^k{}^2)$ minimum et, c'est équivalent, une matrice de produit scalaire $\hat{\mathbf{B}}$ qui minimise $\|\mathbf{B} - \hat{\mathbf{B}}\|^2$.

Obésité : Décroissance des valeurs propres du MDS

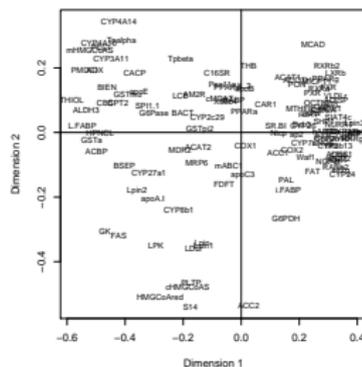
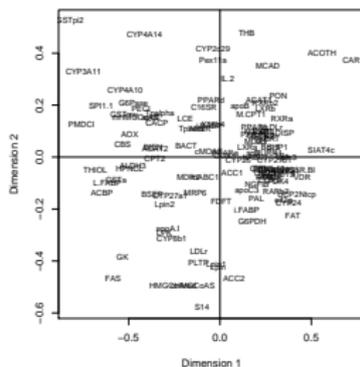
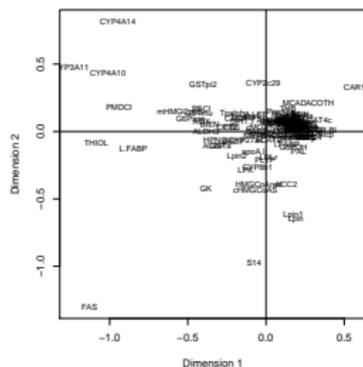


Obésité : MDS des gènes



Au sens de la corrélation au carré ou de leur corrélation

Souris : MDS des gènes



Au sens de la distance euclidienne, de leurs corrélations, de leurs corrélations carrées

Statistique des données d'expression

Chapitre 6 : Classification non supervisée

Alain Baccini & Philippe Besse

Laboratoire de Statistique et Probabilités
Université de Toulouse

Institut de Mathématiques
math.univ-toulouse.fr/biostat

Objectifs

- Matrice $\mathbf{X}(n, p)$ des observations de p variables quantitatives et/ou qualitatives sur n individus
- Tableau de **distances** (ou dissemblance) des individus
- Recherche d'une **typologie**, **segmentation** ou partition des individus en **classes** par optimisation d'un **critère**
- Discrimination **vs.** classif. *classification vs. clustering*
- La **complexité** impose l'exécution d'un **algorithme itératif**

Choix de l'utilisateur

- Mesure d'éloignement ou distance entre individus
- Critère : trace de la matrice de **variance intra**
- Méthode : classif. **hiérarchique** ou par **réallocation dynamique**
- Nombre de **classes**

Indice de ressemblance ou similarité

- $\Omega = \{i = 1, \dots, n\}$ ensemble des individus
- s définie de $\Omega \times \Omega$ dans \mathbb{R}_+ avec :

$$s(i, j) = s(j, i), \forall (i, j) \in \Omega \times \Omega : \text{symétrie}$$

$$s(i, i) = S > 0, \forall i \in \Omega : \text{ressemblance de } i \text{ avec lui-même}$$

$$s(i, j) \leq S, \forall (i, j) \in \Omega \times \Omega : \text{ressemblance majorée par } S$$

- Indice de ressemblance **normé** s^* est défini à partir de s par :

$$s^*(i, j) = \frac{1}{S} s(i, j), \forall (i, j) \in \Omega \times \Omega$$

s^* est une application de $\Omega \times \Omega$ dans $[0, 1]$

Indice de ressemblance ou similarité

- $\Omega = \{i = 1, \dots, n\}$ ensemble des individus
- s définie de $\Omega \times \Omega$ dans \mathbb{R}_+ avec :

$$s(i, j) = s(j, i), \forall (i, j) \in \Omega \times \Omega : \text{symétrie}$$

$$s(i, i) = S > 0, \forall i \in \Omega : \text{ressemblance de } i \text{ avec lui-même}$$

$$s(i, j) \leq S, \forall (i, j) \in \Omega \times \Omega : \text{ressemblance majorée par } S$$

- Indice de ressemblance normé s^* est défini à partir de s par :

$$s^*(i, j) = \frac{1}{S} s(i, j), \forall (i, j) \in \Omega \times \Omega$$

s^* est une application de $\Omega \times \Omega$ dans $[0, 1]$

Indice de ressemblance ou similarité

- $\Omega = \{i = 1, \dots, n\}$ ensemble des individus
- s définie de $\Omega \times \Omega$ dans \mathbb{R}_+ avec :

$$s(i, j) = s(j, i), \forall (i, j) \in \Omega \times \Omega : \text{symétrie}$$

$$s(i, i) = S > 0, \forall i \in \Omega : \text{ressemblance de } i \text{ avec lui-même}$$

$$s(i, j) \leq S, \forall (i, j) \in \Omega \times \Omega : \text{ressemblance majorée par } S$$

- Indice de ressemblance **normé** s^* est défini à partir de s par :

$$s^*(i, j) = \frac{1}{S} s(i, j), \forall (i, j) \in \Omega \times \Omega$$

s^* est une application de $\Omega \times \Omega$ dans $[0, 1]$

Indice de dissemblance ou dissimilarité

- d de $\Omega \times \Omega$ dans \mathbb{R}_+ avec :

$$d(i, j) = d(j, i), \forall (i, j) \in \Omega \times \Omega : \text{symétrie ;}$$

$$d(i, i) = 0, \forall i \in \Omega :$$

- Si s est une similarité, d est une dissimilarité

$$d(i, j) = S - s(i, j), \forall (i, j) \in \Omega \times \Omega$$

- Un indice de dissemblance **normé** est défini par :

$$d^*(i, j) = \frac{1}{D} d(i, j), \forall (i, j) \in \Omega \times \Omega$$

avec $d^* = 1 - s^*$ et $s^* = 1 - d^*$

Indice de dissemblance ou dissimilarité

- d de $\Omega \times \Omega$ dans \mathbb{R}_+ avec :

$$d(i,j) = d(j,i), \forall (i,j) \in \Omega \times \Omega : \text{symétrie ;}$$

$$d(i,i) = 0, \forall i \in \Omega :$$

- Si s est une similarité, d est une dissimilarité

$$d(i,j) = S - s(i,j), \forall (i,j) \in \Omega \times \Omega$$

- Un indice de dissemblance normé est défini par :

$$d^*(i,j) = \frac{1}{D} d(i,j), \forall (i,j) \in \Omega \times \Omega$$

avec $d^* = 1 - s^*$ et $s^* = 1 - d^*$

Indice de dissemblance ou dissimilarité

- d de $\Omega \times \Omega$ dans \mathbb{R}_+ avec :

$$d(i,j) = d(j,i), \forall (i,j) \in \Omega \times \Omega : \text{symétrie ;}$$

$$d(i,i) = 0, \forall i \in \Omega :$$

- Si s est une similarité, d est une dissimilarité

$$d(i,j) = S - s(i,j), \forall (i,j) \in \Omega \times \Omega$$

- Un indice de dissemblance **normé** est défini par :

$$d^*(i,j) = \frac{1}{D}d(i,j), \forall (i,j) \in \Omega \times \Omega$$

avec $d^* = 1 - s^*$ et $s^* = 1 - d^*$

Indice de distance

- $d(i, j) = 0 \Rightarrow i = j$
- Pour éviter des incohérences entre dissemblances

Distance

- $d(i, j) = d(j, i), \forall (i, j) \in \Omega \times \Omega$;
- $d(i, i) = 0 \Leftrightarrow i = j$;
- $d(i, j) \leq d(i, k) + d(j, k); \forall (i, j, k) \in \Omega^3$.

Si Ω est fini, la distance peut être **normée**

Distance euclidienne

- Si Ω est muni d'un produit scalaire :
$$d(i, j) = [\langle i - j, i - j \rangle]^{1/2} = \|i - j\|$$

Indice de distance

- $d(i, j) = 0 \Rightarrow i = j$
- Pour éviter des incohérences entre dissemblances

Distance

- $d(i, j) = d(j, i), \forall (i, j) \in \Omega \times \Omega$;
- $d(i, i) = 0 \Leftrightarrow i = j$;
- $d(i, j) \leq d(i, k) + d(j, k); \forall (i, j, k) \in \Omega^3$.

Si Ω est fini, la distance peut être **normée**

Distance euclidienne

- Si Ω est muni d'un produit scalaire :
$$d(i, j) = [\langle i - j, i - j \rangle]^{1/2} = \|i - j\|$$

Indice de distance

- $d(i, j) = 0 \Rightarrow i = j$
- Pour éviter des incohérences entre dissemblances

Distance

- $d(i, j) = d(j, i), \forall (i, j) \in \Omega \times \Omega$;
- $d(i, i) = 0 \Leftrightarrow i = j$;
- $d(i, j) \leq d(i, k) + d(j, k); \forall (i, j, k) \in \Omega^3$.

Si Ω est fini, la distance peut être **normée**

Distance euclidienne

- Si Ω est muni d'un produit scalaire :
$$d(i, j) = [\langle i - j, i - j \rangle]^{1/2} = \|i - j\|$$

Deux cas possibles

- 1 Soit un **tableau de mesures** $n \times p$
 - p variables toutes quantitatives,
 - matrice de **produit scalaire** sur l'espace \mathbb{R}^p ; $\mathbf{M} = \mathbf{I}_p$
 - **réduire** les variables de variances hétérogènes :
- 2 Soit tableau $n \times n$ de **dissemblances** ou **distances** entre individus ; **Attention** si n grand

CAH : Objectif

- **Agglomération** itérative de 2 éléments de la partition
- Construction d'un **dendrogramme** ou arbre binaire
- **Problème** : définir $d(A, B)$ A et B deux groupes ou éléments d'une partition à partir de
 - w_A et w_B leurs pondérations
 - $d_{i,j}$ la dissemblance ou distance entre deux individus

CAH : Objectif

- Agglomération itérative de 2 éléments de la partition
- Construction d'un dendrogramme ou arbre binaire
- Problème : définir $d(A, B)$ A et B deux groupes ou éléments d'une partition à partir de
 - w_A et w_B leurs pondérations
 - $d_{i,j}$ la dissemblance ou distance entre deux individus

CAH : Objectif

- Agglomération itérative de 2 éléments de la partition
- Construction d'un dendrogramme ou arbre binaire
- **Problème** : définir $d(A, B)$ A et B deux groupes ou éléments d'une partition à partir de
 - w_A et w_B leurs pondérations
 - $d_{i,j}$ la dissemblance ou distance entre deux individus

CAH : Objectif

- Agglomération itérative de 2 éléments de la partition
- Construction d'un dendrogramme ou arbre binaire
- **Problème** : définir $d(A, B)$ A et B deux groupes ou éléments d'une partition à partir de
 - w_A et w_B leurs pondérations
 - $d_{i,j}$ la dissemblance ou distance entre deux individus

CAH : Objectif

- Agglomération itérative de 2 éléments de la partition
- Construction d'un dendrogramme ou arbre binaire
- **Problème** : définir $d(A, B)$ A et B deux groupes ou éléments d'une partition à partir de
 - w_A et w_B leurs pondérations
 - $d_{i,j}$ la dissemblance ou distance entre deux individus

Cas d'une dissemblance

- $d(A, B) = \min_{i \in A, j \in B} (d_{ij})$ saut minimum, single linkage
- $d(A, B) = \sup_{i \in A, j \in B} (d_{ij})$ saut maximum ou diamètre, complete linkage
- $d(A, B) = \frac{1}{\text{card}(A)\text{card}(B)} \sum_{i \in A, j \in B} d_{ij}$ saut moyen, group average linkage

Cas d'une distance euclidienne

g_A et g_B : barycentres des classes

$$d(A, B) = d(g_A, g_B) \quad (\text{distance des barycentres, centroïd})$$

$$d(A, B) = \frac{w_A w_B}{w_A + w_B} d(g_A, g_B) \quad (\text{saut de Ward})$$

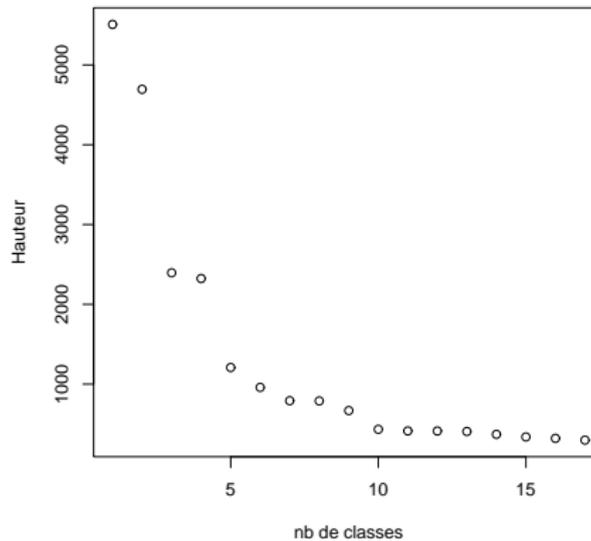
Saut de Ward et maximisation de la variance inter

Algorithme de classification ascendante hiérarchique

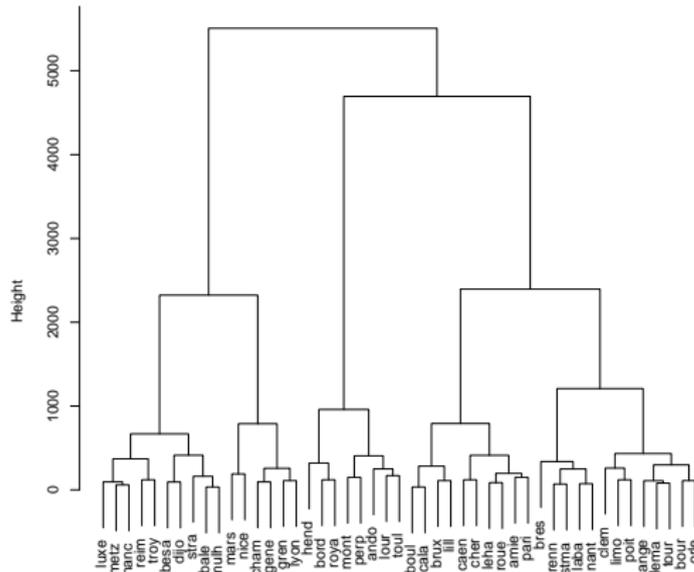
- **Initialisation** : singletons, calcul des distances
- **Itérer** jusqu'à agrégation en une seule classe :
 - 1 **regrouper** les deux classes les plus proches au sens de la "distance" entre groupes choisie
 - 2 **mise à jour du tableau de distance** en remplaçant les deux classes par la nouvelle et en calculant sa "distance" avec les autres classes

Nombre de classes : **Rupture** dans la décroissance du R^2 partiel (Ward)

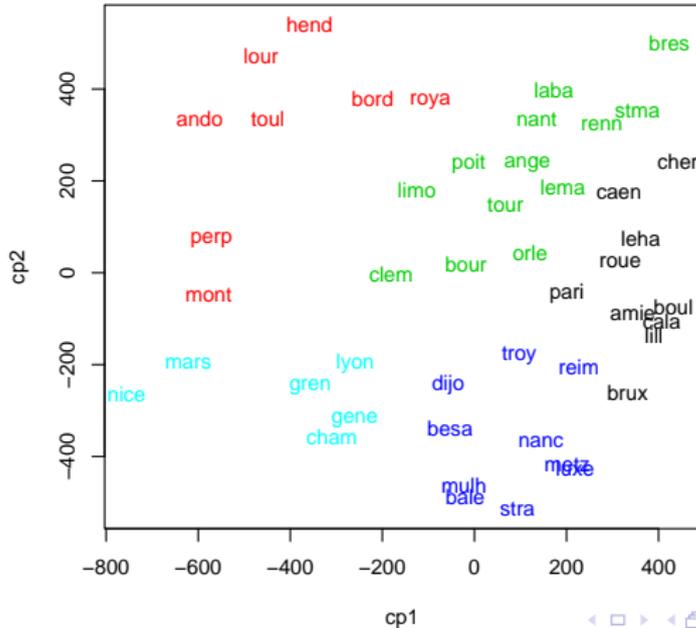
Villes : Décroissance de la variance inter classes



Villes : Exemple d'un dendrogramme



Villes : Représentation des classes avec MDS



Principe des centres mobiles

- **réallocation dynamique** des individus à des classes
- Le **nombre de classes k** est fixé *a priori*

Algorithme de Forgy

- **Initialisation** Tirer au hasard ou sélectionner, k points dans l'espace des individus, en général k individus de l'ensemble, appelés **centres** ou **noyaux**
- **Itérer** jusqu'à stagnation du critère de **variance inter-classe**
 - 1 Allouer chaque individu à l'un des **noyaux**, c'est-à-dire à une classe
 - 2 Calculer le **centre de gravité** de chaque classe, il devient le **nouveau noyau**

Attention : optimum local

Principe des centres mobiles

- **réallocation dynamique** des individus à des classes
- Le **nombre de classes k** est fixé *a priori*

Algorithme de Forgy

- **Initialisation** Tirer au hasard ou sélectionner, k points dans l'espace des individus, en général k individus de l'ensemble, appelés **centres** ou **noyaux**
- **Itérer** jusqu'à stagnation du critère de **variance inter-classe**
 - 1 **Allouer** chaque individu à l'un des **noyaux**, c'est-à-dire à une classe
 - 2 Calculer le **centre de gravité** de chaque classe, il devient le **nouveau noyau**

Attention : **optimum local**

Variantes

- **Algorithme k means** : les **noyaux** des classes, ici les barycentres, sont recalculés à chaque **allocation** d'un point à une **classe** ; algorithme plus efficace
- **Nuées dynamiques** : Un **centre** de classes est un noyau d'éléments **représentatifs** d'une classe
- **Partitionning Around Medoids**

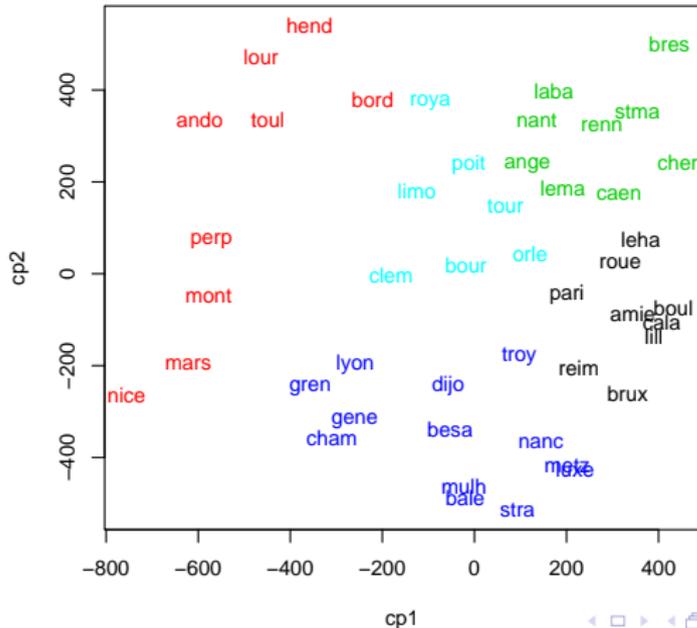
Variantes

- **Algorithme k means** : les **noyaux** des classes, ici les barycentres, sont recalculés à chaque **allocation** d'un point à une **classe** ; algorithme plus efficace
- **Nuées dynamiques** : Un **centre** de classes est un noyau d'éléments **représentatifs** d'une classe
- Partitionning Around Medoids

Variantes

- **Algorithme *kmeans*** : les **noyaux** des classes, ici les barycentres, sont recalculés à chaque **allocation** d'un point à une **classe** ; algorithme plus efficace
- **Nuées dynamiques** : Un **centre** de classes est un noyau d'éléments **représentatifs** d'une classe
- **Partitionning Around Medoids**

Villes : Classes d'un PAM avec MDS



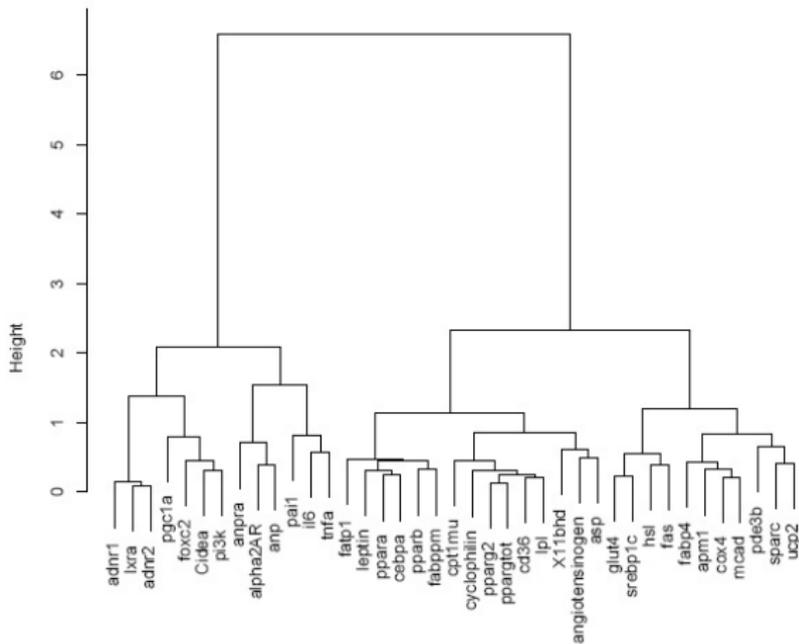
Classification de grands tableaux

- 1 **Réallocation dynamique** avec un grand nombre de classes ($n/10$)
- 2 **Classification hiérarchique** des barycentres
- 3 détermination d'un nombre “**optimal**” k de classes
- 4 **Réallocation dynamique** de l'ensemble avec k classes en choisissant pour noyaux les barycentres des classes de l'étape précédente

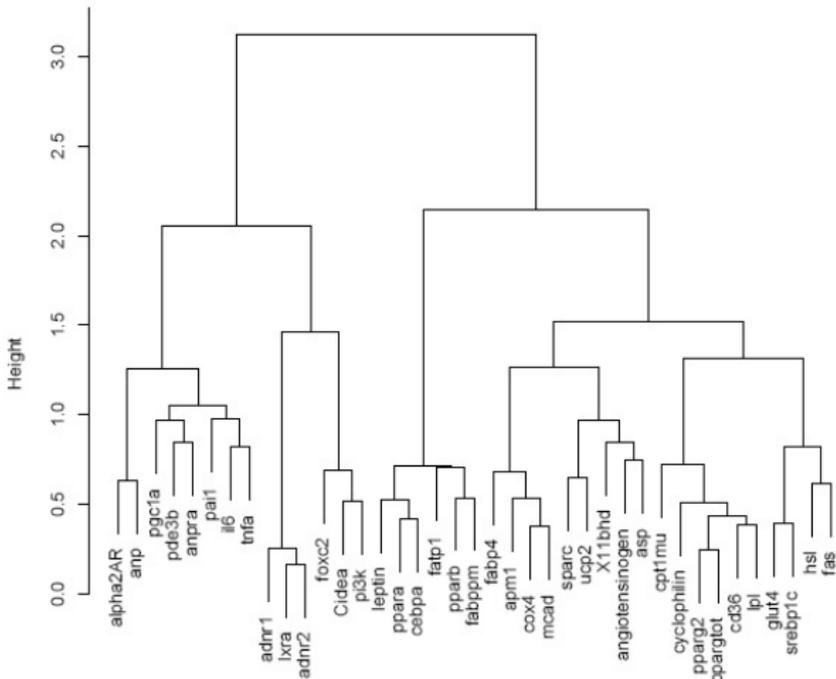
Conclusion

- **Résultat** : une **variable qualitative T** dont les modalités précisent la **classe** retenue pour chaque individu
- **Problèmes** : **interprétation** des classes

Obésité : CAH des gènes (Ward) et corrélation



Obésité : CAH des gènes (Ward) et corrélations carré



Souris : Classes de la CAH dans le MDS

