

UV Des données aux modèles Partie - Problèmes inverses

Mercredi 6 juin 2012 - 14 :00 à 15 :30

Le cours, les TD et les calculatrices sont autorisés. Le reste est interdit.

Le barème entre crochets est donné à titre indicatif.

Dans tout l'examen, le produit scalaire canonique sur \mathbb{R}^n est noté $\langle \cdot, \cdot \rangle$ et la norme associée est notée $\| \cdot \|$. Les questions précédées de *) sont plus compliquées et ne devraient être résolues que si vous avez une intuition de la marche à suivre. Le barème est donné à titre indicatif et sera probablement relevé...

Exercice 1 - Problème inverse bien et mal posé (6,5 pts)

Soit A la matrice suivante :

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}.$$

1. On considère le problème suivant :

Trouver $x \in \mathbb{R}^2$ tel que $Ax = b$ avec $b \in \mathbb{R}^3$.

Est-ce que ce problème est bien posé ? Détaillez votre réponse.

2. On considère maintenant le problème :

$$\text{Trouver } x \in \mathbb{R}^2 \text{ tel que } Ax = b \text{ avec } b \in E = \text{vect} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}.$$

Est-ce que la solution de ce problème existe ? Est unique ? Est stable pour des perturbations dans E de b ?

3. De façon générale, considérons un problème du type :

Trouver $x \in \mathbb{R}^n$ tel que $Ax = b$ avec $b \in E$

où $A \in \mathcal{M}_{m,n}(\mathbb{R})$ et E est un sous-espace vectoriel de \mathbb{R}^m . A quelle condition sur E et sur A ce problème admet-il une solution ?

4. Proposez une décomposition en valeurs singulières de A .

Exercice 2 - Conditionnement et moindres carrés (10,5 pts)

Soit $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ une matrice de rang n dont une SVD s'écrit $A = U\Sigma V^T$ avec $\Sigma = \text{diag}(\sigma_1, \dots, \sigma_n)$. Supposons que x minimise $\|Ax - z\|^2$ sur \mathbb{R}^n et soit $r = Ax - z$ le résidu correspondant. On perturbe la matrice A en $A + \delta A$ et on note $x + \delta x$ la nouvelle solution.

1. Déterminez les équations satisfaites par x et par $x + \delta x$.
2. En utilisant la SVD de A , montrer que :

$$\|(A^T A)^{-1}\| = \frac{1}{\sigma_n^2}.$$

3. Montrez que $\|A^T A \delta x\| \geq \sigma_n^2 \|\delta x\|$.

4. *) On pose $\kappa(A) = \frac{\sigma_1}{\sigma_n}$ (le conditionnement de A). On admet que $\|(A^T A)^{-1} A^T\| = \frac{1}{\sigma_n}$ et que $\|(A + \delta A)^T (A + \delta A) \delta x\| = \|A^T A \delta x\| + O(\|\delta A\|^2)$. Dédurre des questions précédentes la majoration :

$$\frac{\|\delta x\|}{\|x\|} \leq \left(\kappa(A) + \kappa(A)^2 \frac{\|r\|}{\|A\| \|x\|} \right) \frac{\|\delta A\|}{\|A\|} + O(\|\delta A\|^2)$$

5. Que se passe-t-il si A est carrée et inversible ?

Exercice 3 - Maximum A Posteriori (5,5 pts)

On considère le problème unidimensionnel suivant :

$$y = x + b.$$

Dans cette équation $x \in \mathbb{R}$ est une quantité qu'on souhaite connaître, $y \in \mathbb{R}$ est une quantité mesurée, et $b \in \mathbb{R}$ est un bruit de mesure. On suppose que x et b sont indépendants. Le but de cet exercice est de retrouver x à partir de y par une technique de maximum a posteriori.

1. Si on n'a aucune connaissance a priori de la donnée x et que $b \sim \mathcal{N}(0, \sigma_b^2)$, quelle est la solution la plus vraisemblable ?
2. On suppose que b , x et y sont des variables aléatoires de densités de probabilité gaussiennes respectives :

$$p(b) \propto \exp\left(-\frac{b^2}{2\sigma_b^2}\right) \text{ et } p(x) \propto \exp\left(-\frac{(x-a)^2}{2\sigma_x^2}\right).$$

Déterminez l'estimation \hat{x} au sens du maximum a posteriori de x , c'est-à-dire :

$$\hat{x} = \arg \max_{x \in \mathbb{R}} p(x|y).$$

3. Que se passe-t-il si $\sigma_x \rightarrow +\infty$? Si $\sigma_x \rightarrow 0$?
4. *) On suppose maintenant que b suit une loi uniforme sur $[0, 1]$. Déterminez l'estimation \hat{x} au sens du maximum a posteriori de x .